Soon

SO2000

Garaj kapısı motoru

TR - Kurulum için talimatlar ve uyarılar

Nice

TÜRKÇE

Orijinal talimatların tam çevirisi

İÇİNDEKİLER

1 GENEL GÜVENLİK UYARILARI VE ÖNLEMLER 2
1.1 Genel uyarılar 2
1.2 Kurulum uyarıları 3
2 ÜRÜN TANIMI VE KULLANIM AMACI 3
2.1 Parça listesi 3
3 KURULUM 4
3.1 Kurulum öncesi kontroller 4
3.2 Ürünün kullanım sınırları 4
3.2.1 Ürün ömrü 4
3.3 Ürünün tanımlanması ve genel boyutları 5
3.4 Ürünün teslim alınması. 5
3.5 Kurulum öncesi hazırlıklar 6
3.6 Redüktörlü motorun montajı 7
3.7 Redüktörlü motorun kilidini elle açma ve kilitleme 8
4 ELEKTRİK BAĞLANTILARI 8
4.1 Ön kontroller 8
4.2 Bağlantı şeması ve bağlantıların açıklaması 9
4.2.1 Bağlantı şeması 9
4.2.2 Bağlantıların açıklaması 9
4.3 BLUEBUS SİSTEMİNE BAĞLI CİHAZLARIN ADRESLENMESİ 10
4.3.1 FT210B fotosensörü 11
5 SON KONTROLLER VE ÇALIŞTIRMA 11
5.1 Güç beslemesinin bağlanması 11
5.2 Cihazların tanıtılması 11
5.3 Kapı açma ve kapama konumlarının öğrenilmesi. 11
5.4 KAPI HAREKETİNİ GÖRMEK 13
5.5 Diğer cihazların bağlanması 13
6 TEST VE DEVREYE ALMA 13
6.1 Test 14
6.2 Devreye alma 14
7 PROGRAMLAMA 15
7.1 Programlama düğmelerinin kullanımı 15
7.2 Seviye 1 programlama (ON-OFF) 16
7.2.1 Seviye 1 programlama işlemi 16
7.3 Seviye 2 programlama (ayarlanabilir parametreler) 17
7.3.1 Seviye 2 programlama işlemi 17
7.4 YÖNTEMİ PROGRAMLAMAK 19
7.5 ENCODER POZİSYONUNUN YENİLENMESİ 19
7.6 Özel işlevler 19
7.6.1 “Her zaman aç” işlevi 19
7.6.2 “Yine de hareket ettir” işlevi 19
7.6.3 “Bakım bildirimi” işlevi 19
7.7 TAMAMLANAN MANEVRA SAYISININ KONTROLÜ 20
7.8 Manevra sayacının sıfırlanması 20
7.9 BELLEĞİN SİLİNMESİ 20
8 SORUN GİDERME KILAVUZU 21
8.1 SORUN GİDERME 21
8.2 Arıza kaydı 22
8.3 İkaz lambası bildirimleri 22
8.4 Kontrol ünitesi bildirimleri 23
9 EK BİLGİLER (Aksesuarlar) 25
9.1 STOP girişinin yapılandırılması 25
9.2 SM tipi radyo alıcısının bağlanması 25
9.3 ACİL GÜÇ KAYNAĞININ BAĞLANMASI VE KURULUMU 26
9.4 Wİ-Fİ BAĞLANTISI 27
9.4.1 BiDi-Wi-Fi arayüzü 27
9.5 Solemyo güneş enerjisi sisteminin bağlanması 28
10 ÜRÜN BAKIMI 29
11 ÜRÜNÜN BERTARAF EDİLMESİ 29
12 TEKNİK ÖZELLİKLER 30
13 UYGUNLUK 31
TALİMATLAR VE UYARILAR 33

1 GENEL GÜVENLİK UYARILARI VE ÖNLEMLER

1.1 GENEL UYARILAR

Hatalı kurulum ciddi yaralanmalara ve cihazda hasara yol açabileceğinden, cihazı kurmadan önce bu talimatları dikkatle okuyun ve uygulayın. Talimatları özenle saklayın.

Güncel Avrupa mevzuatına göre otomasyon, yürürlükteki Makine Direktifinde belirtilen ve otomasyonun uygunluk varsayımının beyan edilmesini sağlayan uyumlaştırılmış kurallara uygun kurulmalıdır. Bu nedenle ürünün şebekeye bağlanması, devreye alınması ve bakımı yalnızca yetkili ve uzman bir teknisyen tarafından yapılmalıdır.

Termik kesicinin istenmeden yeniden devreye girmesinden doğabilecek tehlikeleri önlemek için bu cihaz, zamanlayıcı gibi harici bir anahtarlama cihazından beslenmemeli veya düzenli olarak açılıp kapatılan bir besleme devresine bağlanmamalıdır.

UYARI! Lütfen aşağıdaki uyarılara uyun:

- Kuruluma başlamadan önce, “ Ürün teknik özellikleri ”, özellikle bu ürünün rehberli parçanızı otomatikleştirmek için uygun olup olmadığını kontrol edin. Uygun değilse, kuruluma devam etmeyin.
- Ürün, "Test ve devreye alma" bölümünde belirtilen şekilde devreye alınmadan önce kullanılamaz.
- Ürünün kurulumuna devam etmeden önce, tüm malzemelerin iyi çalışma düzeninde olup olmadığını ve hedeflenen uygulamalara uygun olup olmadığını kontrol edin.
- Ürün, fiziksel, duyusal veya zihinsel kapasiteleri azaltılmış kişiler (çocuklar dahil) tarafından veya ürüne yeterli deneyim veya aşinalıktan yoksun kimse tarafından kullanılmak üzere tasarlanmamıştır.
- Çocuklar cihazla oynamamalıdır.
- Çocukların ürünün kontrol cihazlarıyla oynamasına izin vermeyin. Uzaktan kumandaları çocukların erişemeyeceği yerlerde tutun.
- Sistemi ''nin güç kaynağı ağı, Aşırı Gerilim Kategori III tarafından öngörülen koşullar altında tam bağlantı kopukluğuna izin veren bir kontak açma boşluğuna sahip bir bağlantı kesme cihazı (sağlanmamış) içermelidir.
- Ürünü kurulum sırasında dikkatli bir şekilde ele alın, ezme, dalma veya bırakma veya herhangi bir sıvı ile temastan kaçınmaya özen gösterin. Ürünü ısı ve çıplak alev kaynaklarından uzak tutun. Yukarıdakileri gözlemlememek ürüne zarar verebilir ve tehlike veya arıza riskini artırabilir. Bu durumda, kurulumu derhal durdurun ve Müşteri Hizmetleri ile iletişime geçin.
- Üretici, montaj talimatlarına uyulmamasından kaynaklanan mülkiyet, nesne veya kişilere verilen zararların tüm sorumluluğunu reddeder. Bu gibi durumlarda, malzeme kusurları için garanti geçerli olmayacaktır.
- A ağırlıklı yayılan ses basıncı seviyesi 70 dB(A) değerinden düşüktür.

- Kullanıcı için ayrılmış temizlik ve bakım denetimsiz çocuklar tarafından yapılmamalıdır.
- Sistemde bakım veya temizlik yapmadan önce ürünün şebeke ve varsa akü bağlantılarını mutlaka kesin.
- Sistemi sık inceleyin. Özellikle kablo, yay ve desteklerde dengesizlik, aşınma veya hasar arayın. Onarım ya da ayar gerekiyorsa ürünü kullanmayın; hatalı kurulum veya yanlış dengeleme yaralanmaya yol açabilir.
- Ürünün ambalaj malzemeleri yerel düzenlemelere uygun olarak bertaraf edilmelidir.
- Ürün açık havada monte edilmemelidir.
- Hareketli kapılara dikkat edin ve tamamen açılana veya kapanana kadar kimsenin yanına yaklaşmasına izin vermeyin.
- Manuel kilit açma cihazını etkinleştirirken (manuel manevra) dikkatli olun; çünkü açık bir kapı, zayıf veya kırık yaylar veya dengesizlik nedeniyle aniden düşebilir.
- Her ay, kapı yere yerleştirilmiş bir 50 mm -yüksek nesneyle karşılaştığında sürücünün motorunun ters döndüğünü kontrol edin. Gerekirse, yanlış ayarlama potansiyel olarak tehlikeli olduğu için kapıyı yeniden ayarlayın ve tekrar kontrol edin (''nin alt kenarı bir engelle karşılaştığında müdahale eden tuzaklama güvenlik sistemini içeren tahrik motorları için)
- Sabit güç kablolu motor: Güç kablosu değiştirilemez. Kablonun hasar görmesi durumunda cihazın hurdaya çıkarılması gerekir.
- **Motorlu özel konektörlü çıkarılabilir güç kaynağı kablosu: güç kaynağı kablosu hasar görmüşse, üretici tarafından veya ikinci ''nin teknik yardım servisi tarafından veya yine de benzer bir şekilde kalifiye bir kişi tarafından değiştirilmelidir, böylece herhangi bir riski önlemek için**

1.2 KURULUM UYARILARI

- Tahrik motorunu monte etmeden önce kapının iyi çalışır durumda olduğunu, doğru şekilde dengelendiğini ve düzgün açılıp kapandığını kontrol edin.
- Tahrik motorunu monte etmeden önce gereksiz tüm halatları veya zincirleri çıkarın ve kilitleme cihazları gibi motorlu çalıştırma için gerekli olmayan tüm ekipmanları devre dışı bırakın.

Manuel kilit açma için manevra cihazını yerden 1.8 m'den daha az yüksekliğe kurun. NOT - Manevra cihazı çıkarılabilirse, çıkarıldığında kapının yanında tutulmalıdır.

- Kumanda elemanlarını hareketli parçalardan uzak, kapının doğrudan görülebildiği yerde tutun. Seçici kullanılmıyorsa yerden en az 1.5 m yüksekliğe ve erişilemeyecek biçimde yerleştirin.
- Kapama tehlikesi uyarı etiketlerini son derece görünür bir konuma veya sabit kontrol cihazlarının yakınına kalıcı olarak takın (varsa)
- Manuel kilit açma (manuel manevra) etiketini manevra elemanının yakınına kalıcı olarak yapıştırın.
- Kurulumdan sonra, kapı alt kenarının ortasına sabitlenmiş bir 20 -kg ağırlık ile yüklendiğinde motorun kapının açılmasını engellediğinden veya durdurduğundan emin olun (açılma genişlikleri 50 mm'yi aşan kapılarla kullanılabilen tahrik motorları için).
- UYARI! Kurulumdan sonra mekanizmanın doğru ayarlandığını ve kapı, zemine konulan 50 mm yüksekliğindeki bir nesneye çarptığında motorun yön değiştirdiğini kontrol edin (kapının alt kenarı engele değdiğinde çalışan sıkışma önleme sistemli motorlar için). Kurulumdan sonra kapının hiçbir parçasının kamuya açık yol veya kaldırımları engellemediğini doğrulayın.

2 ÜRÜN TANIMI VE KULLANIM USE

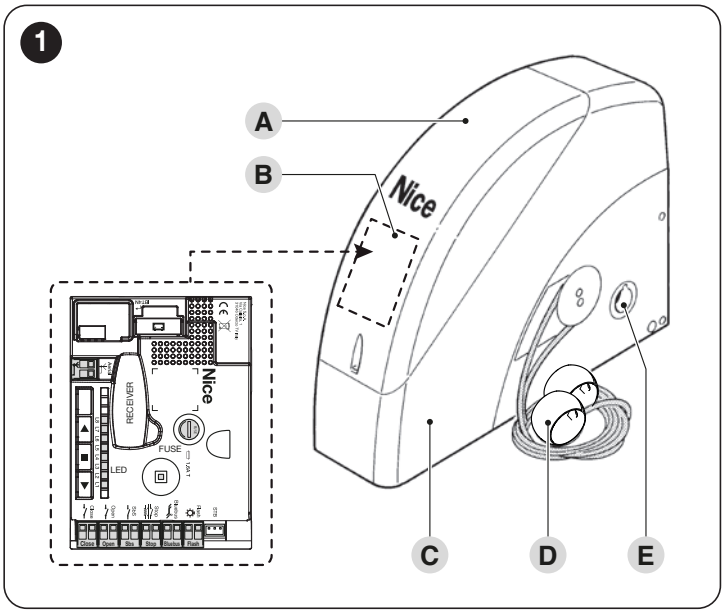
SO2000, en çok 20 m2 seksiyonel kapıları otomatikleştiren elektromekanik bir motordur. İçi boş çıkış mili, piyasadaki çoğu seksiyonel kapının yay taşıyıcı miline kolay bağlantı sağlar. Ürünle verilen kontrol ünitesi DC motoru besler; motor torkunu ve hızını ayarlar, konumları hassas ölçer, yumuşak kalkış ve kapanış sağlar, engelleri algılar. Bakım göstergesi, motorun kullanım ömrü boyunca yaptığı hareketlerin kaydedilmesini sağlar. Yerden kullanılan kilit çözme mekanizması motoru redüktör gövdesinden ayırır.

DİKKAT! - Burada belirtilenlerin dışında veya bu kılavuzda belirtilenlerin dışındaki çevre koşullarında her türlü kullanım, uygunsuz olarak değerlendirilecektir ve kesinlikle yasaktır!

Bu ürün "Bekleme" yönetmeliğine uygundur. Ürün, başarıyla tamamlanan bir işlemden birkaç dakika sonra Bekleme Modu 5'ye gider.

2.1 PARÇA LİSTESİ

"Şekil 1", Soon'u oluşturan ana parçaları gösterir.



A Kapak
B Elektronik kontrol ve kumanda ünitesi
C Redüktörlü motor gövdesi
D Kilitleme/kilit açma sistemi
E Şanzıman mili muhafazası

3 KURULUM

3.1 KURULUM ÖNCESİ KONTROLLER

Kurulum, yetkili personel tarafından yürürlükteki mevzuat, standart ve yönetmeliklere ve bu kılavuzdaki talimatlara uygun olarak yapılmalıdır.

Ürünün kurulumuna devam etmeden önce, aşağıdakiler gereklidir:
- beslemenin bütünlüğünü kontrol edin
- - tüm malzemelerin iyi çalışır durumda olduğunu ve kullanım amacına uygun olduğunu kontrol edin
  - kapının yapısının otomasyona uygun olduğundan emin olun
- - kapının özelliklerinin "Ürün kullanım limitleri" paragrafında (sayfa 4)
- belirtilen çalışma sınırları dahilinde olduğundan emin olun
  - tüm kapı yolu boyunca açma ve kapama hareketleri sırasında daha fazla sürtünmeye neden olan hiçbir noktanın bulunmadığını doğrulayın
- - redüktörlü motorun monte edildiği alanın, ikincisinin kilidini açmaya ve kolayca manevra yapmaya izin verdiğini doğrulayın ve güvenli bir
- şekilde

- Çeşitli cihazların montaj noktalarının darbelere karşı korunduğunu ve montaj yüzeylerinin yeterince sağlam olduğunu doğrulayın
- Bileşenler asla suya veya diğer sıvılara batırılmamalıdır.
- Ürünü ısı kaynaklarından, açık alevden, asitli, tuzlu veya patlayıcı olabilecek ortamlardan uzak tutun. Bunlar hasara, arızaya veya tehlikeye yol açabilir.
- Kontrol ünitesini güvenli topraklama sistemi bulunan bir besleme hattına bağlayın.
- Elektrik hattına, otomasyonu şebekeden tamamen ayıran bir cihaz takın. Cihazın kontak açıklığı, kurulum talimatlarına göre aşırı gerilim kategorisi III koşullarında tam ayırma sağlamalıdır. Gerektiğinde beslemeyi hızlı ve güvenli biçimde kesebilmesi için cihaz otomasyon görülebilecek bir yere konulmalıdır. Görünmeyen bir konuma takılırsa tehlikeyi önlemek için beslemenin yanlışlıkla veya izinsiz yeniden bağlanmasını engelleyen bir kilitleme sistemi bulunmalıdır. Ayırma cihazı ürünle birlikte verilmez.

3.2 ÜRÜNÜN KULLANIM SINIRLARI

Ürünün performanslarına ilişkin veriler "TEKNİK ÖZELLİKLER" bölümünde (sayfa 30) yer almaktadır ve ürünün kullanım amacına uygun olup olmadığının doğru şekilde değerlendirilmesine olanak tanıyan tek veridir. SO2000'in ve takılacak aksesuarların uygulama sınırlarını kontrol ederek özelliklerinin ortamın gerekliliklerini ve aşağıda belirtilen sınırlamaları karşılayıp karşılamadığını değerlendirin:

- Kapı boyutları 20 m2 sınırının altında olmalıdır.
- - Tahrik mili, SO2000 çıkışıyla ve ambalajda verilen kamalarla uyumlu olmalıdır.
  - Duvar montaj braketi yeterince uzun olmalıdır.
-

Tablo 1

SO2000 - KAPI TÜRÜNE BAĞLI OLARAK KULLANIM SINIRLAMALARI		
Kapı tipi	**Çalışma sınırları (m)**	
kapı	Maksimum yükseklik 5	Maksimum genişlik 4

"Tablo 1"de gösterilen ölçümler tamamen gösterge niteliğindedir ve yalnızca kaba bir tahmin yapmak için gereklidir. SO2000'in belirli bir kapının otomasyonu için gerçek uygunluğu, kanat dengeleme derecesine, kılavuz sürtünmesine ve kanadın hareketini engelleyebilecek rüzgar basıncı veya don varlığı gibi ara sıra meydana gelen olaylar da dahil olmak üzere diğer hususlara bağlıdır. Gerçek koşulları belirlemek için, kanadı yolu boyunca hareket ettirmek için gereken kuvvet ölçülmeli ve bu değerin "TEKNİK ÖZELLİKLER" bölümünde belirtilen "nominal torku" aşmadığından emin olunmalıdır; ayrıca döngü/saat sayısını ve ardışık döngüleri hesaplamak için "Tablo 2"de gösterilen verileri dikkate almak önemlidir.

Tablo 2

SO2000 - KAPI KANATINI HAREKET ETTİRMEK İÇİN GEREKLİ KUVVETE İLİŞKİN SINIRLAR	
Yaprağı hareket ettirmek için gerekli kuvvet (N)	**En yüksek saatlik çevrim sayısı En yüksek ardışık çevrim sayısı**
120'ye kadar	20 35
120 ÷ 180	18 33
180 ÷ 220	15 30

Kontrol ünitesi olası aşırı ısınmayı önleyen bir manevra sınırlama cihazı ile donatılmıştır; motor yüküne ve çevrim süresine bağlıdır ve maksimum limit aşıldığında müdahale eder.

3.2.1 ÜRÜN ÖMRÜ

Ürünün hizmet ömrü, ortalama ekonomik kullanım süresidir ve manevraların zorlanma düzeyinden, yani ürünün aşınmasına katkıda bulunan tüm etkenlerin toplamından önemli ölçüde etkilenir. Otomasyonunuzun hizmet ömrünü tahmin etmek için aşağıdakileri yapın:

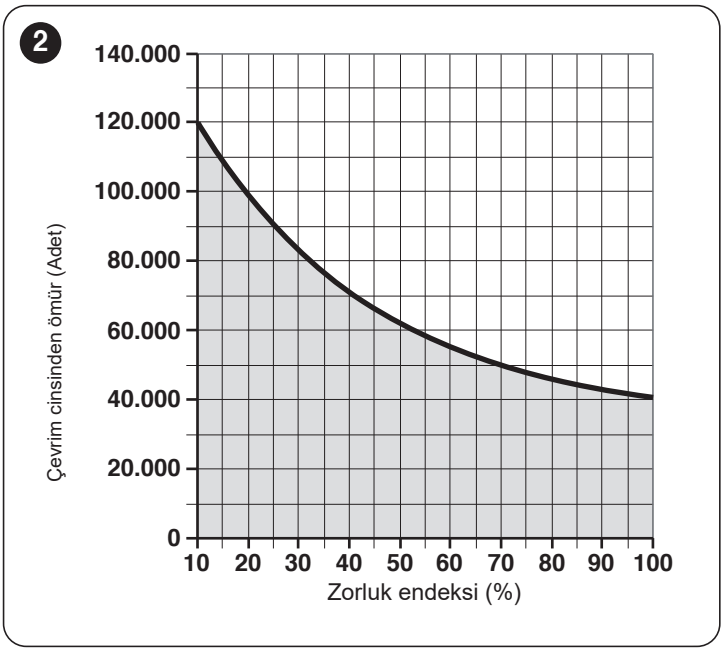
1. "Tablo 3"te sistem koşullarınıza karşılık gelen değerleri toplayın.
2. Şekil 2'deki grafikte bulunan değerden eğriye dikey, oradan manevra çevrimleri eksenine yatay çizgi çizin. Elde edilen değer ürünün tahmini ömrüdür. Grafikteki değerlere yalnızca bakım

Grafikte gösterilen dayanıklılık değerleri yalnızca bakım planına sıkı sıkıya uyulması durumunda elde edilebilir, bkz. ÜRÜN BAKIMI" bölümü. Dayanıklılık, tasarım hesaplamaları ve prototipler üzerinde gerçekleştirilen testlerin sonuçlarına göre tahmin edilir. Bu nedenle, bir tahmin olması nedeniyle ürünün gerçek kullanım ömrüne ilişkin açık bir garanti sunmaz.

Kullanım ömrü hesabı örneği: 130 kg kapının otomasyonu. "Tablo 3" bu kurulum için zorlanma endekslerini verir: 30% (kapı ağırlığı), 20% (kapıyı hareket ettirme kuvveti) ve 10% (ortam sıcaklığının 40°C üstünde veya 0°C altında olması ya da nemin 80% üstünde olması). Bu değerler toplanınca toplam zorlanma endeksi 60% olur. Grafiğin yatay ekseninde bulunan değerden (60%) başlayıp ürünün ömrü boyunca yapabileceği hareket çevrimlerine karşılık gelen değeri bulun: yaklaşık 18,000 çevrim.

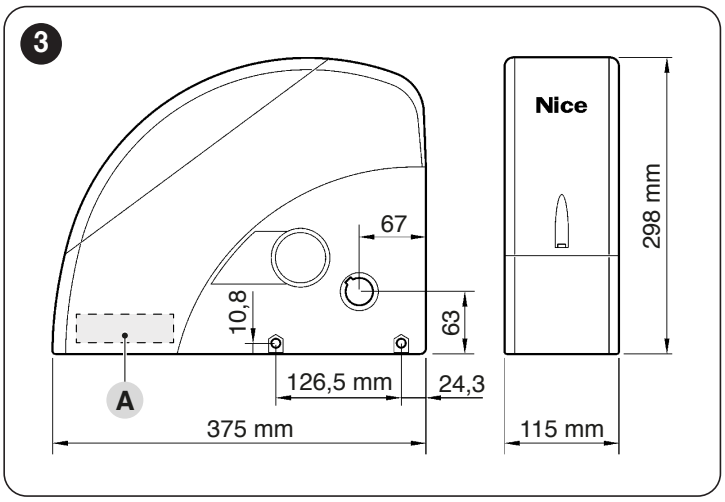
Tablo 3

ÜRÜN ÖMRÜ		
		Zorlanma endeksi
Kapının ağırlığı	< 100 kg 100 - 180 kg 180 - 230 kg > 230 kg	20% 30% 40% 60%
Kapıyı hareket ettirmek için gerekli kuvvet	< 160 kg 160 - 240 kg 240 - 290 kg	10% 20% 40%
Ortam sıcaklığı 40°C'den yüksek veya 0°C'den düşük ya da nem 80%'den yüksek		10%
Toz, kum veya tuzluluk bulunması		15%
Manevra fotosel nedeniyle kesintiye uğradı		10%
Manevra Durdurma nedeniyle kesintiye uğradı		20%
Hız "L4 hızlı"dan daha yüksek		15%



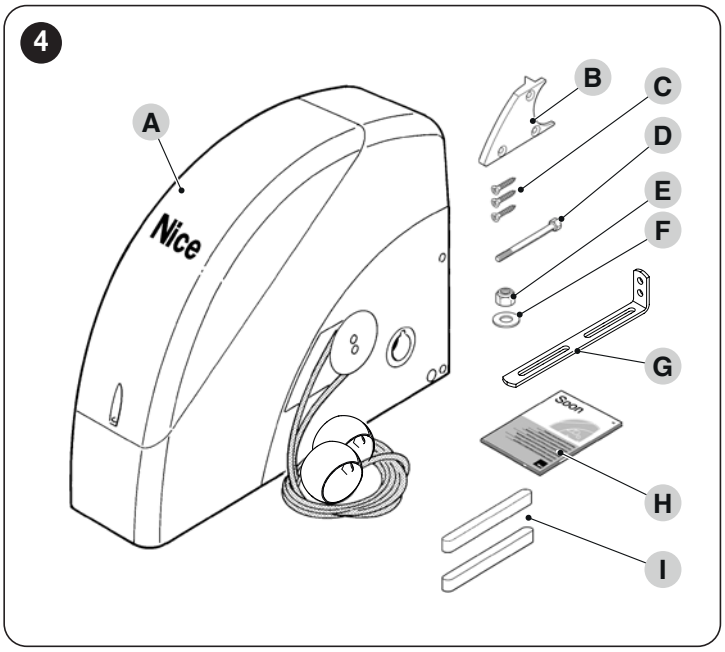
3.3 ÜRÜNÜN TANIMLANMASI VE GENEL BOYUTLAR

Ürünün tanımlanmasına izin veren genel boyutlar ve etiket (A), "Şekil 3" de gösterilir.



3.4 ÜRÜNÜN TESLİM ALINMASI

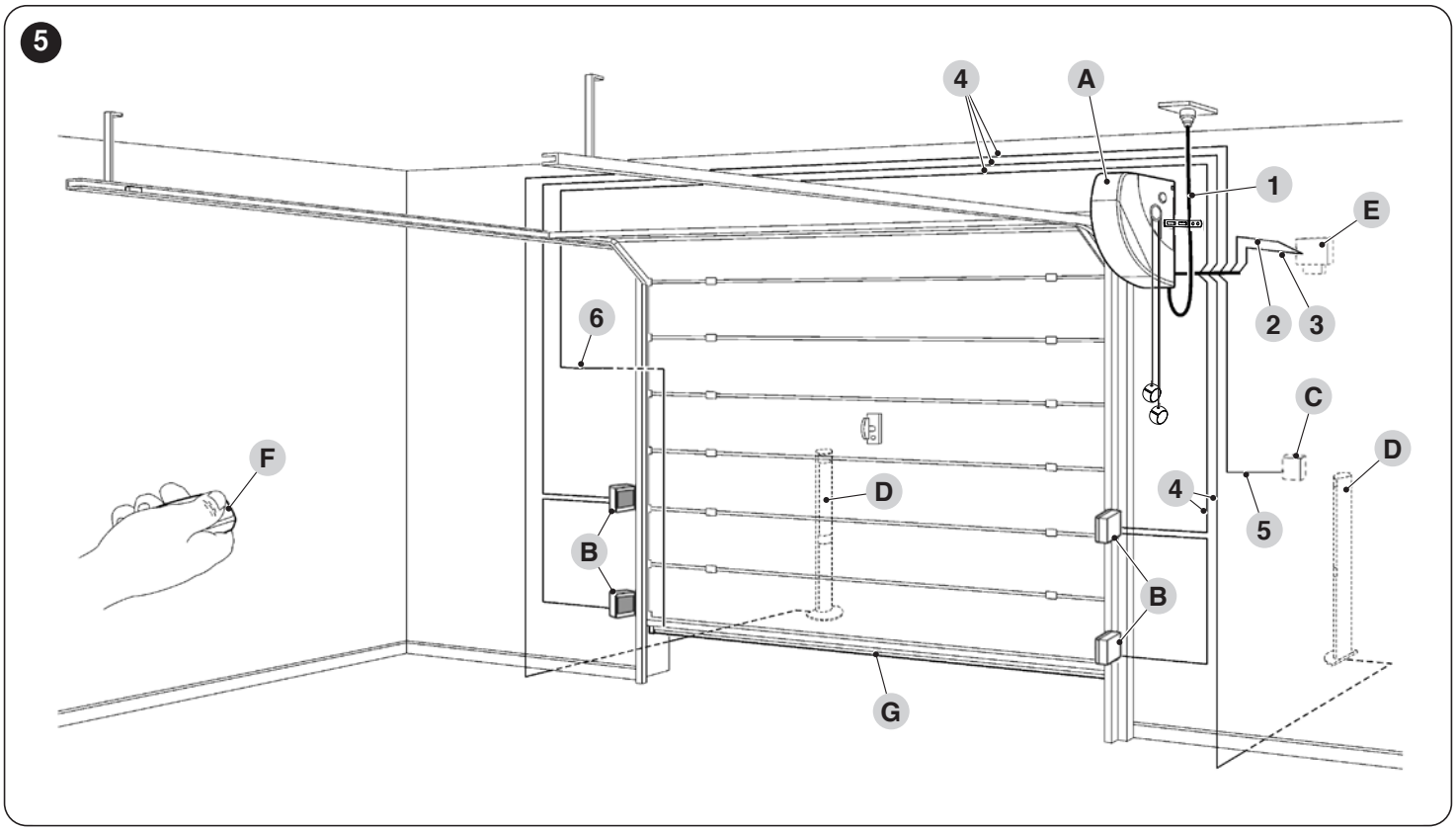
Ürünün ambalajında bulunan tüm bileşenler aşağıda gösterilmiştir ve listelenmiştir.



A Redüktörlü motor
B Serbest bırakma mekanizması 3 siyah
C kendinden kılavuzlu vidalar M 8x130
D vida M8 kilit somunu
E D8 rondela
F Montaj braketi
G Kullanım kılavuzu
H 2 anahtarlar
I

3.5 KURULUM ÖNCESİ HAZIRLIKLAR

Şekil, Nice bileşenleriyle kurulmuş bir otomasyon sistemi örneğini gösterir.



A Redüktörlü motor B Fotosel C Anahtar seçici D Fotoseller sütun E Uyarı ışığı ile dahili anten F Verici G Ana kenar

Yukarıdaki bileşenler tipik bir yerleşime göre gösterilmiştir. Şekil 5'i referans alarak her bileşenin kurulacağı yaklaşık konumu belirleyin.

Tablo 4

ELEKTRİK KABLOLARININ TEKNİK ÖZELLİKLERİ	
Tanım no.	**Kablo özellikleri**
1	REDÜKTÖRLÜ MOTOR BESLEME kablosu 1 kablo 3 x 1.5 mm2 En fazla 30 m [not 1]
2	UYARI IŞIĞI kablosu 1 kablo 2 x 1 mm 2 Maksimum uzunluk 20 m
3	ANTEN kablosu 1 x RG58- tipi korumalı kablo Maksimum uzunluk 20 m; önerilen < 5 m
4	FOTOSEL kablosu 1 kablo 2 x 0.5 mm 2 Maksimum uzunluk 30 m [not 2]
5	ANAHTARLI SEÇİCİ kablosu 2 kablo 2 x 0.5 mm2 [not 3] Maksimum uzunluk 50 m
6	ANA KENAR kablosu 1 kablo 2 x 0.5 mm 2 Maksimum uzunluk 20 m

Not 1 Güç kaynağı kablosu 30 m'den daha uzunsa, daha büyük bir kablo daha büyük kesitli (3 x 2.5 mm2) kablo kullanılmalı ve otomasyonun yakınına güvenli bir topraklama sistemi kurulmalıdır.

Not 2 BlueBus kablosu 30 m'den uzunsa, maksimum 50 m'ye kadar, daha büyük kesitli (2 x 1 mm2) kablo kullanılmalıdır.

Not 3 Bu iki kablo yerine tek bir 4 x 0.5 mm2 kablo kullanılabilir.

Kuruluma başlamadan önce Şekil 5 ve TEKNİK ÖZELLİKLER bölümüne göre gerekli elektrik kablolarını hazırlayın.

Kullanılan kablolar, kurulum alanının ortamına uygun olmalıdır.

Elektrik kablolarını taşıyacak boruları döşerken bağlantı kutularındaki su birikintilerinin, borular aracılığıyla kontrol ünitesinde yoğuşmaya ve elektronik devrelerde hasara neden olabileceğini dikkate alın.

3.6 REDÜKTÖRLÜ MOTORUN MONTAJI

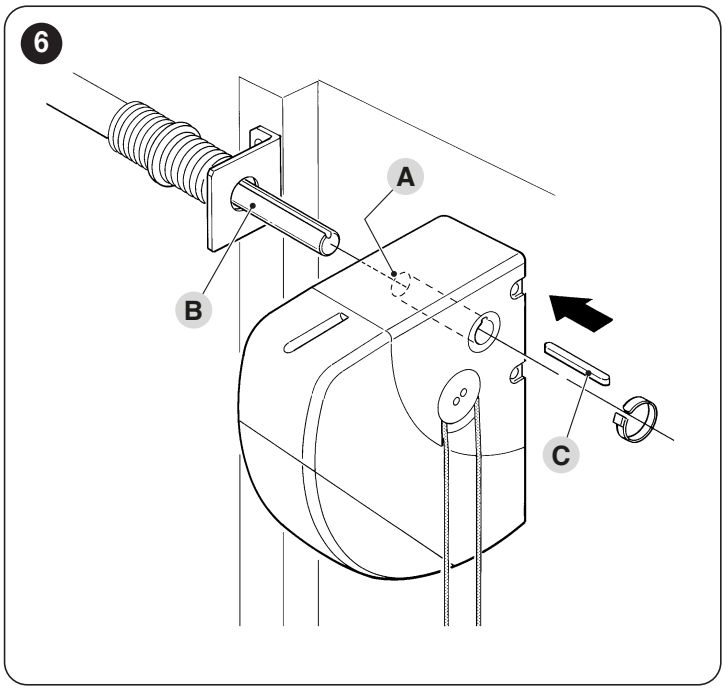
Hatalı kurulum, sistem üzerinde çalışan kişinin veya gelecekteki kullanıcıların ciddi biçimde yaralanmasına neden olabilir.

Montaja başlamadan önce Kurulum öncesi kontroller (sayfa 4) ve Ürün kullanım sınırları (sayfa 4) bölümlerindeki ön kontrolleri tamamlayın.

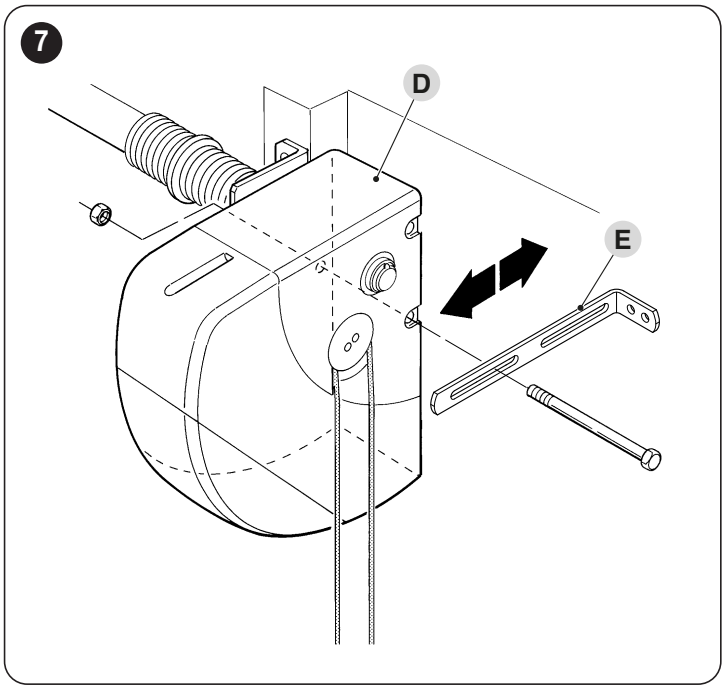
Otomasyon YALNIZCA ŞU KOŞULLA kurulmalıdır: KAPI KAPANDI.

SO2000'yi yüklemek için:

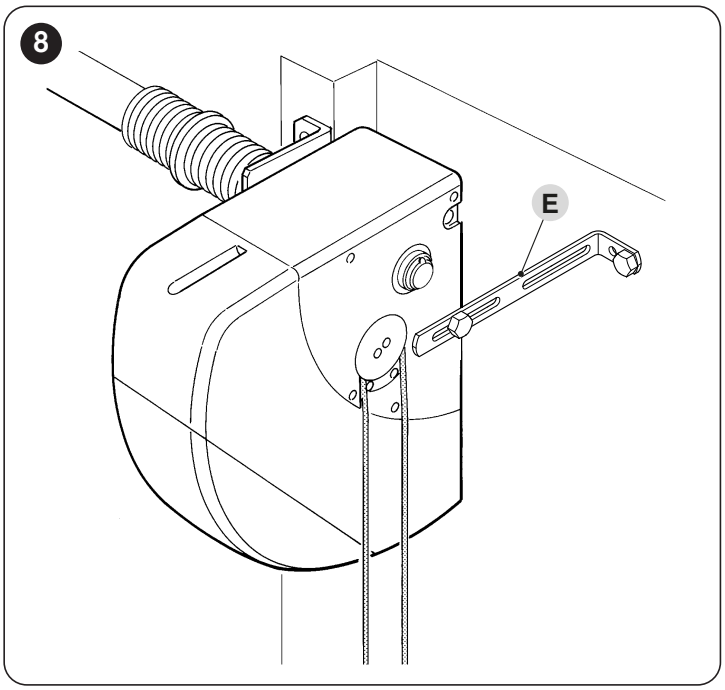
1. çıkış mili (A) kapının iletim mili (B) içine takın, sağlanan anahtar (C) yardımı ile onları birbirine bağlayın



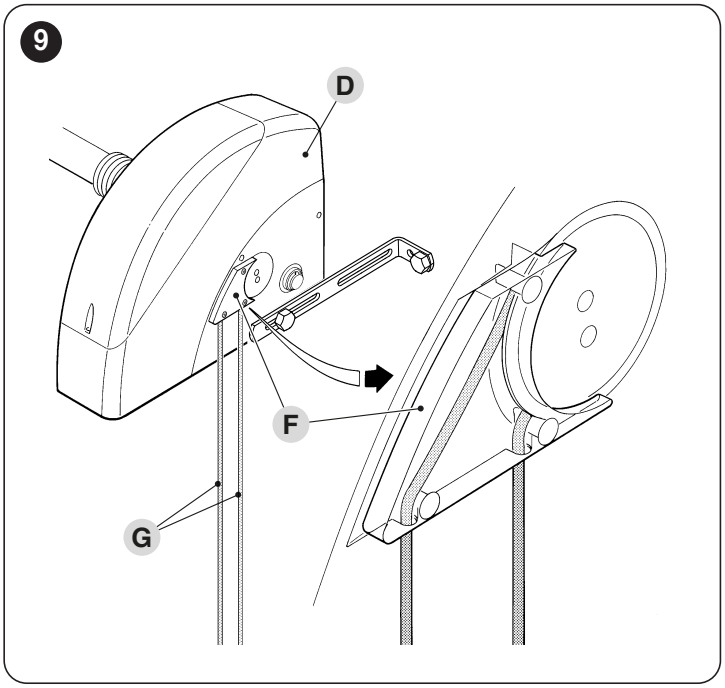
2. Braketi (E) dişli motora (D) vida, somun ve çamaşır makinesini kullanarak sabitleyin



3. Braketi (E) duvara sabitleyin, duvarın malzemesine uygun duvar fişleri (sağlanmamış) kullanarak



4. SO2000, kitte verilen kilit çözme mekanizması (F) kullanılarak yatay monte edilebilir. Kilit çözme halatlarını (G) içinden geçirerek mekanizmayı gösterilen konuma üç vidayla sabitleyin.

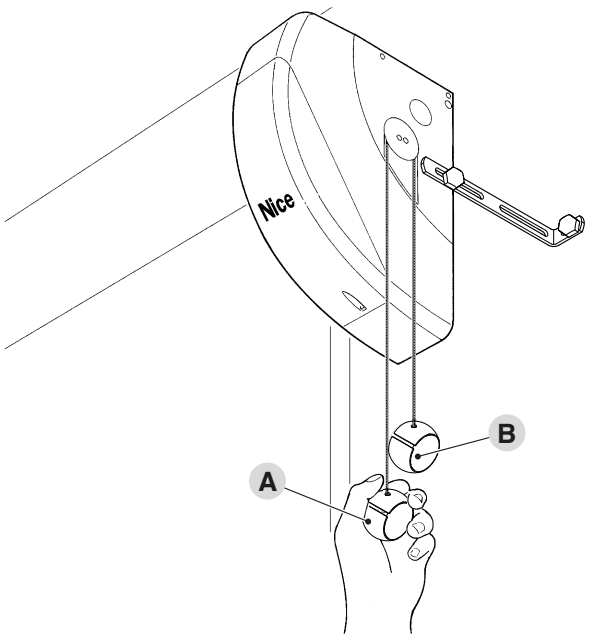


3.7 ELLE KİLİT AÇMA VE KİLİTLEME REDÜKTÖRLÜ MOTOR

Redüktörlü motor, kapıyı manuel olarak açıp kapatmak için kullanılabilen mekanik bir kilit açma cihazıyla donatılmıştır. Bu manuel işlemler ancak elektrik kesintisi, arıza durumunda veya kurulum aşamasında yapılmalıdır. Cihazın kilidini açmak için:

1. serbest bırakma kablosunu çekin (A)
2. Kapı artık manuel olarak istenilen konuma taşınabilir.

10



Mekanizmayı kilitlemek için topu çekin (B).

4 ELEKTRİK BAĞLANTILARI

4.1 ÖN KONTROLLER

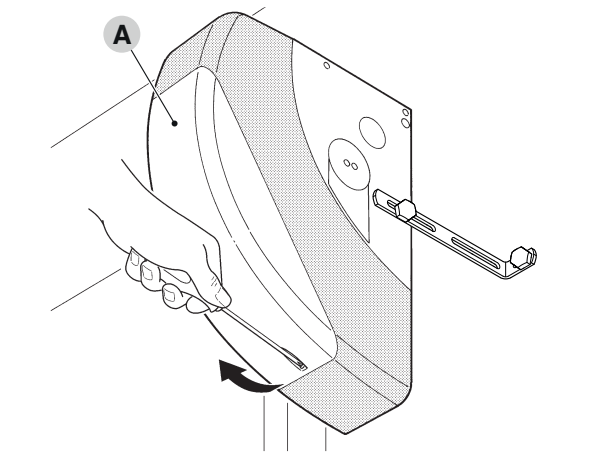
Tüm elektrik bağlantıları, sistem şebekeden ve varsa acil durum güç kaynağından ayrılmışken yapılmalıdır.

Bağlantı işlemleri yalnızca yetkili personel tarafından yapılmalıdır.

Elektrik bağlantılarını yapmak için:

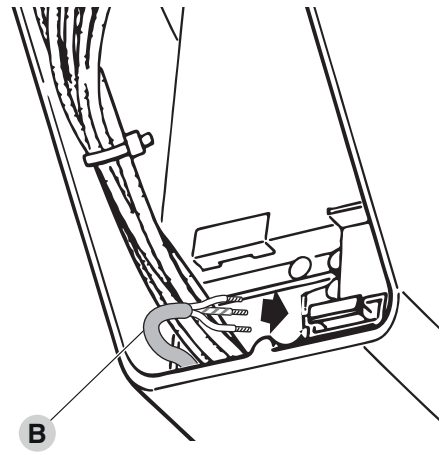
1. vidayı çıkarın ve koruyucu kapağı (A) kaldırarak kaldırın

11



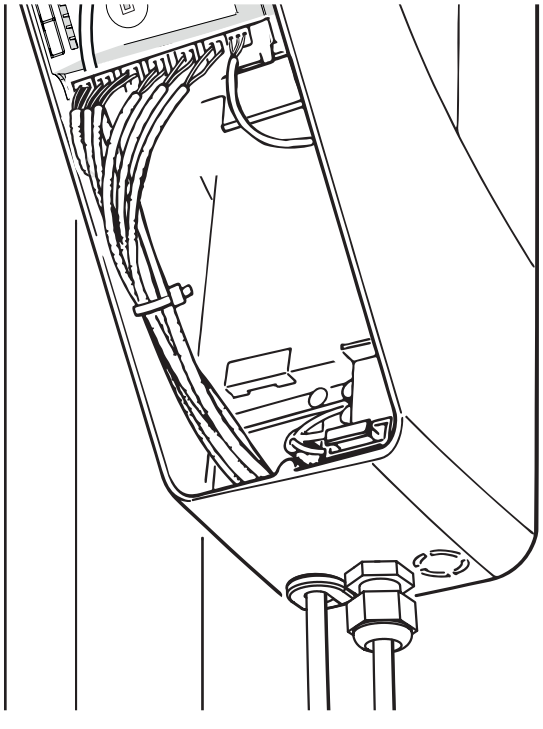
2. tüm bağlantı kablolarını çeşitli cihazlara yerleştirin ve gerekenden 20 –30 cm daha uzun bırakın. Kablo tipi için "Tablo 4"ye ve bağlantılar için "Şekil 5"ye bakın.
3. redüktörlü motora giren tüm kabloları bir arada tutmak için bir kelepçe kullanın ve ardından kelepçeyi kablo giriş deliğinin biraz altına yerleştirin
4. güç kablosunu (B) şekilde gösterildiği gibi ilgili terminale bağlayın, ardından kabloyu ilk kablo halkasına sabitlemek için başka bir kelepçe kullanın

12



5. diğer kabloları "Şekil 13" ve "14"de gösterilen şemaya göre bağlayın. Daha fazla rahatlık için terminaller çıkarılabilir.
6. bağlantıları yaptıktan sonra kabloları uygun halkalara kilitleyin. Anten kablosunun fazla kısmı diğer kablolara sabitlenmelidir.

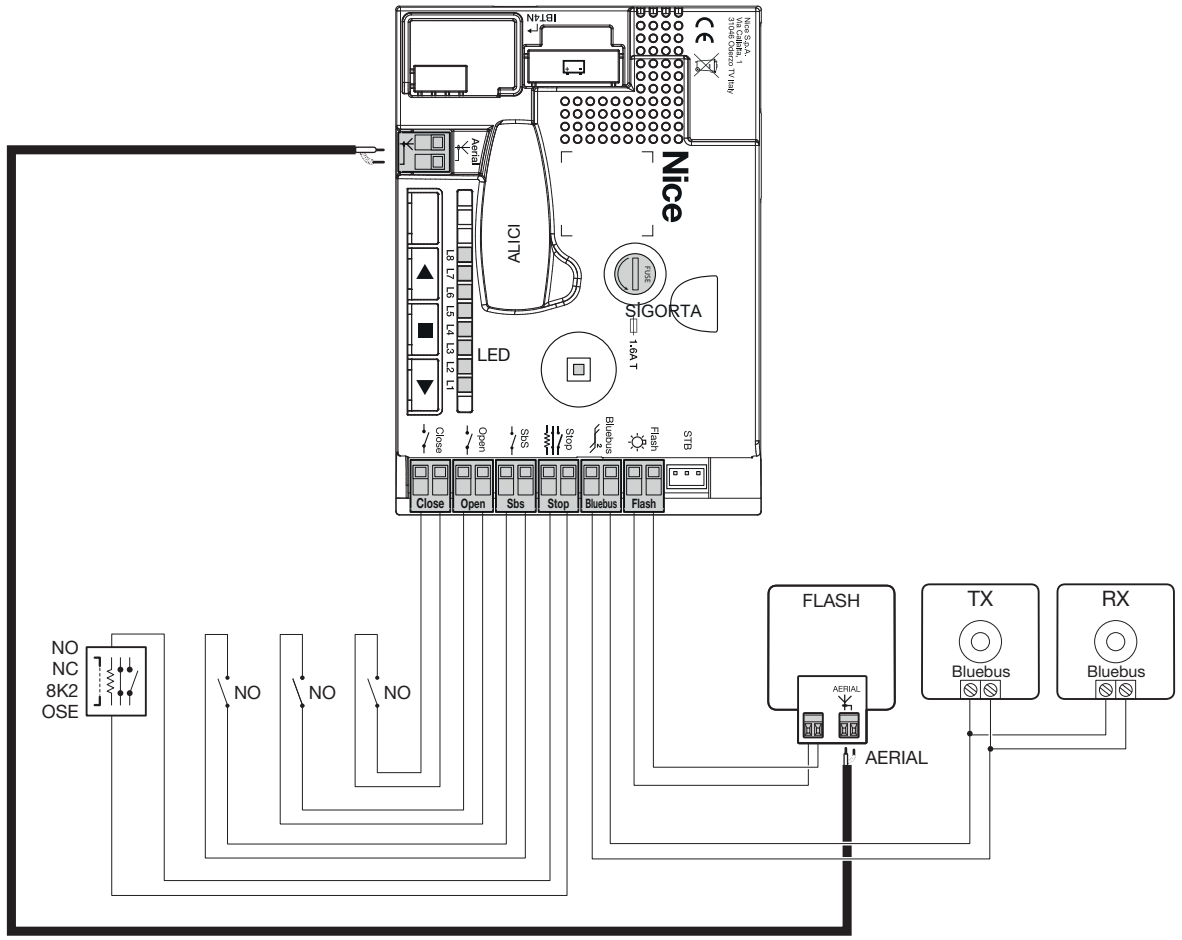
13



4.2 BAĞLANTI ŞEMASI VE BAĞLANTILARIN AÇIKLAMASI

4.2.1 BAĞLANTI ŞEMASI

14



4.2.2 BAĞLANTI AÇIKLAMALARI

Tablo 5

ELEKTRİK BAĞLANTILARI	
Terminaller	**Açıklama**
FLASH	Bu çıkış, aşağıdaki cihazlardan birini bağlamak için programlanabilir ("PROGRAMLAMA" bölümüne bakın): Uyarı ışığı, "Kapı açık göstergesi" çıkışı, Manyetik tutucu [not 1], Elektrikli mandal [not 1], Elektrikli kilit [not 1].
	“Flaşör” olarak programlandığında FLASH çıkışına tek bir 12 V, en çok 21 W otomobil tipi ampullü LUCYB veya benzeri flaşör bağlanabilir. Hareket sırasında flaşörün 0.5 saniye yanıp 0.5 saniye söndüğünü kontrol edin.
	"Kapı açık göstergesi" olarak programlanırsa, "FLASH" çıkışına kapının açık durumunu bildirmek için bir 24 V max 5 W gösterge ışığı bağlamak mümkündür. Ayrıca diğer işlevler için de programlanabilir (“PROGRAMLAMA” bölümüne bakın).
	"Manyetik tutucu" olarak programlanırsa "FLASH" çıkışına bir 24 V max 10 W manyetik tutucu bağlamak mümkündür (yalnızca elektromıknatıslı versiyonlar, elektronik cihazlar olmadan). Kapı kapatıldığında manyetik tutucu devreye girerek kapıyı yerine kilitler. Açma ve kapama manevrası sırasında devre dışı bırakılır.
	"Elektrikli mandal" olarak programlanırsa "FLASH" üzerine mandallı bir 24 V max 10 W elektrikli cihazı bağlamak mümkündür (yalnızca elektromıknatıslı versiyonlar, elektronik cihazlar olmadan). Açma manevrası sırasında elektrikli mandal etkinleştirilir ve kapıyı serbest bırakmak ve manevrayı gerçekleştirmek için etkin kalır. Kapanma manevrası sırasında elektrikli mandalın mekanik olarak yeniden kilitlendiğinden emin olun.
	"Elektrikli kilit" olarak programlanırsa "FLASH" çıkışına mandallı 24 V max 10 W elektrikli kilidi bağlamak mümkündür (yalnızca elektromıknatıslı versiyonlar, elektronik cihazlar olmadan). Açma manevrası sırasında kapıyı serbest bırakmak ve manevrayı gerçekleştirmek için elektrikli kilit kısa bir süreliğine etkinleştirilir. Kapanma manevrası sırasında elektrikli kilidin mekanik olarak yeniden kilitlendiğinden emin olun.

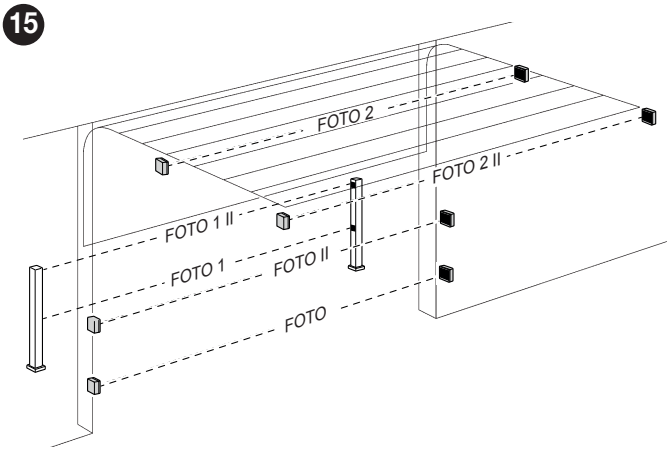
Not 1 Sadece elektromıknatıs içeren cihazlar sadece bağlanabilir.

ELEKTRİK BAĞLANTILARI	
Terminaller	**Açıklama**
BLUEBUS	Bu klemense uyumlu cihazlar bağlanabilir. Tüm cihazlar, hem elektrik beslemesini hem haberleşme sinyallerini taşıyan yalnızca iki kabloyla paralel bağlanır. BlueBUS hakkında ayrıntılı bilgi için “BlueBUS sistemiyle bağlı cihazların adreslenmesi” paragrafına bakın.
STOP	Devam eden manevrayı engelleyen veya gerekiyorsa durduran cihazlar için giriş. Uygun düzenlemelerle girişe “Normalde Kapalı” veya “Normalde Açık” kontaklar veya sabit direnç veya optik cihazlar bağlanabilir. STOP işlevi hakkında daha fazla bilgi için “STOP giriş yapılandırmasını değiştirme” paragrafına bakın.
SBS	Adım Adım modunda hareketi kumanda eden cihazlar için giriş; “Normalde Açık” kontaklar bağlanabilir.
OPEN	- yalnızca açılma hareketini kontrol eden cihazlar için giriş; “Normalde Açık” kontakları bağlamak mümkündür
CLOSE:	Yalnızca kapama hareketini kumanda eden cihazlar için giriş; normalde açık kontak bağlanabilir.
ANTEN	Radyo alıcısı için anten bağlantı girişi; anten uyarı ışığına dahil edilmiştir; alternatif olarak, harici bir anten kullanılabilir.
STB	Bekleme kartını bağlamak için konnektör.

4.3 BAĞLI CİHAZLARIN ADRESLENMESİ BLUEBUS SİSTEMİ

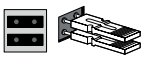
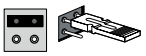
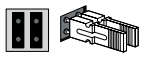
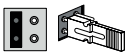
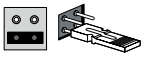
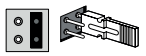
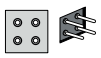
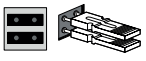
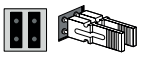
“BlueBUS” sistemi, özel jumperlar kullanılarak adresleme yapılarak, kullanıcının kontrol ünitesinin fotoselleri tanımasını ve doğru algılama fonksiyonunu atamasını sağlar. Adresleme işlemi hem TX hem de RX fotoselleri üzerinde yapılmalıdır (jumperların aynı şekilde ayarlanması), aynı adrese sahip başka fotosel çifti olmadığından emin olunmalıdır. Otomatik yukarı açılır kapı sistemlerinde fotoseller aşağıdaki şekilde gösterildiği gibi bağlanabilir.

15



Kurulum prosedürünün sonunda veya fotoseller veya diğer cihazlar çıkarıldıktan sonra öğrenme prosedürünün tamamlanması gerekir ("Cihaz öğrenme" paragrafına bakın).

Tablo 6

FOTOSEL ADRESLERİ	
Fotosel	**Köprülerin konumu**
FOTO (PHOTO) Kapanma sırasında etkinleşen harici fotosel, h = 50 (kapı hareketini durdurur ve tersine çevirir)	
FOTO II (PHOTO II) Kapama sırasında etkin dış fotosel, yükseklik 100 (kapı hareketini durdurur ve tersine çevirir)	
FOTO 1 (PHOTO 1) Dahili fotosel h = Kapanma ve açılma aşamalarında devreye giren 50 (kapının hareketini durdurur ve tersine çevirir)	
FOTO 1 II (PHOTO 1 II) Dahili fotosel h = Kapanma ve açılma aşamalarında devreye giren 100 (kapının hareketini durdurur ve tersine çevirir)	
FOTO 2 (PHOTO 2) Açılma sırasında etkinleşen harici fotosel	
FOTO 2 II (PHOTO 2 II) Açılma sırasında etkin iç fotosel	
FOTO 3 (PHOTO 3) Tüm otomasyonu kapsayan tek fotosel	
FA1 Açma komutu fotoseli (TX ve RX kartlarının arkasındaki A köprüsünü kesin)	
FA2 Açma komutu fotoseli (TX ve RX kartlarının arkasındaki A köprüsünü kesin)	

4.3.1 FT210B PHOTOSENSOR

FT210B, kuvvet sınırlama sistemini (EN12453'e göre C tipi) ve TX vericisi ile RX alıcısı arasındaki görüş hattında engel algılayan varlık sensörünü (EN12453'e göre D tipi) tek cihazda birleştirir. FT210B'de güvenlik kenarının durum sinyalleri fotosel ışın hattından aktarılır; 2 sistem tek cihazda bütünleşir. Hareketli kanattaki verici pille çalışır; böylece görünüşü bozan kablo bağlantıları gerekmez. Özel devreler tüketimi azaltarak 15 yıla kadar pil ömrü sağlar (tahmin ayrıntıları için ürün kılavuzuna bakın). FT210B, örneğin TCB65 güvenlik kenarıyla birlikte kullanıldığında tüm "kullanım türleri" ve "etkinleştirme türleri" için EN12453'ün ana kenarda istediği güvenlik seviyesine ulaşır.

FT210B fotosensörü, "dirençli" hassas güvenlik kenarlarıyla (8.2 kΩ) birlikte kullanıldığında arızalara karşı güvenlidir (EN 13849-1 standardına göre kategori 3). Senkronize olmayanlar dahil diğer dedektörlerle paraziti önleyen özel bir çarpışma önleme devresi vardır ve başka fotoseller eklenmesine olanak verir. Örneğin ağır araç geçişlerinde ikinci fotosel genellikle yerden 1 m yüksekliğe konur.

Bağlantı ve adresleme yöntemleri hakkında ayrıntılı bilgi için FT210B kullanım kılavuzuna bakın.

5 SON KONTROLLER VE ÇALIŞTIRMA

Otomasyonun kontrol ve ilk çalıştırma aşamalarından önce, serbestçe açılıp kapanabilmesi için kanadı hareket yolunun yaklaşık ortasına getirmeniz önerilir.

5.1 GÜÇ BESLEMESİNİN BAĞLANMASI

Güç besleme bağlantıları, gerekli niteliklere sahip, yetkili ve deneyimli personel tarafından yürürlükteki yasa, yönetmelik ve standartlara tam uygun olarak yapılmalıdır.

Ürüne enerji verilir verilmez birkaç basit kontrol yapılmalıdır:

1. BlueBus LED'nin düzenli olarak saniyede bir kez yanıp söndüğünü kontrol edin.
2. TX ve RX fotosel LED'lerinin yanıp söndüğünü kontrol edin. Yanıp sönme biçimi başka etkenlere bağlıdır ve burada önemli değildir.
3. FLASH çıkışına bağlı uyarı ışığının kapalı olup olmadığını kontrol edin.
4. İç aydınlatma ışığının kapalı olup olmadığını kontrol edin.

Yukarıdaki koşullar karşılanmazsa, kontrol ünitesine giden güç beslemesini derhal kapatın ve elektrik bağlantılarını dikkatlice kontrol edin. Arıza arama ve teşhise ilişkin daha fazla faydalı bilgi "Sorun Giderme" paragrafında (sayfa 21) bulunmaktadır.

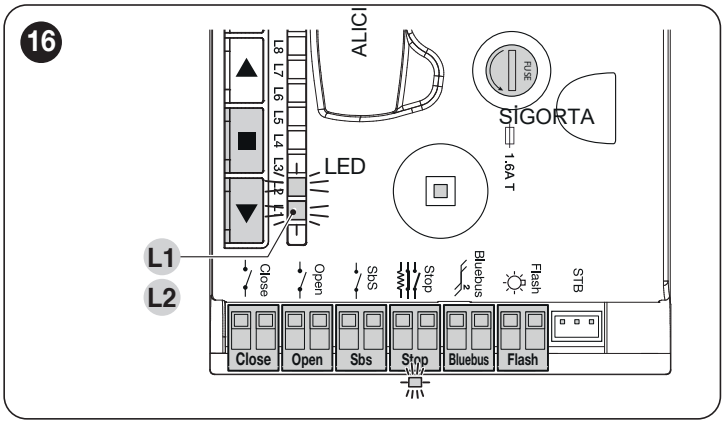
5.2 CİHAZLARIN TANITILMASI

Besleme bağlandıktan sonra kontrol ünitesi "BlueBUS" ve "STOP" girişlerine bağlı cihazları tanımalıdır. Bu aşamadan önce "L1" ve "L2" LED'leri yanıp sönerek cihaz tanıtma işleminin yapılması gerektiğini bildirir.

Kontrol ünitesine hiçbir cihaz bağlı olmasa bile tanıtma aşaması yapılmalıdır.

Bunun için:

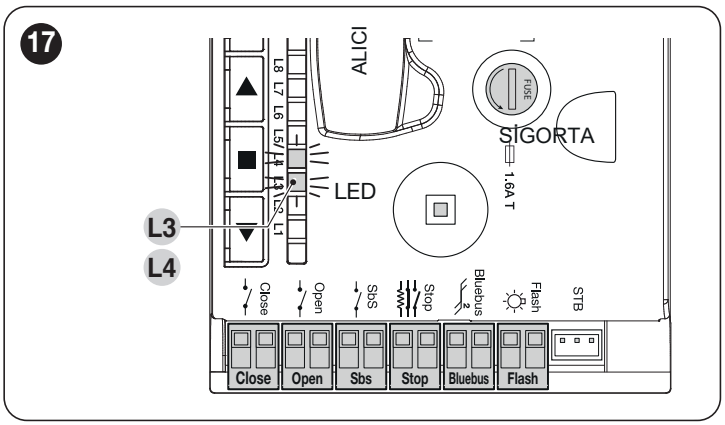
1. ▲ ve ■ düğmelerine aynı anda basın ve basılı tutun
2. "L1" ve "L2" LED'leri hızlı yanıp sönmeye başladığında (yaklaşık 3 saniye sonra) düğmeleri bırakın.
3. Kontrol ünitesinin cihaz öğrenme aşamasını tamamlaması için birkaç saniye bekleyin.
4. bu aşama sona erdiğinde, "Durdur" LED yanmalı ve LED'ler " L1 " ve " L2 " kapanmalıdır (LED'ler " L3 " ve " L4 " yanıp sönmeye başlayabilir). ALICI



Bağlı cihazların kendi kendine öğrenme aşaması, kurulumdan sonra da herhangi bir zamanda, örneğin bir cihazın eklenmesi gerektiğinde tekrarlanabilir.

5.3 KAPI AÇILIŞININ ÖĞRENİLMESİ VE KAPANIŞ POZİSYONLARI

Cihazlar öğrenildikten sonra kontrol ünitesinin birkaç isteğe bağlı pozisyona ek olarak kapı açma ve kapama pozisyonlarını da tanıması gerekir. Toplamda 6 konumları vardır: Bu aşamadan önce, konumların öğrenilmesi gerektiğinin sinyalini vermek için LED'ler " L3 " ve " L4 " ("Şekil 17") yanıp söner.



Pozisyon hafızaya alma prosedürleri aşağıda açıklanmıştır. İki prosedür mevcuttur:

- TAM: kullanıcının birden fazla konumu manuel olarak ayarlamasına olanak tanır (FCA -açılma limit anahtarı, RA-açılma yavaşlaması, RI-ara yavaşlama, AP-kısmi açılma, vb.)
- **KISALTILMIŞ: yalnızca açma ve kapama limit anahtarlarının ayarlanmasına izin verir (sırasıyla FCA ve FCC; diğer konumlar kontrol ünitesi tarafından bağımsız olarak hesaplanacaktır). Gerekirse daha sonraki bir aşamada tüm prosedür aracılığıyla değiştirilebilirler.**

Tablo 7

POZİSYONLARI PROGRAMLAMA		
Konum	**LED**	**Açıklama**
A1	L1	Maksimum istenen açılış pozisyonu. Kapı bu konuma ulaştığında durur.
RA1	L2	Açılış manevrası sırasında yavaşlama başlangıç pozisyonu. Kapı bu konuma ulaştığında, motor minimum hıza kadar yavaşlar.
RINT	L4	Kapanma manevrası sırasında ara yavaşlama konumu. Bu nokta programlandığında kapı bu noktadan önce kabaca 50 cm yavaşlamaya başlar ve minimum hızda ara yavaşlama pozisyonunu geçer. Ara yavaşlama konumunu geçtikten sonra motor ayarlanan hıza geri döner.
AP	L5	Kısmi açılış pozisyonu. Kısmi açılış komutu alındıktan sonra kapının durduğu pozisyondur.
RA0	L7	Kapanma manevrası sırasında yavaşlama başlangıç pozisyonu. Kapı bu konuma ulaştığında, motor minimum hıza kadar yavaşlar.
A0	L8	Maksimum kapanma pozisyonu. Kapı bu konuma ulaştığında durur.

Otomasyon yalnızca nominal aralığın 5% ve 95% değerleri arasında hareket ettirilebilir. Otomasyonun konumu bu aralığın dışına çıkarsa kontrol ünitesi bir sınır aşımı hatası sinyali verecektir (kontrol ünitesi sinyalleri bölümüne bakın): otomasyonu geçerli bir konuma geri getirmek için motor eksenini manuel olarak döndürmek veya herhangi bir manevra komutu vermek gerekir. Bu yapılmazsa otomasyon hiçbir şekilde hareket ettirilemez.

TAM İŞLEM

1. Konum hafızaya alma moduna girmek için ■ ve ▼ düğmelerine 3 saniye boyunca basın

A1 programlama konumu, LED "L1" yanıp sönüyor:

2. kapıyı maksimum açılma konumuna getirmek için ▲ ve ▼ düğmelerini kullanın
3. "A1" konumunu onaylamak için ■ tuşunu 2 saniye basılı tutun. "L1" LED yanık kalır.

RA1 programlama konumu, LED "L2" yanıp sönüyor:

4. açılma yavaşlama konumunun programlanması gerekmiyorsa, sonraki programlamaya geçmek için ■ düğmesine iki kez hızlı bir şekilde basın; LED "L2" kapalı kalacaktır. Aksi halde sıraya devam edin
5. kapıyı açılma yavaşlama konumuna getirmek için ▲ ve ▼ düğmelerini kullanın
6. "RA1" konumunu onaylamak için ■ düğmesine 2 saniye boyunca basın. LED "L2" yanık kalacaktır

RINT programlama konumu, LED "L4" yanıp sönüyor:

7. Ara yavaşlama konumunun programlanması gerekmiyorsa, sonraki programlamaya atlamak için ■ düğmesine iki kez hızlı bir şekilde basın; LED "L4" kapalı kalacaktır. Aksi halde sıraya devam edin
8. kapıyı ara yavaşlama konumuna getirmek için ▲ ve ▼ düğmelerini kullanın
9. "RINT" konumunu onaylamak için ■ tuşunu 2 saniye basılı tutun. "L4" LED yanık kalır.

RAP programlama konumu, LED "L5" yanıp sönüyor:

10. kısmi açılma konumunun programlanması gerekmiyorsa, sonraki programlamaya geçmek için ■ düğmesine iki kez hızlı bir şekilde basın; LED "L5" kapalı kalacaktır. Aksi halde sıraya devam edin
11. kapıyı kısmi açılma konumuna getirmek için ▲ ve ▼ düğmelerini kullanın
12. "RAP" konumunu onaylamak için ■ tuşunu 2 saniye basılı tutun. "L5" LED yanık kalır.

RA0 programlama konumu, LED "L7" yanıp sönüyor:

13. kapanış yavaşlama konumunun programlanması gerekmiyorsa, sonraki programlamaya atlamak için ■ düğmesine iki kez hızlı bir şekilde basın; LED "L7" kapalı kalacaktır. Aksi halde sıraya devam edin
14. kapıyı kapanma yavaşlama konumuna getirmek için ▲ ve ▼ düğmelerini kullanın
15. "RA0" konumunu onaylamak için ■ tuşunu 2 saniye basılı tutun. "L7" LED yanık kalır.

A0 programlama konumu, LED "L8" yanıp sönüyor:

16. kapıyı maksimum kapanma konumuna getirmek için ▲ ve ▼ düğmelerini kullanın
17. "A0" konumunu onaylamak için ■ düğmesine 2 saniye boyunca basın. LED "L8" yanık kalacaktır
18. ■ düğmesi bırakıldığında tüm LED'ler kapanacaktır
19. ZORUNLU "Otomatik Kuvvet Öğrenme" prosedürünün çalıştırılması gerektiğini belirtmek için aydınlatma lambası saniyede bir (1 Hz) yanıp sönmeye başlayacaktır. "Otomatik Kuvvet Öğrenme" prosedürü sırasında herhangi bir montaj ve ayar hatası veya aşırı sürtünme noktaları gibi başka anormallikler olup olmadığını kontrol edin.
20. "Otomatik Kuvvet Öğrenme" prosedürünü başlatmak için bir hareket komutu verin (örneğin: " SbS ", " OPEN " girişleri aracılığıyla): 3 tam döngüleri gerçekleştirilecektir. Yukarıda belirtilen prosedür kesintiye uğrarsa "SbS", "Aç", "Kapat" komutları seçilerek yeniden başlatılabilir.

KISALTILMIŞ İŞLEM

1. Konum hafızaya alma moduna girmek için ■ ve ▼ düğmelerine 3 saniye boyunca basın

A1 programlama konumu, LED "L1" yanıp sönüyor:

2. kapıyı maksimum açılma konumuna getirmek için ▲ ve ▼ düğmelerini kullanın
3. "A1" konumunu onaylamak için ■ düğmesine 5 saniye boyunca basın. LED "L1" yanık kalacaktır
4. Düğmeyi bırakın.

A0 programlama konumu, LED "L8" yanıp sönüyor:

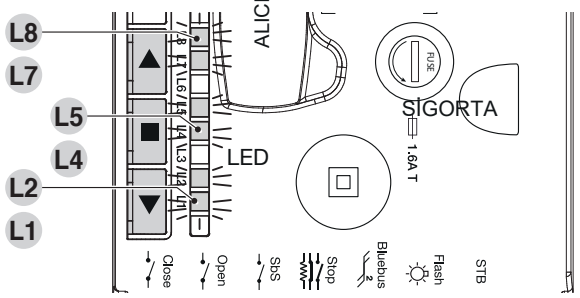
5. kapıyı maksimum kapanma konumuna getirmek için ▲ ve ▼ düğmelerini kullanın
6. "A0" konumunu onaylamak için ■ düğmesine 2 saniye boyunca basın. LED "L8" yanık kalacaktır
7. ■ düğmesi bırakıldığında tüm LED'ler kapanacaktır

8. ZORUNLU “Otomatik Kuvvet Öğrenme” prosedürünün çalıştırılması gerektiğini belirtmek için aydınlatma lambası saniyede bir (1 Hz) yanıp sönmeye başlayacaktır. “Otomatik Kuvvet Öğrenme” prosedürü sırasında herhangi bir montaj ve ayar hatası veya aşırı sürtünme noktaları gibi başka anormallikler olup olmadığını kontrol edin.

9. “Otomatik Kuvvet Öğrenme” prosedürünü başlatmak için bir hareket komutu verin (örneğin: “ SbS ”, “ OPEN ” girişleri aracılığıyla): 3 tam döngüleri gerçekleştirilecektir. Yukarıda belirtilen prosedür kesintiye uğrarsa “SbS”, “Aç”, “Kapat” komutları seçilerek yeniden başlatılabilir.

Bu manevralar sırasında kontrol ünitesi, açılış ve kapanış hareketleri için gereken kuvveti hafızaya alır.

18



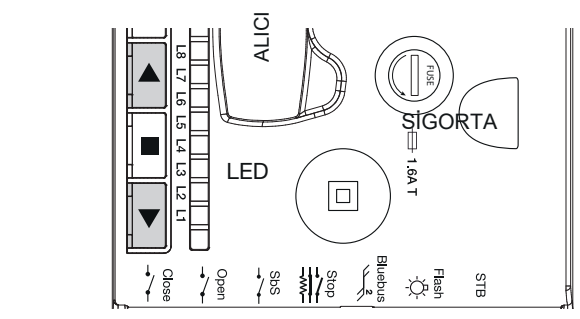
Konum öğrenme prosedürü, kurulumdan sonra bile herhangi bir zamanda yeniden yapılabilir; basitçe baştan tekrarlayın. Yalnızca tek bir konumun değiştirilmesi gerekiyorsa, yalnızca azaltılmış prosedürü tekrarlayın.

“Otomatik Kuvvet Öğrenme” işlemi kesintiye uğramamalıdır; örneğin STOP komutuyla durdurmayın. “Konumlar”, “motor açılma hızı”, “motor kapanma hızı” veya “motor dönüş yönü” değiştirilirse kontrol ünitesi bu işlemi yeniden ister. İşlem hiçbir kesinti olmadan, doğru şekilde kendiliğinden tamamlanmalıdır. Tamamlanma gereği elektrik kesintisinden sonra da devam eder.

5.4 KAPI HAREKETİNİ GÖRMEK

Kanat uzunluğu öğrenildikten sonra kapının düzgün hareket ettiğini doğrulamak için birkaç manevra yapılması tavsiye edilir.

19



Bunun için:

1. bir “Açma” manevrası komutu vermek için ▲ düğmesine basın; kapının herhangi bir hızda değişiklik olmadan düzgün şekilde açılıp açılmadığını kontrol edin; ancak kanat “RA1” konumuna ulaştığında minimum hıza ulaşmalı ve “A1” maksimum açılma konumunda durmalıdır.

2. bir “Kapat” manevrası komutu vermek için ▼ düğmesine basın; kapının herhangi bir hızda değişmeden düzgün kapanıp kapanmadığını kontrol edin; ancak kanat “RA0” konumuna ulaştığında minimum hıza ulaşmalı ve “A0” maksimum kapanma konumunda durmalıdır.

3. Manevra sırasında ikaz lambasının 0.5 saniye yanık ve 0.5 saniye sönük aralıklarla yanıp söndüğünü kontrol edin.

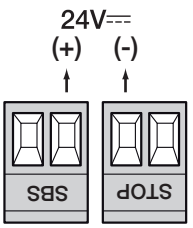
4. Aşırı sürtünme noktaları olmadığından ve montaj veya ayarlarda herhangi bir kusur olmadığından emin olmak için kapıyı birkaç kez açıp kapatın.

5. Ani kapı hızlanma veya yavaşlama hareketlerinde bile redüktörlü motorun sağlam, stabil ve uygun şekilde dirençli bir şekilde sabitlendiğini kontrol edin.

5.5 DİĞER CİHAZLARIN BAĞLANMASI

Kullanıcının, transponder kartları için yakınlık okuyucusu veya anahtarlı seçicinin ışığı gibi harici cihazlara güç vermesi gerekiyorsa, güç şekilde gösterildiği gibi açılabilir. Güç kaynağı voltajı 24V c -30% +50%'dir ve maksimum kullanılabilir akım 100mA'dir. Bekleme Modundaki tüketim hesaplanırken aksesuarların enerji tüketimi dikkate alınmamıştır. Bu aksesuarların tüketimi için ilgili talimatları kontrol edin. UYARI: Bekleme modunda güç kaynağı, 2W kullanılabilir gücüyle 21V c +/ -10%'ye düşer.

20



6 TEST VE DEVREYE ALMA

Sistemin en yüksek güvenliğini sağladıkları için bunlar otomasyonun kurulmasındaki en önemli aşamalardır. Test, otomasyonu oluşturan cihazların periyodik kontrolü için de kullanılabilir.

Otomasyonun test edilmesi ve devreye alınması, mevcut risklere göre benimsenen çözümleri doğrulamak için gereken testlerden ve tüm yasal hükümlerin, standartların ve düzenlemelerin, özellikle de kapı otomasyonlarının kontrolüne yönelik test yöntemlerini tanımlayan EN 12453 standardının tüm gerekliliklerinin karşılandığından emin olmak için gerekli testlerden sorumlu olan vasıflı ve kalifiye personel tarafından gerçekleştirilmelidir.

Ek cihazların, hem işlevleri hem de kontrol ünitesiyle düzgün etkileşimleri açısından özel testlerden geçmesi gerekir. Bireysel cihazların kullanım kılavuzlarına bakın.

6.1 TEST

Bekleme işlevi varsayılan olarak etkindir. Kartın konum ayarları yapılmamışsa açılıştan 10 dakika, yapılmışsa 5 dakika sonra kontrol ünitesi bazı devreleri kapatıp tüketimi azaltarak Bekleme moduna geçer.

Testi yapmak için:

1. Genel güvenlik uyarıları ve önlemler bölümündeki (sayfa 2) tüm talimatlara kesinlikle uyulduğunu doğrulayın.
2. "Redüktörlü motorun kilidinin manuel olarak açılması ve kilitlenmesi" paragrafında (sayfa 8) belirtildiği gibi redüktörlü motorun kilidini açın
3. kapının hem açılma hem de kapanma aşamalarında 225 N'yi (kabaca 23 kg) aşmayacak bir kuvvetle manuel olarak hareket ettirilebildiğinden emin olun.
4. Redüktörlü motoru kilitleyin
5. Kontrol cihazlarını (seçici, radyo vericisi vb.) kullanarak kapının açılma, kapanma ve durma aşamalarını test ederek hareketin spesifikasyonlara uygun olduğundan emin olun. Kapının düzgün bir şekilde hareket ettiğini kontrol etmek için birkaç test yapın ve montajda veya ayarda herhangi bir kusur ve olası sürtünme noktaları olup olmadığını kontrol edin.
6. Fotosellerin çalışmasını kontrol etmek ve diğer cihazlarla etkileşim olmadığından emin olmak için, optik eksen üzerinde önce " TX " fotoselinin, ardından " RX " fotoselinin yanından ve son olarak ikisinin arasındaki orta noktadan bir silindir (5 cm çapı, 30 cm uzunluğu) geçirin ve tüm bu durumlarda aktif durumdan alarm durumuna geçerek cihazın tetiklendiğini doğrulayın ve tam tersi; kontrol ünitesinde amaçlanan eylemi tetiklediğinden emin olun; örneğin kapanma manevrası sırasında hareketin tersine dönmesini tetikliyor.
7. Sistemdeki tüm güvenlik cihazlarının (fotoseller, emniyet kenarları vb.) doğru çalıştığını tek tek kontrol edin. Her cihaz devreye girdiğinde kontrol ünitesindeki "Bluebus" LED'i, algılamayı doğrulamak için iki kez daha hızlı yanıp söner.
8. Çarpma kuvveti sınırlandırılarak kanatların hareketinden kaynaklanabilecek potansiyel tehlikeli durumlar önlendiyse, darbe kuvveti EN 12445 standardına göre ölçülmeli ve darbe kuvvetini azaltmada sisteme yardımcı olmak için "motor kuvveti" kontrolü kullanılıyorsa, en iyi sonuçları vereni bulmak için çeşitli ayarlamaları test etmek gerekir.

6.2 DEVREYE ALMA

Devreye alma yalnızca tüm test aşamaları başarıyla tamamlandıktan sonra yapılabilir.

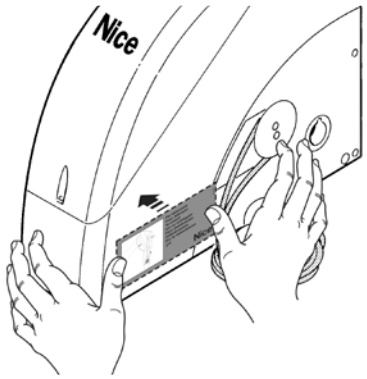
Otomasyonu devreye almadan önce sahibinin kalan tüm risk ve tehlikeler hakkında doğru bilgilendirildiğinden emin olun.

Kapı kısmen veya "geçici" koşullarda devreye alınamaz.

Otomasyonu devreye almak için:

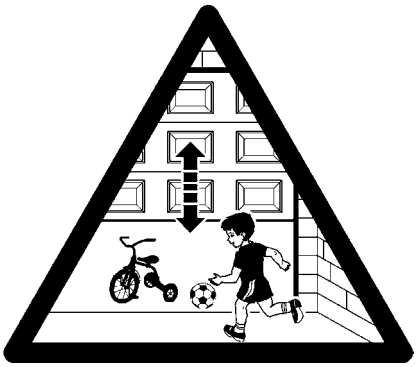
1. Otomasyonun teknik dosyasını hazırlayın. Genel çizim, bağlantı şeması, risk değerlendirmesi ve uygulanan çözümler, tüm cihazların üretici uygunluk beyanları ve kurulumcunun hazırladığı uygunluk beyanı bulunmalıdır.
2. Kapının yakınına, kapı kilidinin açılması ve manuel manevralara ilişkin işlemleri gösteren bir etiket veya plakayı kalıcı olarak yapıştırın "Şekil 21 "

21



3. Aşağıdaki görseli içeren bir etiketi veya işareti kapıya kalıcı olarak yapıştırın (minimum yükseklik 60 mm) "Şekil 22 "

22

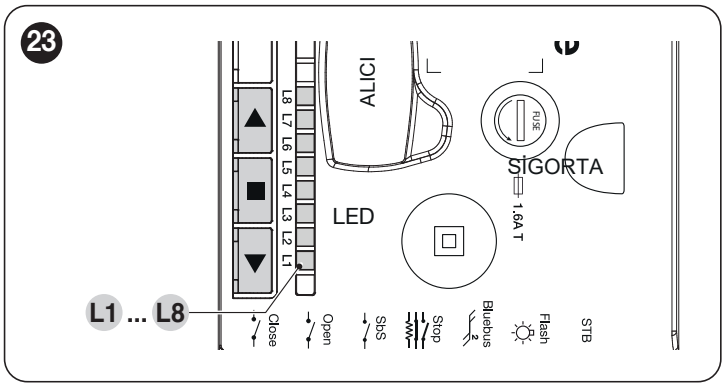


4. Kapıya en az aşağıdaki verileri içeren bir etiket yapıştırın: otomasyon tipi, üreticinin adı ve adresi (devreye alma işleminden sorumlu kişi), seri numarası, üretim yılı ve CE işareti
5. Uygunluk beyanını hazırlayıp otomasyonun sahibine verin.
6. Kullanım kılavuzunu hazırlayıp otomasyonun sahibine verin.
7. Tüm cihazların bakım talimatlarını içeren Bakım programını hazırlayıp otomasyonun sahibine verin.

Nice, yukarıdaki tüm belgeler için teknik destek hizmeti üzerinden kullanım kılavuzları ve rehberler sağlar.

7 PROGRAMLAMA

Kontrol ünitesinde 3 düğmeleri vardır: ▲, ■ ve ▼ (“Şekil 23”), bunlar hem test aşamasında kontrol ünitesine komut vermek hem de mevcut fonksiyonları programlamak için kullanılabilir.



Programlanabilir işlevler iki seviyede gruplandırılmıştır. Durumları, kontrol ünitesindeki sekiz “L1 L8” LED’iyle gösterilir: LED yanıyorsa işlev etkin, sönükse devre dışıdır. ...

7.1 PROGRAMLAMA DÜĞMELERİNİN KULLANIMI

▲ Bu düğme, kapı açılma hareketine komut verilmesine veya programlama noktasının yukarı doğru kaydırılmasına olanak sağlar.

■ Bir manevrayı durdurmak için kullanılan düğme. 3 saniyeden uzun süre basılırsa programlama moduna girilmesine olanak sağlar.

▼ Bu düğme kullanıcının kapıyı kapatmasına veya programlama noktasını aşağıya doğru kaydırmasına olanak sağlar.

Uyarı! Manevra sırasında açılma veya kapanmanın bir önemi yok, tüm düğmeler STOP işlevini yerine getirir ve motorun hareketini durdurur.

7.2 SEVİYE 1 PROGRAMLAMA (ON-OFF)

Tüm Seviye 1 fonksiyonları fabrikada “OFF” olarak ayarlanmıştır ve istenildiği zaman değiştirilebilir. Çeşitli işlevleri kontrol etmek için “Tablo 8”ye bakın.

7.2.1 SEVİYE 1 PROGRAMLAMA İŞLEMİ

Kullanıcının programlama prosedürü sırasında düğmelere art arda basması için maksimum 20 saniyesi vardır. Bu sürenin sonunda prosedür otomatik olarak sonlanır ve o ana kadar yapılan değişiklikler hafızaya alınır.

Seviye 1 programlaması için:

1. LED "L1" yanıp sönmeye başlayana kadar ■ düğmesini basılı tutun
2. LED “L1” yanıp sönmeye başladığında ■ düğmesini bırakın
3. Yanıp sönen LED'yi değiştirilecek işlevle ilişkili LED'ye taşımak için ▲ veya ▼ düğmesine basın
4. işlevin durumunu değiştirmek için ■ düğmesine basın: – kısa yanıp sönme = OFF
   kısa yanıp sönme OFF uzun yanıp sönme ON programlama modundan çıkmak için 10 saniye (maksimum süre) bekleyin.
   –
5.

İşlem devam ederken diğer işlevleri de “ON” veya “OFF” yapmak için aynı aşamada 2 ve 3 numaralı adımları tekrarlayın.

Tablo 8

SEVİYE 1 İŞLEVLERİ (ON-OFF)		
LED	**İşlev**	**Açıklama**
L1	**Otomatik kapanma**	Fonksiyon ETKİN: Bir açılma manevrasından sonra bir duraklama olur (ayarlanan duraklama süresine eşit), bunun ardından kontrol ünitesi otomatik olarak bir kapanma manevrasını başlatır. Duraklatma süresi varsayılan olarak 30 saniyeye ayarlanmıştır. İşlev ETKİN DEĞİL: sistem "yarı otomatik" modda çalışır.
L2	**Fotoselden sonra kapat**	Fonksiyon ETKİN: davranış, “Otomatik Kapanma” fonksiyonunun etkinleştirilip etkinleştirilmemesine bağlı olarak değişir. “Otomatik kapanma” etkin olmadığında: Kapı her zaman tam açık konuma ulaşır (Photo önceden devre dışı bırakılsa bile). Photo devreden çıktığında, otomatik kapanma 5 saniyelik bir duraklamayla tetiklenir. “Otomatik Kapanma” etkinleştirildiğinde: açma manevrası, fotosellerin devreden çıkmasından hemen sonra durur. 5 saniye sonra kapı otomatik olarak kapanmaya başlayacaktır. Durdurma komutuyla kesintiye uğrayan manevralarda “Photo Sonra Kapat” işlevi her zaman devre dışı bırakılır. Fonksiyon DEVRE DIŞI: programlanan duraklatma süresidir veya fonksiyon devre dışı bırakılırsa otomatik yeniden kapatma gerçekleşmez.
L3	**Her Zaman Kapat**	İşlev ETKİN: Kısa süreli bile olsa elektrik kesintisinden sonra, enerji geldiğinde kontrol ünitesi kolun açık olduğunu algılarsa 3 saniyelik ön yanıp sönmenin ardından otomatik kapanma manevrası başlatır. İşlev DEVRE DIŞI: Enerji geldiğinde bariyer aynı konumda kalır.
L4	**Bekleme modu**	Bu işlev, tüketimi önemli ölçüde azaltan Bekleme modunu açıp kapatır. İşlev etkin ve dış cihazlar “Şekil 14” gibi bağlıysa tüketim, teknik özelliklerdeki “Bekleme modunda güç” değeridir. İşlev kapalıysa veya bağlantı ve aksesuarlar farklıysa tüketim daha yüksek olur. İşlev ETKİN: Hareketin bitiminden 5 dakika sonra kontrol ünitesi BlueBUS çıkışını ve bağlı cihazları, ayrıca yavaş yanıp sönen BlueBUS LED dışındaki tüm LED göstergelerini kapatır. SbS girişinden, kart tuşlarından, radyo alıcısından veya BiDiWiFi üzerinden komut geldiğinde normal çalışmaya döner. İşlev varsayılan olarak etkindir. İşlev DEVRE DIŞI: Tüketim azaltılmaz.
L5	**Uzun ters çevirme**	Bu parametre, STOP veya kuvvetle engel algılama müdahalesindeki “kısa ters hareket” için geçerlidir. Fabrika ayarları: Açılmada STOP: durur. Kapanmada STOP: durur ve kısa ters hareket yapar. Açılmada engel algılama: durur. Kapanmada engel algılama: kısa ters hareket yapar. İşlev ETKİN: Müdahale kısa ters hareket olarak ayarlanmışsa bunun yerine tam ters yönde hareket yapılır (tam açık veya tam kapalı konuma kadar). İşlev DEVRE DIŞI: Programlanmış kısa ters hareket korunur.
L6	**Ön yanıp sönme**	İşlev ETKİN: Kullanıcıyı potansiyel olarak tehlikeli bir duruma karşı önceden uyarmak için uyarı ışığının açılması ile manevranın başlaması arasına 3 saniyelik bir duraklama eklenebilir. Fonksiyon DEVRE DIŞI: uyarı ışığının sinyali manevranın başlangıcıyla çakışır.
L7	**Duyarlılık**	İşlev ETKİN: engelleri tespit etmede motorun hassasiyetini önemli ölçüde artırmaya olanak tanır. Darbe kuvveti tespitine yardımcı olmak için kullanılıyorsa Seviye 2 menüsündeki "Hız" ve "Motor kuvveti" parametreleri de ayarlanmalıdır. Fonksiyon DEVRE DIŞI: motorun engel algılama hassasiyeti değişmez.
L8	**Kapı tipi**	İşlev ETKİN: taşınacak kapı tipinin seçilmesine olanak sağlar: Hafif veya Ağır. Etkinleştirilirse kontrol ünitesi Ağır kapıları hareket ettirecek şekilde optimize edilir. İşlev DEVRE DIŞI: kontrol ünitesi daha küçük boyutlu kapıları hareket ettirecek şekilde optimize edilmiştir.

Normal çalışma sırasında yani herhangi bir manevra yapılmadığında LED'ler “ L1 L8 ..” ilgili fonksiyonun durumuna göre yanar veya söner; örneğin “Otomatik Kapanma” fonksiyonu etkinleştirildiğinde “L1” yanar. Manevra sırasında LED'ler “ L1 L8 ", o anda kapıyı hareket ettirmek için gereken kuvveti belirtmek için yanıp söner. " L1 " yanıp sönerse, gereken kuvvet düşük olur ve LED " L8 " maksimum kuvveti işaret etmek için yanıp sönene kadar devam eder. Hareket sırasında LED'ler tarafından gösterilen kuvvet seviyesi (mutlak bir değerdir) ile gösterge tarafından gösterilen seviye arasında bir ilişki yoktur. Kuvvet (göreceli bir değerdir) programlama aşaması sırasında LED'ler. “Tablo 9”de “L5” ve “L6”ye bakın.

7.3 SEVİYE 2 PROGRAMLAMA (AYARLANABİLİR PARAMETRELER)

Tüm Seviye 2 parametreleri, “Tablo 9”de “GRİ” olarak vurgulandığı gibi fabrikada ayarlanmıştır ve herhangi bir zamanda değiştirilebilir. Parametreler 1 ila 8 ölçeğine ayarlanabilir. Her bir LED'ye karşılık gelen değeri kontrol etmek için "Tablo 9"ye bakın.

7.3.1 SEVİYE 2 PROGRAMLAMA İŞLEMİ

Kullanıcının programlama prosedürü sırasında düğmelere art arda basması için maksimum 20 saniyesi vardır. Bu sürenin sonunda prosedür otomatik olarak sonlanır ve o ana kadar yapılan değişiklikler hafızaya alınır.

Seviye 2 programlaması için:

1. LED "L1" yanıp sönmeye başlayana kadar ■ düğmesini basılı tutun
2. LED “L1” yanıp sönmeye başladığında ■ düğmesini bırakın
3. Yanıp sönen LED'yi değiştirilecek parametreyle ilişkili "LED girişine" taşımak için ▲ veya ▼ düğmesine basın
4. ■ tuşunu basılı tutun. ■ tuşu basılıyken:
   değiştirilecek parametrenin mevcut seviyesini temsil eden LED yanana kadar yaklaşık 3 saniye bekleyin
   - parametre değeriyle ilişkili LED'yi kaydırmak için ▲ veya ▼ düğmesine basın
5. ■ tuşunu bırakın.
6. Programlamadan çıkmak için 10 saniye hiçbir düğmeye basmadan bekleyin.

Prosedürün yürütülmesi sırasında birden fazla parametre ayarlamak için, aşamanın kendisi sırasında işlemleri 2 noktasından 4 noktasına kadar tekrarlayın.

Tablo 9

SEVİYE 2 İŞLEVLERİ (AYARLANABİLİR PARAMETRELER)				
Giriş LED’i	**Parametre**	**LED (seviye)**	**Ayarlanan değer**	**Açıklama**
L1*	**Duraklatma Süresi**	L1	10 saniye	Duraklama süresini, başka bir deyişle otomatik kapanmadan önceki zamanı ayarlar. Sadece "Otomatik Kapatma" işlevi etkinleştirildiğinde etkilidir.
		L2	20 saniye	
		L3	**40 saniye**	
		L4	60 saniye	
		L5	80 saniye	
		L6	120 saniye	
		L7	160 saniye	
		L8	200 saniye	
L2**	**Adım Adım işlevi**	L1	Aç - Durdur - Kapat - Durdur	Sbs girişine veya 1. radyo komutuna bağlı komutların sırasını belirler.
		L2	**Aç - Durdur - Kapat - Aç**	
		L3	Aç - Kapat - Aç - Kapat	
		L4	Toplu kullanım	
		L5	Toplu kullanım 2 (2 saniyeden uzun komut “Durdur” işlevini tetikler)	
		L6	Adım Adım 2 (2 saniyeden fazla süre "Kısmi Açık"ı tetikler)	
		L7	Basılı tutarak çalıştırma	
		L8	"Yarı otomatik" modunda açılış, "hold-torun" modunda kapanış	
L3*	**Motor hızı**	L1	Hız 1 (30% - yavaş)	Normal manevralar sırasında motor hızını ayarlar.
		L2	Hız 2 (44%)	
		L3	Hız 3 (58%)	
		L4	**Hız 4 (72%)**	
		L5	Hız 5 (86%)	
		L6	Hız 6 (100% - hızlı)	
		L7	V4'yi açın, V2'yi kapatın	
		L8	V6'yi açın, V4'yi kapatın	

SEVİYE 2 İŞLEVLERİ (AYARLANABİLİR PARAMETRELER)				
Giriş LED'i	**Parametre**	**LED (seviye)**	**Ayarlanan değer**	**Açıklama**
L4**	**FLASH çıkışı**	L1	Kapı Açık Göstergesi	FLASH çıkışına bağlı cihazı seçer.
		L2	Kapı kapalıysa etkinleştirilir	
		L3	Kapı açıksa etkinleştirilir	
		L4	**İkaz lambası**	
		L5	Elektrikli mandal	
		L6	Elektrikli kilit	
		L7	Elektromıknatıs	
		L8	Bakım göstergesi	
L5*	**Açılmada motor kuvveti**	L1	Kuvvet 1 (düşük)	Motor kuvveti kontrol sistemini, açılış manevrası sırasında kapının ağırlığına göre uyarlayacak şekilde ayarlar.
		L2	Kuvvet 2	
		L3	Kuvvet 3	
		L4	Kuvvet 4	
		L5	**Kuvvet 5**	
		L6	Kuvvet 6	
		L7	Kuvvet 7	
		L8	Kuvvet 8 (yüksek)	
L6*	**Kapanmada motor kuvveti**	L1	Kuvvet 1 (düşük)	Motor kuvveti kontrol sistemini, kapanış manevrası sırasında kapının ağırlığına göre uyarlayacak şekilde ayarlar.
		L2	Kuvvet 2	
		L3	Kuvvet 3	
		L4	**Kuvvet 4**	
		L5	Kuvvet 5	
		L6	Kuvvet 6	
		L7	Kuvvet 7	
		L8	Kuvvet 8 (yüksek)	
L7*	**Bakım bildirimi**	**L1**	**Otomatik (hareketlerin şiddetine bağlı olarak)**	Otomasyonun bakım bildiriminin kaç manevradan sonra verileceğini ayarlar ("Bakım bildirimi" işlevi paragrafına bakın).
		L2	1000	
		L3	2000	
		L4	4000	
		L5	6000	
		L6	8000	
		L7	10000	
		L8	12000	
L8	**Arızaların listesi**	**L1**	**1. manevranın sonucu (en güncel)**	Son 8 manevrada oluşan arıza türlerinin görüntülenmesini sağlar ("Arıza kaydı" paragrafına bakın). Bu parametre yalnızca okunabilir; değerleri değiştirilemez.
		L2	2. manevranın sonucu	
		L3	3. manevranın sonucu	
		L4	4. manevranın sonucu	
		L5	5. manevranın sonucu	
		L6	6. manevranın sonucu	
		L7	7. manevranın sonucu	
		L8	8. manevranın sonucu	

Tüm parametreler herhangi bir sorun olmadan istenildiği gibi ayarlanabilir; yalnızca "açılışta motor kuvveti" ve "kapanmada motor kuvveti" ayarları özel dikkat gerektirir:

- Kanattaki anormal sürtünme noktalarını telafi etmek için yüksek kuvvet değerleri kullanılmamalıdır. Aşırı güç, güvenlik sisteminin çalışmasını tehlikeye atabilir veya kanada zarar verebilir; eğer darbe kuvveti azaltma sistemine yardımcı olmak için "Motor Kuvveti" kontrolü kullanılıyorsa, her ayarlamadan sonra kuvveti, ilgili yönetmeliğe uygun olarak yeniden ölçün.
- EN 12445 standardı – aşınma ve atmosferik koşullar kapının hareketini etkiler, dolayısıyla kuvvet ayarları periyodik olarak kontrol edilmelidir.

(*) Bir parametrenin değeri iki bitişik değer arasında kalırsa, kontrol ünitesi değerin kendisini tanımlayan iki LED'ler'yi aralıklı olarak açacaktır. Gerekirse, kontrol ünitesi tarafından vurgulanan iki değer arasından sırasıyla daha yüksek veya daha düşük değere yuvarlamak için ▲ veya ▼ düğmesine basılarak değerler yuvarlanabilir. Örnek: Bakım uyarısı = 7000 manevraları - LED'ler L5 ve L6 yanıp söner. ▼ düğmesine basıldığında L5 (6000) değerine yuvarlanır, ▲ düğmesine basıldığında ise L6 (8000) değerine yuvarlanır. Bir parametrenin değeri tabloda belirtilen minimum değerin altında veya maksimum değerin üzerinde ise kontrol ünitesi sırasıyla LED L1 veya L8 aralıklı olarak devreye girecektir. Gerekirse değerler, en yakın değere yuvarlamak için ▲ veya ▼ düğmesine basılarak yuvarlanabilir. Örnek: Duraklatma Süresi = 5 saniye - LED L1 yanıp sönecektir. ▲ düğmesine basıldığında L1 (10 s) değerine yuvarlanır ve parametre bilinen bir değere yuvarlanacağından L1 artık yanıp sönmeyecektir.

(**) Yapılandırma öğrenilmediyse MENÜNÜN SEVİYE 2 bölümü açıldığında kontrol ünitesi varsayılan yapılandırmayı önerir.

7.4 YÖNTEMİ PROGRAMLAMAK

Bu prosedür motorun dönüş yönünün tersine çevrilmesine olanak sağlar. Bunu yapmak için:

1. ■ düğmesini yaklaşık 3 saniye basılı tutun
2. LED “L1” yanıp sönmeye başladığında ■ düğmesini bırakın
3. motorun yönünü değiştirmek için ▲ ve ▼ düğmelerine aynı anda basın
4. ▲ ve ▼ düğmelerini bırakın: – yanan aydınlatma lambası, motorun tersine çevrildiğini gösterir
   - yanan aydınlatma lambası, motor yönünün tersine çevrilmesinin programlandığını gösterir
   - aydınlatma lambası kapalıysa, standart motor dönüş yönü programlanmıştır. Maksimum süre sınırının sona ermesi nedeniyle programlama modundan çıkmak için 10 saniye
5. bekleyin.

Not 3 ve 4 noktaları, motor rotasyonunun yönünü değiştirmek için aynı programlama aşamasında tekrarlanabilir.

Motor dönüş yönü değiştirildiğinde “Konum hafızaya alma” işlemi tekrarlanmalıdır (“Kapı açma ve kapama konumlarının öğrenilmesi” paragrafına bakınız).

Programlama prosedürünün sonunda motor dönüş yönünün doğrulanması gerekir. Bunu yapmak için:

1. güç kaynağının bağlantısını kesin (fişi veya sigortayı çıkararak)
2. cihaza güç ver
3. LED'ler " L1 ... L8 " ilk kez yanıp söndükten sonra, enkoder konumunu sinyallemek için tek bir LED yanar
4. Kodlayıcı konumunu gösteren sinyal üzerinde aydınlatma lambasını kontrol edin: – aydınlatma lambası yanıyorsa motorun yönü tersine
   - aydınlatma lambası yanarsa, motorun ters dönüş yönü programlanmıştır
   - aydınlatma lambası kapalıysa, standart motor dönüş yönü programlanmıştır.

7.5 ENCODER POZİSYONUNUN YENİLENMESİ

Bu prosedür, kapı kapalıyken Soon'nin montajını mümkün kılmak için kodlayıcının fabrika ayarlı konumuna geri döndürülmesine olanak tanır. Aynı zamanda hafızadaki fabrika ayarlarına sıfırlanacaktır: kullanıcı tarafından seçilen tüm parametreler ve ayarlar geri yüklenecektir. Motorun dönüş yönünün değiştirilmesi gerekiyorsa, önce "Yön programlama" prosedürünü, ardından "Kodlayıcı konumunu sıfırlama" prosedürünü çalıştırın.

Aşağıda açıklanan prosedür yalnızca bir çalışma tezgahı üzerinde gerçekleştirilmelidir. Prosedürü motor takılıyken gerçekleştirmeyin.

Bunun için:

1. ▲ ve ▼ düğmelerini “L1” ile “L8” arasındaki tüm LED'ler ışıkları yanana kadar basılı tutun.
2. Kodlayıcının mevcut konumunu bildirmek için yalnızca biri tekrar yandığında düğmeleri bırakın (“L1”den “L8”ye kadar)
3. motor yeniden başlatıldığında ■ düğmesine basıp bırakın. Kontrol ünitesi, enkoder konumunu LED " L7 " konumuna getirmek için motorun hareketine komut verir.
4. motor durduğunda tüm LED'ler açılır ve kapanır; bu noktada tekrar yanan LED’nin “L7” olup olmadığını kontrol edin. Bu gerçekleşmezse prosedürü tekrarlayın
5. sıranın sonunda LED'ler “ L1 ” ve “ L2 ” yanıp sönmeye devam eder.

7.6 ÖZEL İŞLEVLER

7.6.1 HER ZAMAN AÇ İŞLEVİ

"Her zaman açık" işlevi, "Adım Adım" komutu 2 saniyeden uzun sürdüğünde kullanıcının her zaman bir açma manevrası komutu vermesini sağlayan bir kontrol ünitesi özelliğidir; bu, örneğin kapıyı belirli bir zaman dilimi boyunca açık tutmak amacıyla SbS terminaline bir zamanlayıcı kontağını bağlamak için kullanışlıdır. Bu özellik, “Ortak kullanım 2” işlevini gerçekleştirmek üzere programlanmadığı sürece “SbS” girişinin nasıl programlandığına bakılmaksızın geçerlidir. "Seviye 2 programlama (ayarlanabilir parametreler)" paragrafı altındaki "Adım Adım işlevi" konusuna bakın.

7.6.2 YİNE DE HAREKET ETTİR İŞLEVİ

Bir veya daha fazla güvenlik cihazı arızalıyken de otomasyonu çalıştırır. “Basılı tutarak çalıştırma” modunda kumanda etmek için:

1. **Verici, anahtarlı seçici vb. ile bariyere hareket komutu verin. Her şey düzgün çalışıyorsa bariyer normal hareket eder; aksi halde 2. adıma geçin.**
2. **3 saniye içinde tekrar komut verip basılı tutun.**
3. **Yaklaşık 2 saniye sonra bariyer, istenen manevrayı “basılı tutarak çalıştırma” modunda yapar; yani kumanda basılı tutulduğu sürece hareket eder.**

Güvenlik cihazları çalışmadığında, sorunun türünü belirtmek için yanıp sönen gösterge birkaç kez yanıp sönecektir. Anormalliğin türünü doğrulamak için “Uyarı lambasıyla sinyal verme” bölümüne bakın (sayfa 22).

7.6.3 “BAKIM BİLDİRİMİ” İŞLEVİ

Bu işlev, otomasyonun bakım zamanı geldiğinde kullanıcıyı uyarır. Bildirimin kaç manevra sonra verileceği “Bakım bildirimi” parametresinin 8 seviyesinden seçilir (bkz. “Seviye 2 programlama (ayarlanabilir parametreler)”). Seviye 1 “otomatik”tir; manevraların zorluğunu, yani kuvvet ve süreyi dikkate alır. Diğer seviyeler manevra sayısına göre belirlenir.

İlgili ayarlara göre bakım bildirimi Flash ikaz lambası veya bakım göstergesi üzerinden verilir (“Seviye 2 programlama (ayarlanabilir parametreler)” paragrafına bakın).

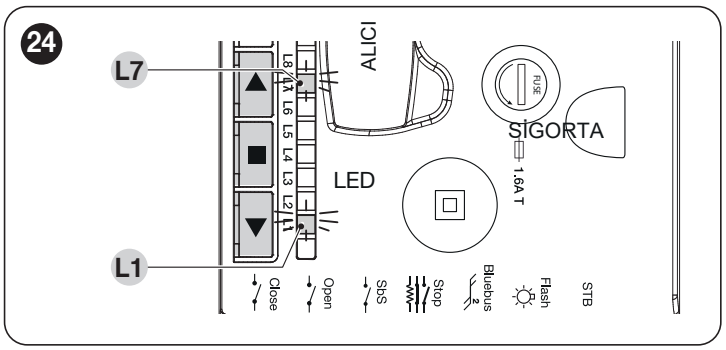
“Flaş” uyarı ışığı ve bakım göstergesi, belirlenen limite göre tamamlanan manevra sayısına göre “Tablo 10”de belirtilen sinyalleri verir.

Tablo 10

FLASH VE BAKIM GÖSTERGESİ ÜZERİNDEN BAKIM BİLDİRİMİ		
Manevra sayısı	**“Flaş” sinyali**	**Bakım göstergesi sinyali**
Sınırın %80’inden az	Normal (0.5 saniye açık, 0.5 saniye kapalı)	Açılma manevrasının başlangıcında 2 saniye yanar
Limitin %81 ila %100'ü arasında	Manevranın başlangıcında 2 saniye boyunca yanar	Manevranın tüm süresi boyunca yanıp söner
Sınırın %100’ünü aşan	Manevranın başlangıcında ve sonunda 2 saniye yanar, ardından normal çalışmasını sürdürür	Her zaman yanıp söner

7.7 TAMAMLANAN MANEVRA SAYISININ KONTROLÜ

"Bakım bildirimi" işlevi, tamamlanan manevra sayısını belirlenen limitin yüzdesi olarak doğrulamak için kullanılabilir.

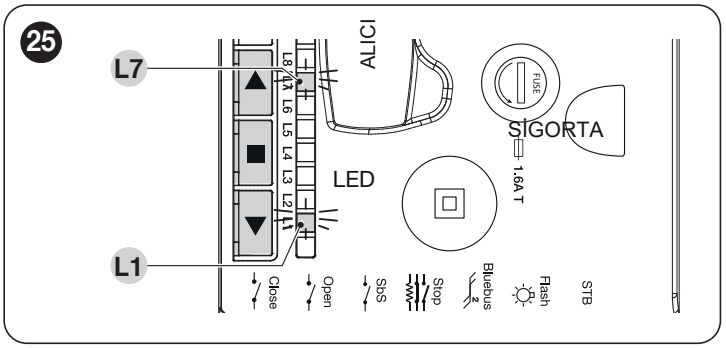


Bunun için:

1. **LED "L1" yanıp sönmeye başlayana kadar ■ düğmesini basılı tutun**
2. **LED “L1” yanıp sönmeye başladığında ■ düğmesini bırakın**
3. **Yanıp sönen LED'yi “L7”ye, yani “Bakım bildirimi” parametresi için “LED girişi”ne kaydırmak için ▲ veya ▼ düğmesine basın**
4. ■ tuşunu basılı tutun. ■ tuşu basılıyken:
   “Bakım bildirimi” parametresinin mevcut seviyesini temsil eden LED yanana kadar yaklaşık 3 saniye bekleyin
   - ▲ ve ▼ düğmelerine basın ve hemen bırakın
   - seçilen seviyeye karşılık gelen LED birkaç kez yanıp sönecektir; yanıp sönme sayısı, ayarlanan limite göre gerçekleştirilen manevraların yüzdesini (10%'nin katları halinde) gösterir. Örneğin: bakım bildirimi L7, yani 10000 olarak ayarlandığında, 10%, 1000 manevralarına karşılık gelir; LED görselleştirmesi 4 kez yanıp sönüyorsa bu, manevraların 40%'sine ulaşıldığı anlamına gelir (4000 ve 4999 manevraları arasında). Manevraların 10%'sine henüz ulaşılmadıysa LED hiç yanıp sönmez.
5. ■ tuşunu bırakın.

7.8 MANEVRA SAYACININ SIFIRLANMASI

Sistemin bakımından sonra manevra sayacı sıfırlanmalıdır.

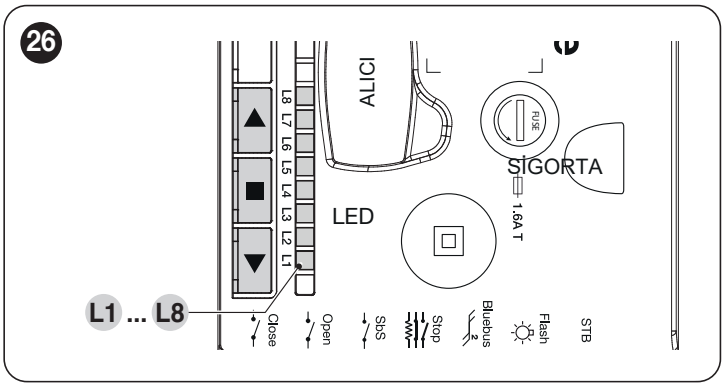


Bunun için:

1. **LED "L1" yanıp sönmeye başlayana kadar ■ düğmesini basılı tutun**
2. **LED “L1” yanıp sönmeye başladığında ■ düğmesini bırakın**
3. **Yanıp sönen LED'yi “L7”ye, yani “Bakım bildirimi” parametresi için “LED girişi”ne kaydırmak için ▲ veya ▼ düğmesine basın**
4. ■ tuşunu basılı tutun. ■ tuşu basılıyken:
   “Bakım bildirimi” parametresinin mevcut seviyesini temsil eden LED yanana kadar yaklaşık 3 saniye bekleyin
   - ▲ ve ▼ düğmelerini en az 5 saniye basılı tutun, ardından bırakın. Seçilen seviyeye karşılık gelen LED, manevra sayacının sıfırlandığını belirtmek için bir dizi hızlı yanıp sönme yayacaktır.
5. ■ tuşunu bırakın.

7.9 BELLEĞİN SİLİNMESİ

Aşağıdaki işlem, kontrol ünitesini varsayılan ayarlara döndürür. Tüm özel ayarlar silinir.



Kontrol ünitesinin belleğini silip tüm varsayılan ayarları geri yüklemek için aşağıdakileri yapın:

1. ▲ ve ▼ düğmelerini LED'ler “ L1-L8 ” programlama ışığı yanana kadar basılı tutun (yaklaşık 3 saniye sonra)
2. Düğmeleri bırakın.
3. işlem başarılıysa, LED'ler " L2 " ve " L8 " programlaması 3 saniye boyunca hızlı bir şekilde yanıp sönecektir.

Bu işlemle hafızada kalan hatalar da silinebilir.

Bu işlem, motorun dönüş yönü parametresini ve yapılan manevra sayısını silmez.

8 SORUN GİDERME KILAVUZU

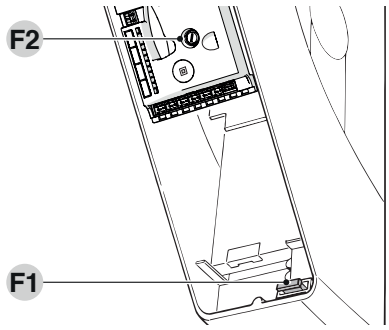
8.1 SORUN GİDERME

Aşağıdaki tablo, kurulum sırasında veya bir arıza durumunda oluşabilecek herhangi bir arızayı veya hatayı çözmek için yararlı talimatlar içerir.

Tablo 11

SORUN GİDERME	
Sorun	**Önerilen kontroller**
Uzaktan kumanda otomasyonu çalıştırmıyor ve vericinin LED göstergesi yanmıyor.	Verici pillerin tükenip tükenmediğini kontrol edin ve gerekirse değiştirin.
Radyo vericisi otomasyonu kontrol etmez, ancak vericideki LED yanar	Vericinin radyo alıcısına doğru kaydedildiğini kontrol edin.
Manevra başlamıyor ve "BlueBUS" LED'i yanıp sönmüyor	Redüktörlü motora şebeke voltajıyla güç verildiğini kontrol edin. F1 ve F2 sigortalarının atmış olup olmadığını kontrol edin; eğer öyleyse, arızanın nedenini belirleyin ve sigortaları aynı akım değerine ve özelliklere sahip başkalarıyla değiştirin.
Manevra başlamıyor ve ikaz lambası sönük	Komutun alındığını kontrol edin. Adım Adım girişinden geliyorsa SbS LED'i yanmalıdır. Radyo vericisi kullanılıyorsa BlueBUS LED'i iki hızlı yanıp sönme yapmalıdır.
Hiçbir manevra başlamaz ve uyarı ışığı birkaç kez yanıp söner	Yanıp sönme sayısını sayın ve "Tablo 13"de karşılık gelen değeri kontrol edin.
Manevra başlıyor, ardından hemen ters yönde hareket ediyor	Seçilen kuvvet değeri kapıyı hareket ettirmek için düşük olabilir. Engel bulunup bulunmadığını kontrol edin; gerekirse daha yüksek kuvvet seçin. Stop girişine bağlı bir güvenlik cihazının devreye girip girmediğini kontrol edin.
Manevra doğru bir şekilde tamamlanır, ancak uyarı ışığı çalışmaz.	Manevra sırasında uyarı ışığının FLASH terminalinde voltaj olduğundan emin olun (aralıklı olduğundan voltaj değeri önemli değildir: kabaca 10 –30 Vc); voltaj varsa, sorun aynı özelliklere sahip bir lambayla değiştirilmesi gereken lambadan kaynaklanmaktadır; voltaj yoksa FLASH çıkışında aşırı yük oluşmuş olabilir. Kablonun kısa devre yapmadığını kontrol edin.
LED " L1 " veya LED " L8 " hızla yanıp sönüyor	Bu, üst sınır aşımı konumuna (LED " L1 " hızlı bir şekilde yanıp söner) veya alt sınır aşımı konumuna (LED " L8 " hızlı bir şekilde yanıp söner) ulaşıldığı anlamına gelir. LED " L1 " yanıp sönüyorsa, LED " L1 " hızla yanıp sönmeyi bırakıncaya kadar bir kapatma manevrası gerçekleştirin. Ardından Soon'u yay destek milinden ayırın, kapıyı maksimum konuma kadar açın ve Soon'u bu konumdan yeniden takın. LED " L8 " yanıp sönüyorsa, LED " L8 " hızlı yanıp sönmeyi bırakana kadar bir açma manevrası gerçekleştirin. Ardından Soon'u yay destek milinden ayırın, kapıyı maksimum konuma kadar kapatın ve Soon'u bu konumdan yeniden takın.

27



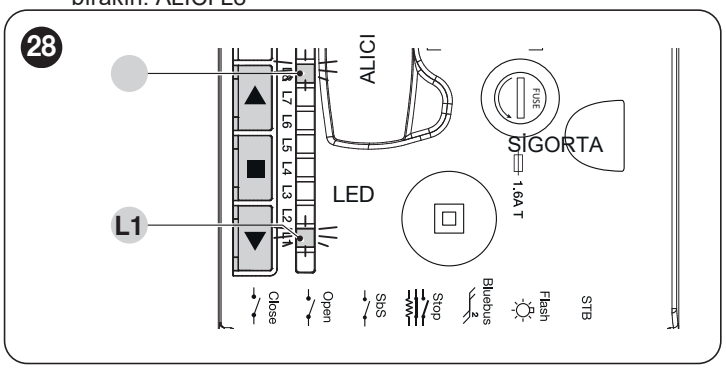
Tablo 12

F1 VE F2 SİGORTALARIN ÖZELLİKLERİ	
F1	Şebeke Güç Kaynağı Sigorta = 1.6A
F2	Kontrol Ünitesi Sigorta = 1.6 Gecikmeli

8.2 ARIZA KAYDI

Redüktörlü motor, son 8 manevralarında meydana gelen herhangi bir anormalliğin (örneğin, bir fotoselin veya hassas kenarın müdahalesi nedeniyle manevranın kesintiye uğraması) görüntülenmesine olanak tanır. Bunu yapmak için:

1. LED "L1" yanıp sönmeye başlayana kadar ■ düğmesini basılı tutun
2. LED “L1” yanıp sönmeye başladığında ■ düğmesini bırakın. ALICI L8



3. Yanıp sönen LED'yi “L8”ye, yani “Anormallikler listesi” parametresi için “LED girişi”ne kaydırmak için ▲ veya ▼ düğmesine basın
4. ■ tuşunu basılı tutun. ■ tuşu basılıyken:
5. yaklaşık 3 saniye bekleyin, ardından anormallikleri olan manevralara karşılık gelen LED'ler ışığı yanacaktır. LED L1 en son manevranın sonucunu gösterirken, LED L8 sekizinci manevranın sonucunu gösterir. LED yanıyorsa bu, manevra sırasında anormalliklerin meydana geldiği anlamına gelir; LED kapalıysa manevra herhangi bir anormallik olmadan sonlandırılır
6. İstenilen manevrayı seçmek için ▲ veya ▼ düğmesine basın: karşılık gelen LED, bir anormallik sonrasında uyarı ışığının yaydığı sayıda yanıp sönecektir (bkz. "Tablo 13")
7. ■ düğmesini bırakın.

8.3 İKAZ LAMBASI BİLDİRİMLERİ

Manevra sırasında “FLASH” ikaz lambası saniyede bir yanıp söner. Arıza oluştuğunda daha kısa yanıp sönmeler görülür; bu bildirimler aralarında bir saniye duraklamayla iki kez tekrarlanır.

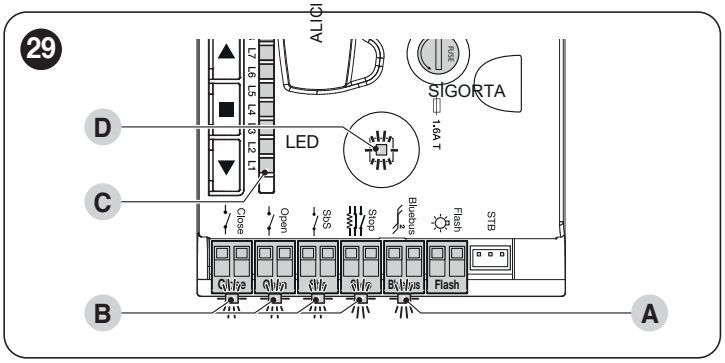
Tablo 13

FLASH İKAZ LAMBASI BİLDİRİMLERİ		
hızlı yanıp sönme	**Sebep**	**YAPILACAK İŞLEM**
2 kez yanıp sönme 1 saniye ara 2 kez yanıp sönme	Bir fotoselin müdahalesi	Manevranın başlangıcında bir veya daha fazla fotosel hareketi engelliyor; engel bulunup bulunmadığını kontrol edin. Manevra sırasında bir engel varsa bu durum normaldir.
3 kez yanıp sönme 1 saniye ara 3 kez yanıp sönme	"Motor Kuvveti" sınırlayıcısının müdahalesi	Hareket sırasında, kapı aşırı sürtünme yaşadı; nedenini tanımla.
4 kez yanıp sönme 1 saniye ara 4 kez yanıp sönme	STOP girişine müdahale	Manevranın başlangıcında veya hareket sırasında STOP girdisi müdahale etti; nedenini tanımla.
5 kez yanıp sönme 1 saniye ara 5 kez yanıp sönme	Kontrol ünitesinin dahili parametrelerinde hata	En az 30 saniye bekleyin ve ardından bir komut vermeyi deneyin; durum devam ediyorsa ciddi bir arıza var demektir ve elektronik kartın değiştirilmesi gerekmektedir.
6 kez yanıp sönme 1 saniye ara 6 kez yanıp sönme	Saatlik en yüksek manevra sayısı aşıldı	Manevra sınırlayıcı maksimum sınırın altına düşene kadar birkaç dakika bekleyin.
7 kez yanıp sönme 1 saniye ara 7 kez yanıp sönme	Dahili elektrik devrelerinde hata	Birkaç saniyeliğine tüm güç devrelerinin bağlantısını kesin ve ardından yeniden komut vermeyi deneyin; durum devam ederse elektronik kartta veya motor kablolarında ciddi bir arıza olduğu anlamına gelir. Gerekli kontrolleri ve değiştirmeleri yapın.
8 kez yanıp sönme 1 saniye ara 8 kez yanıp sönme	Diğer komutların yürütülmesini engelleyen bir komut zaten mevcut	Başka bir komut zaten mevcut. Diğer komutları gönderebilmek için mevcut komutu kaldırın.
9 kez yanıp sönme 1 saniye ara 9 kez yanıp sönme	Otomasyon, “Otomasyonu durdur” komutuyla durduruldu	“Otomasyonun kilidini aç” komutunu vererek otomasyon mekanizmasının kilidini açın.

8.4 KONTROL ÜNİTESİ BİLDİRİMLERİ

Kontrol ünitesinde, her biri hem normal çalışma sırasında hem de bir anormallik meydana geldiğinde özel sinyaller verebilen bir dizi LED'ler bulunmaktadır. A BlueBus LED B Kapatma, Açma, Sbs, Durdurma LED'ler C “ L1 L8 ” programlama LED'ler D aydınlatma lambası

...



Tablo 14

KONTROL ÜNİTESİNDEKİ TERMİNAL LED'LERİ		
Durum	**Anlamı**	**Olası çözüm**
BLUEBUS LED		
OFF	Anomali	Gücün varlığını kontrol edin; sigortaların atmadığını kontrol edin; gerekiyorsa arızanın nedenini tespit edip aynı özelliklere sahip sigortalarla değiştirin.
On	Ciddi anomali	Ciddi arıza var. Kontrol ünitesini birkaç saniye kapatın. Sorun sürerse elektronik kart arızalıdır ve değiştirilmelidir.
Saniyede 1 yeşil yanıp sönme	Her şey normal	Kontrol ünitesinin normal çalışması.
2 hızlı yeşil yanıp sönme	Girdilerin durumu değişti	SBS, STOP, OPEN, CLOSE girişlerinden birinin durumu değiştiğinde, fotoseller devreye girdiğinde veya radyo vericisi kullanıldığında bu durum normaldir.
1 saniyelik aralarla yanıp sönme dizisi	Çeşitli	"Tablo 13" de gösterilenlere bakın.
Hızlı ve uzun kırmızı yanıp sönme dizisi	BlueBUS terminal kelepçesinde kısa devre	Klemensi ayırın ve BlueBUS bağlantılarındaki kısa devrenin nedenini belirleyin. Kısa devre giderilirse LED yaklaşık on saniye sonra normal yanıp sönmeye başlar.
Yavaş kırmızı ve yeşil yanıp sönüyor	Bekleme Modu ile şarj olan yedek piller çalışıyor	Normal sistem çalışması. Sadece Standby ürünleri için güncellenmiş yedek pillerle gerçekleşir.
STOP LED		
OFF	STOP girişine müdahale	STOP girişine bağlı cihazları kontrol edin.
On	Her şey normal	STOP Giriş aktif
Sbs LED'i		
OFF	Her şey normal	SbS girişi aktif değil.
On	SbS girişinin müdahalesi	SbS girişine bağlı cihaz gerçekten aktifse bu normaldir.
OPEN LED		
OFF	Her şey normal	OPEN girişi aktif değil.
On	OPEN girişine müdahale	OPEN girişine bağlı cihaz gerçekten aktifse bu normaldir.
CLOSE LED		
OFF	Her şey normal	CLOSE girişi aktif değil.
On	CLOSE girişine müdahale	CLOSE girişine bağlı cihaz gerçekten aktifse bu normaldir.

Tablo 15

KONTROL ÜNİTESİ TASARIM IŞIĞI	
Durum	**Açıklama**
OFF	Otomasyon durduruldu
Sabit Lit	Manevra devam ediyor
3 sn'de	Otomasyon Kilit Komutanlığı Yürütüldü
Yanıp söner	Kontrol ünitesinin otomatik kuvvet öğrenme prosedürünü çalıştırması gerekmektedir (“Kapı açma ve kapama konumlarının öğrenilmesi” paragrafına bakınız). Manevra sırasında aydınlatma lambasının da yanıp sönmesi, manevranın kritik noktalarını tespit etmeye yönelik bir prosedürün devam ettiği anlamına gelir. Uyarı ışığıyla aynı anda yanıp sönüyorsa bir anormallik vardır (bkz. “Tablo 13”).

Tablo 16

KONTROL ÜNİTESİ DÜĞMELERİNDEKİ LED'LER	
LED 1	**Açıklama**
OFF	Normal çalışmada “Otomatik kapanma” işlevi devre dışıdır.
On	Normal çalışmada “Otomatik kapanma” işlevi etkindir.
Yanıp söner	Fonksiyon programlama devam ediyor. Motor sabitken, ayrı ayrı yanıp sönüyorsa bu, enkoder konumunun Alt Sınır Aşımı konumunda olduğu anlamına gelir (5%'nin altında veya ona eşit konum). Konumu ayarlayın ve ardından konum arama prosedürünü yeniden çalıştırın. “L2” ile birlikte yanıp sönüyorsa cihaz öğrenme aşamasının gerçekleştirilmesi gerektiği anlamına gelir (“Cihaz öğrenme” paragrafına bakın).
LED 2	**Açıklama**
OFF	Normal çalışmada “Fotoselden sonra kapat” işlevi devre dışıdır.
On	Normal çalışmada “Fotoselden sonra kapat” işlevi etkindir.
Yanıp söner	İşlev programlanıyor. L1 ile birlikte yanıp sönüyorsa cihaz tanıtma işlemi yapılmalıdır (ilgili bölüme bakın).
LED 3	**Açıklama**
OFF	Normal çalışmada “Her zaman kapat” işlevi devre dışıdır.
On	Normal çalışmada “Her zaman kapat” işlevi etkindir.
Yanıp söner	Fonksiyon programlama devam ediyor. L4 ile birlikte yanıp sönüyorsa kapı açma ve kapama konumlarının öğrenilmesi gerektiği anlamına gelir (“Kapı açma ve kapama konumlarının öğrenilmesi” paragrafına bakınız).
LED 4	**Açıklama**
OFF	Normal çalışmada “Bekleme modu” işlevi devre dışıdır.
On	Normal çalışmada “Bekleme modu” işlevi etkindir.
Yanıp söner	Fonksiyon programlama devam ediyor. L3 ile birlikte yanıp sönüyorsa kapı açma ve kapama konumlarının öğrenilmesi gerektiği anlamına gelir (“Kapı açma ve kapama konumlarının öğrenilmesi” paragrafına bakınız).
LED 5	**Açıklama**
OFF	Normal çalışma sırasında “Uzun geri dönüş”ün etkin olmadığını gösterir.
On	Normal çalışma sırasında “Uzun geri dönüş”ün etkin olduğunu gösterir.
Yanıp söner	Fonksiyon programlama devam ediyor.
LED 6	**Açıklama**
OFF	Normal çalışmada “Ön yanıp sönme” işlevi devre dışıdır.
On	Normal çalışmada “Ön yanıp sönme” işlevi etkindir.
Yanıp söner	Fonksiyon programlama devam ediyor.
LED 7	**Açıklama**
OFF	Normal çalışmada “Hassasiyet” işlevinin etkin olmadığını gösterir.
On	Normal çalışmada “Hassasiyet” işlevinin etkin olduğunu gösterir.
Yanıp söner	Fonksiyon programlama devam ediyor.
LED 8	**Açıklama**
OFF	Normal çalışma sırasında kurulumun 1 motor içerdiğini gösterir.
On	Normal çalışma sırasında kurulumun 2 motorları içerdiğini gösterir.
Yanıp söner	Fonksiyon programlama devam ediyor. Motor sabitken, ayrı ayrı yanıp sönüyorsa bu, enkoder konumunun Üst Sınır Aşımı konumunda olduğu anlamına gelir (95%'nin üzerinde veya ona eşit konum). Konumu ayarlayın ve ardından konum arama prosedürünü yeniden çalıştırın.

9 EK BİLGİLER (Aksesuarlar)

9.1 STOP GİRİŞİ YAPILANDIRMASININ DEĞİŞTİRİLMESİ

STOP girişi manevrayı hemen durdurur ve ardından kısa bir ters hareket yaptırır. Bu girişe normalde açık “NO”, normalde kapalı “NC” kontak çıkışlı cihazlar ve emniyet kenarları gibi sabit 8.2 kΩ direnç çıkışlı cihazlar bağlanabilir. BlueBUS'ta olduğu gibi kontrol ünitesi, öğrenme aşamasında STOP girişine bağlı cihazın türünü tanır (“Cihazların öğrenilmesi” paragrafına bakın). Daha sonra öğrenilen duruma göre değişiklik algıladığında STOP komutu verir. Uygun düzenlemeler yapılarak farklı türlerden birden fazla cihaz STOP girişine bağlanabilir:

- Herhangi bir sayıda NO cihazı birbirine paralel olarak bağlanabilir.
- NC cihazlarının herhangi bir sayısı seri olarak birbirine bağlanabilir.
- 8.2 kΩ sabit direnç çıkışlı iki cihaz paralel bağlanabilir. 2'den fazla cihaz varsa hepsi tek bir 8.2 kΩ sonlandırma direnciyle kaskat bağlanmalıdır.
- NO ve NC kontakları paralel bağlanıp NC kontağına seri 8.2 kΩ direnç eklenerek birlikte kullanılabilir. Bu, 3 cihazın birlikte bağlanmasını da sağlar: NA, NC ve 8.2 kΩ.

STOP girişine güvenlik işlevli cihazlar bağlandığında yalnızca sabit 8.2 kΩ dirençli cihazlar, EN 13849-1 standardına göre arızalara karşı Kategori 3 güvenlik sağlar.

Not: STOP girişindeki konfigürasyon 8 K 2 veya optik tip ise yere yakın davranış ("Hariç tutma konumu" parametresi ile tanımlanır) aşağıdaki gibi olacaktır:

- Tam kapanmadan itibaren, STOP'nin müdahale ettiği bir açma komutu, yalnızca "Hariç Tutma Konumu" ile tanımlanan alan için manevranın başlatılmasına izin verir.
- Kapanma sırasında STOP'nin “Hariç tutma konumu” ile tanımlanan alana müdahalesi durmaya neden olacak ve bu durum kontrol ünitesi tarafından tam kapanma olarak yorumlanacaktır.

9.2 SM TİPİ RADYO ALICISININ BAĞLANMASI

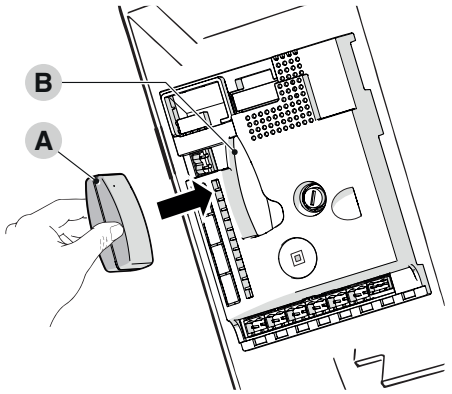
Üründeki RADIO konektörüne ek işlev sağlayan aksesuar kartları takılabilir. Bekleme modu tüketim hesabına aksesuarların tüketimi dahil değildir; bu değerler için aksesuarların kendi talimatlarına bakın. Kontrol ünitesinde isteğe bağlı SM takılabilir radyo alıcıları için yuva bulunur. Bu alıcılar, kontrol ünitesi girişlerini vericiler aracılığıyla uzaktan kumanda etmeyi sağlar.

Alıcıyı takmadan önce kontrol ünitesinin beslemesini ayırın.

Bir alıcı kurmak için (“Şekil 30”):

1. Alıcıyı (A) kontrol ünitesinin elektronik panosuna uygun yuvaya (B) yerleştirin.

30



Anteni radyo alıcısının terminaline takın (alıcının talimatlarına bakın)

Radyo alıcı çıkışı ile motor tarafından kesilen komut exe arasındaki ilişki "Tablo 17" de gösterilir:

Tablo 17

SMXI / SMXIS	
Alıcı çıkışı	**Komut**
Çıkış No. 1	Adım adım
Çıkış No. 2	“Kısmi açılma”
Çıkış No. 3	AÇILMA:
Çıkış No. 4	KAPANMA:

“GENİŞLETİLMİŞ MOD” kullanılan OXI radyo alıcısı takılıysa “Tablo 18” içindeki komutlar gönderilebilir.

Tablo 18

GENİŞLETİLMİŞ MOD 2 İÇİN OXI / OXIFM /OXIT / OXITFM		
No.	**Komut**	**Açıklama**
1	**Adım adım**	“SbS” (Adım Adım) komutu
2	**Kısmi açma 1**	“Kısmi açma 1” komutu
3	**Aç**	“Aç” komutu
4	**Kapat**	“Kapat” komutu
5	**Durdur**	Manevrayı durdurur
6	**Toplu kullanım Adım Adım**	Toplu kullanım modunda komut
7	**Yüksek öncelikli Adım Adım**	Otomasyon kilitliyken veya komutlar etkinken de komut verir
8	**Kısmi açma 2**	Kısmi açma (M2 kapı kanadı, tam uzunluğun 1/2'si kadar açılır)
9	**Kısmi açma 3**	Kısmi açma (iki kapı kanadı, tam uzunluğun 1/2'si kadar açılır)
10	**Otomasyonu açar ve kilitler**	Açma manevrasını başlatır ve tamamlandığında otomasyonu kilitler. Kontrol ünitesi yalnızca “Yüksek öncelikli Adım Adım” ve “Otomasyon kilidini aç” komutlarını kabul eder. Ayrıca yalnızca Oview üzerinden “Kilidi aç ve kapat” ve “Kilidi aç ve aç” komutları kabul edilir.
11	**Otomasyonu kapatır ve kilitler**	Kapama manevrasını başlatır ve tamamlandığında otomasyonu kilitler. Kontrol ünitesi yalnızca “Yüksek öncelikli Adım Adım” ve “Otomasyon kilidini aç” komutlarını kabul eder. Ayrıca yalnızca Oview üzerinden “Kilidi aç ve kapat” ve “Kilidi aç ve aç” komutları kabul edilir.
12	**Otomasyonu kilitle**	Manevrayı durdurur ve otomasyonu kilitler. Kontrol ünitesi yalnızca “Yüksek öncelikli Adım Adım” ve “Otomasyon kilidini aç” komutlarını kabul eder. Ayrıca yalnızca Oview üzerinden “Kilidi aç ve kapat” ve “Kilidi aç ve aç” komutları kabul edilir.
13	**Otomasyon kilidini kaldır**	Otomasyonun kilidini açar ve normal çalışmayı geri yükler
14	**Zaman ayarlı aydınlatma**	Aydınlatma lambası çıkışı açılır ve zamanlayıcıyla kapanır
15	**Aydınlatmayı aç-kapat**	Aydınlatma lambası çıkışı Adım Adım modunda açılıp kapanır

Ayrıntılı bilgi için alıcının kendi kılavuzuna bakın.

9.3 ACİL DURUM GÜÇ KAYNAĞININ ACİL DURUM GÜCÜ TEDARİKİ

Akü bir acil durum güç kaynağı olduğundan, kontrol ünitesine elektrik bağlantısı ancak tüm kurulum ve programlama aşamaları tamamlandıktan sonra yapılmalıdır.

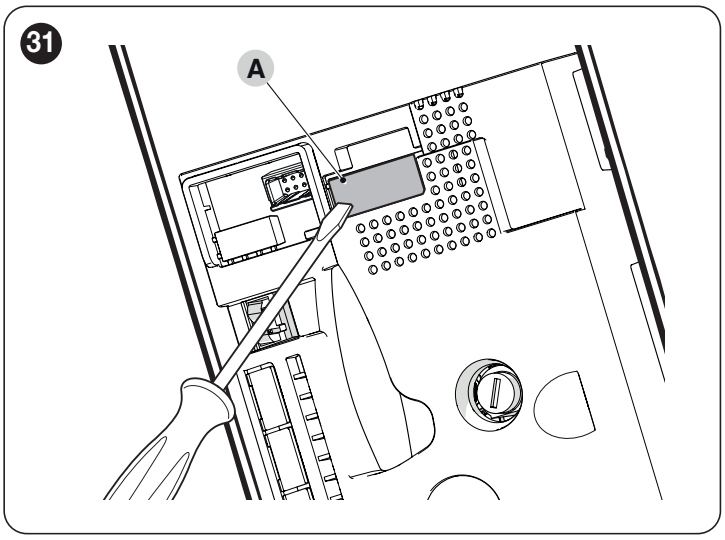
Ürün, şebeke kesildiğinde de çalışmasını sağlayan bir acil durum besleme sistemiyle donatılabilir. Bu besleme, şarjlı tutulması gereken akülerle sağlanır. Akü şarjı, ürünün ana işlevlerinden biridir; bekleme modu ancak akü şarj işlevi tamamlandıktan sonra etkinleşir. Akülerin tam şarjı için gereken en uzun süreyi acil durum besleme sisteminin talimatlarından kontrol edin.

UYARI

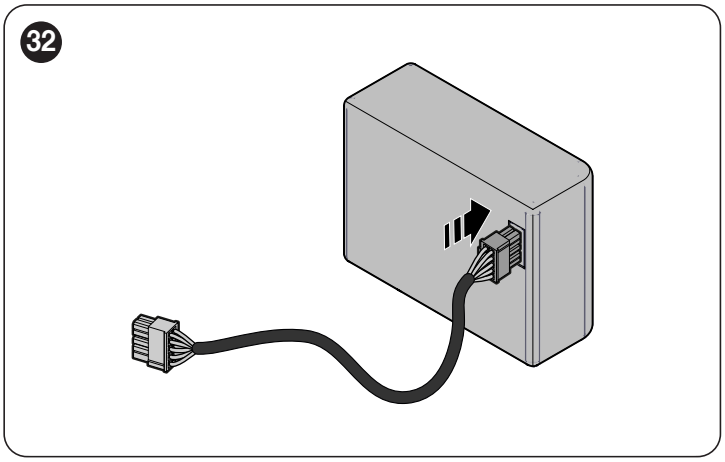
Bekleme (PSS124) güç üniteleriyle çalışmak için önceden adresi verilen yedek batarya takımını kullanın. Bunun yerine PS124 pil paketi kullanılırsa düzgün çalışma için Bekleme Modunu devre dışı bırakmak gerekir.

Aküyü monte etmek ve bağlamak için:

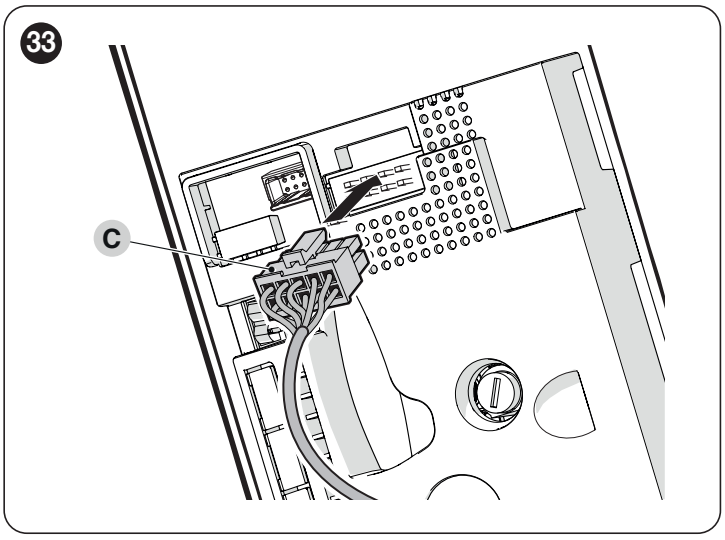
1. Bir tornavida yardımıyla plastik korumayı (A) çıkarın



2. uygun kabloyu yedek akü konektörüne bağlayın

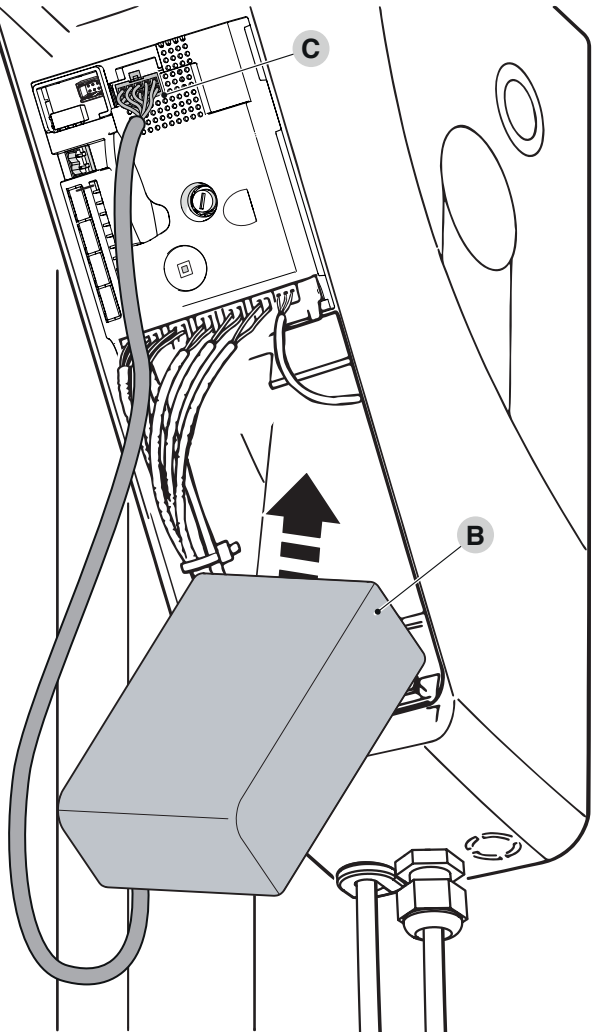


3. Kontrol ünitesine göreceli konektörü (C) takın



4. Yedek akü (B) motor gövdesi içindeki muhafazasına takın.

34



9.4 Wİ-Fİ BAĞLANTISI

SO2000 motoru, aşağıdakileri etkinleştirmek için WiFi bağlantısı için hazırlanmıştır:

- otomasyonun uzaktan kontrolü (MyNice uygulaması aracılığıyla)
- - kurulumcu: otomasyonun yapılandırılması (MyNice Pro app aracılığıyla) Özellikle Wi-Fi bağlantısı iki modda mevcuttur:

- BiDi-Wifi arayüzü, aksesuar olarak istek üzerine tedarik edilir
- İstek üzerine aksesuar olarak sağlanan Proview arayüzü (yalnızca MyNice Pro app için)

BiDi-Wi-Fi arayüzünün otomasyonda mevcut BusT 4 portuna uygulanması, BiDi-ZWave arayüzüne alternatif olarak değerlendirilmelidir.

Mevcut modlarda otomasyonun Wi-Fi bağlantısını kullanmak için, aşağıdakiler gereklidir:

- Yükleme, istenen kullanıma bağlı olarak, MyNice uygulaması veya MyNice Google Play Store ve Apple App Store'da bulunan Pro uygulaması (yükleyici için rezerve edildi)
- Otomasyona güç verin ve mevcut Wi-Fi cihazının normal şekilde açıldığını doğrulayın
- Yüklü uygulamayı başlatın ve Wi-Fi cihazını “Wi-Fi arayüzü veya Aksesuarlar” menüsünden yapılandırın

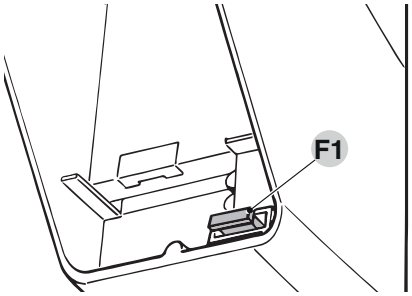
MyNice Pro ve MyNice uygulamalarına bağlı işlevlerle ilgili daha fazla ayrıntı için www.niceforyou.com. web sitesine danışın.

9.4.1 BIDI-WI-FI ARAYÜZÜ

BiDi-Wi-Fi arayüzünü bağlamak için:

1. Sigorta F1'yi ve gerekirse acil durum güç kaynağını kaldırarak güç kaynağını kontrol ünitesine ayırın

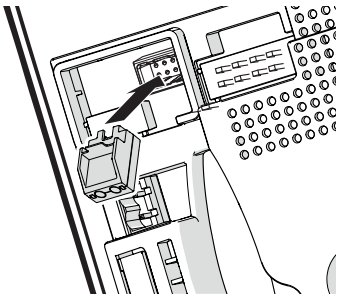
35



2. Tüm kontrol ünitesi LED'ler'nin proce eding'den önce kapatıldığını doğrulayın

Kontrol ünitesinin BUS T4 konektörüne BiDi-Wi-Fi arayüzünü takın

36



Uyarı! Doğru şekilde takılmazsa BiDi-Wi-Fi arayüzü hasar görebilir veya kontrol ünitesine kalıcı hasar verebilir.

3. Kontrol ünitesini tekrar açmak için F1 sigortasını takın
4. LED Tarihinin yanıp sönmeye başlamasını bekleyin
5. Arayüzü uygulama aracılığıyla yapılandırın
6. Date LED açılıp yeşil ışık sürekli yanana kadar bekleyin. Bu noktada yapılandırma tamamlanmış olacaktır.

BiDi-Wi-Fi arayüzüne bağlı işlevlerle ilgili daha fazla ayrıntı için www.niceforyou.com. web sitesine bakın.

9.5 SOLEMYO GÜNEŞ ENERJİSİ SİSTEMİNİN BAĞLANMASI

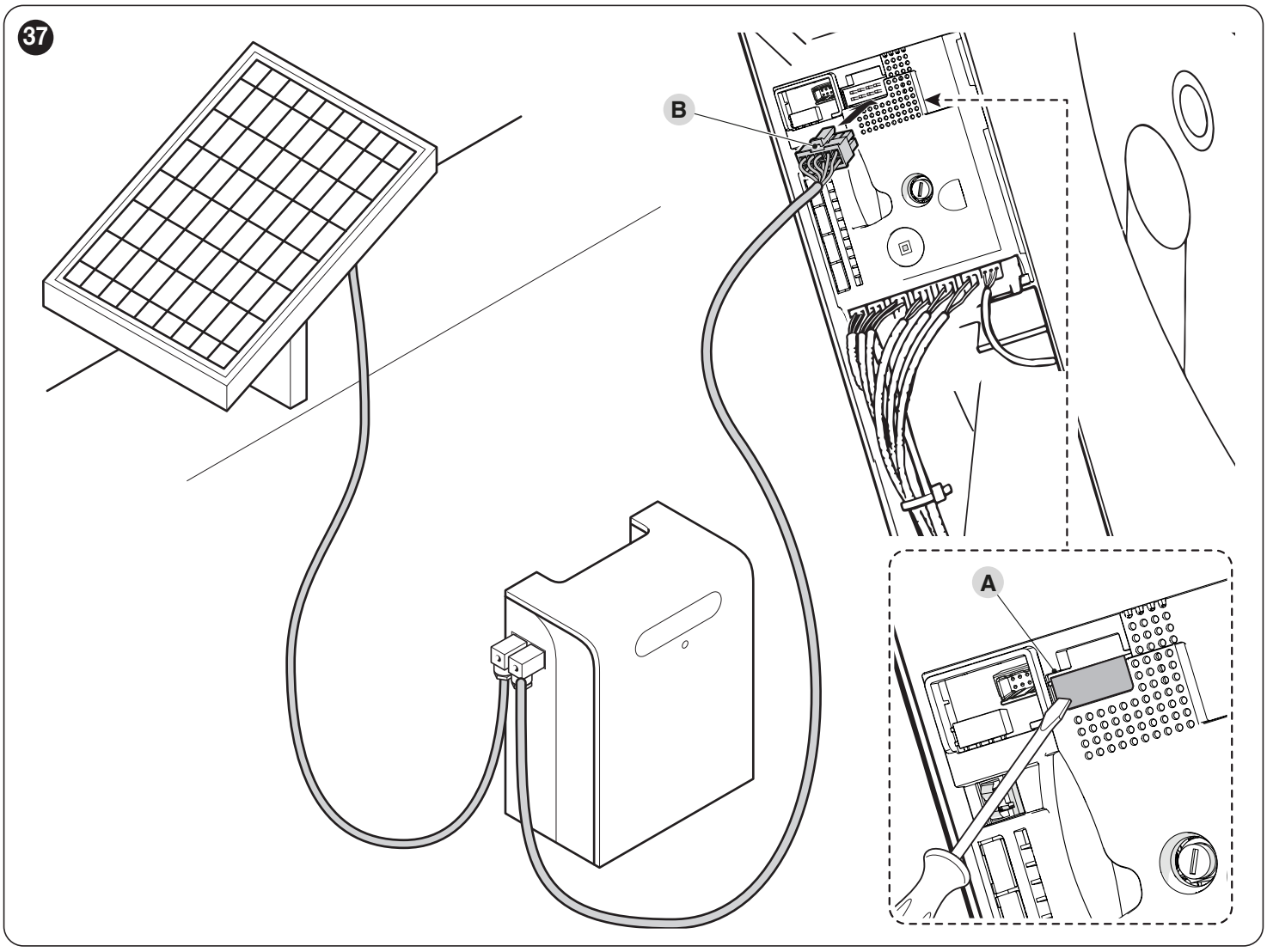
Otomasyon "Solemyo" sistemiyle beslenirken aynı anda elektrik şebekesinden BESLENMEMELİDİR.

"Solemyo" sistemi hakkında bilgi için ilgili kullanım kılavuzuna bakın.

"Solemyo" sistemini bağlamak için:

1. Bir tornavida yardımıyla plastik korumayı (A) çıkarın
2. ilgili bağlantı parçasını (B) kontrol ünitesine takın.

37



10 ÜRÜN BAKIMI

Güvenlik seviyesini sabit tutmak ve uzun süreli çalışmayı garanti etmek için otomasyonun düzenli bakıma tabi tutulması gerekir; bu amaca yönelik olarak Soon'da manevra sayacı ve bakım uyarı sistemi bulunmaktadır; “Bakım bildirimi” işlevi” paragrafına bakın.

Bakım, bu kılavuzdaki güvenlik hükümlerine ve yürürlükteki yasa ve yönetmeliklere kesinlikle uygun yapılmalıdır.

Redüktörlü motorun bakımı için:

1. Bakım müdahalelerini maksimum 6 ay içinde veya önceki bakım müdahalesinden elde edilen maksimum 4.000 manevralarından sonra planlayın
2. Varsa yedek aküler dahil tüm beslemeleri ayırın.
3. Otomasyonu oluşturan malzemelerde bozulma olup olmadığını kontrol edin. Özellikle yapısal parçalardaki aşınma veya oksitlenmeye dikkat edin; uygun durumda olmayan parçaları değiştirin.
4. Hareketli parçaların, pinyonun, kremayerin ve tüm kapı kanadı bileşenlerinin aşınma durumunu kontrol edin; aşınmış parçaları değiştirin.
5. güç kaynaklarını yeniden bağlayın ve "Test" paragrafında (sayfa 14) açıklanan tüm testleri ve kontrolleri gerçekleştirin.

11 ÜRÜNÜN BERTARAF EDİLMESİ

Bu ürün, tahrik sisteminin ayrılmaz bir parçasıdır ve onunla birlikte bertaraf edilmelidir.

Kurulumda olduğu gibi, sadece nitelikli personel ömrünün sonunda ürünü sökmelidir. Bu ürün farklı malzeme türlerinden oluşur. Bu malzemelerin bazıları geri dönüştürülebilir; diğerleri bertaraf edilmelidir. Lütfen bu tür bir ürün için yerel bölgenizdeki geri dönüşüm veya bertaraf sistemleri hakkında bilgi edinin.

UYARI

Ürünün bazı kısımları kirletici veya tehlikeli maddeler içerebilir. Doğru bir şekilde bertaraf edilmezse, bu maddelerin çevre ve insan sağlığı üzerinde zararlı bir etkisi olabilir.

Buradaki simgenin gösterdiği gibi bu ürün evsel atıklarla atılmamalıdır. Atığı, yerel mevzuatta belirtilen yöntemlerle ayrı toplayıp bertaraf edin ve geri dönüştürün ya da yeni ürün alırken satıcıya iade edin.



UYARI

Yerel düzenlemeler, bu ürünün yasalara uygun olarak bertaraf edilmemesi durumunda ağır cezalar verebilir.

12 TEKNİK ÖZELLİKLER

Bu bölümdeki tüm teknik özellikler 20°C (± 5°C) ortam sıcaklığı içindir. Nice S.p.A., gerekli gördüğünde ürünün işlevini ve kullanım amacını değiştirmeden üründe değişiklik yapma hakkını saklı tutar.

Tablo 19

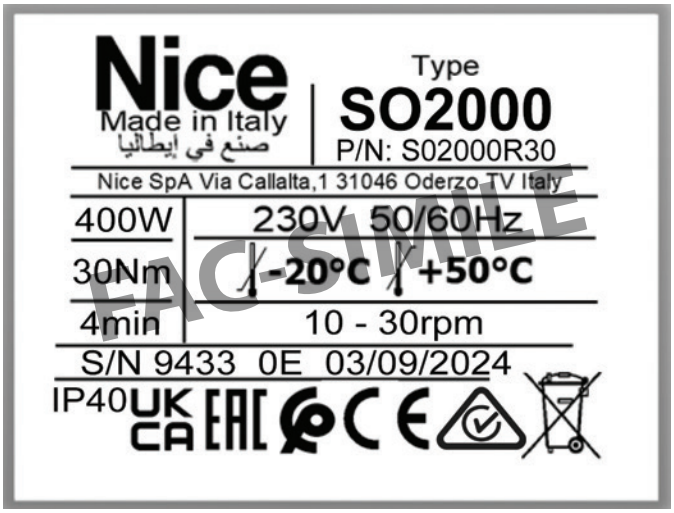
TEKNİK ÖZELLİKLER	
Açıklama	**Teknik özellikler**
Ürün türü	Seksiyonel kapılar için elektromekanik redüktörlü motor
Besleme	230 Va (+10% -15%) 50/60Hz
Maksimum akım beraberliği [A]	1,5
Nominal akım çekişi (A)	1
Maksimum tork (Nm)	50
Nominal tork (Nm)	30
Maksimum güç tüketimi (W)	350
Nominal güç tüketimi (W)	220
Bekleme Modu Gücü (W)	< 0,3
Maksimum hız (rpm)	30
Nominal hız (rpm)	18
Statik tutma torku (Nm)	130
Koruma derecesi (IP)	40
Çalışma sıcaklığı (min/maks ° C)	-20°C ÷ 50°C
Maksimum kapı yüzey alanı (m 2)	20
Maksimum kapı yüksekliği (m)	5
Yalıtım sınıfı	I
Kullanım ömrü	"Ürün dayanıklılığı" paragrafında belirtilen koşullara bağlı olarak 40,000 ve 120,000 döngüleri arasında tahmin edilmektedir.
Nominal torkta saat başına döngü – 3 m yüksekliğindeki kapılar için (döngü/saat)	15
Boyutlar (mm)	115x375x300
Ağırlık (kg)	10,5
Delik (mm)	25,5
Acil durum güç kaynağı	Evet (PS124 pil)
Aydınlatma lambası	LED ile entegre
Uyarı ışığı çıkışı [Not 1]	1 LUCYB uyarı lambası için; MLB veya MLBT (12 V, 21 W lamba)
BLUEBUS çıkışı	En fazla 12 BlueBus birim yüklü bir çıkış
STOP girişi	Kendiliğinden tanıtılan normalde kapalı, normalde açık veya 8.2 kΩ sabit dirençli kontaklar için. Kayıtlı durumdaki her değişiklik STOP komutunu tetikler.
Sbs girişi[Not 2]	Normalde açık kontaklar için (kontağın kapanması STEP-BY-STEP komutunu tetikler)
OPEN girişi[Not 2]	Normalde açık kontaklar için (kontağın kapanması OPEN komutunu tetikler)
CLOSE girişi[Not 2]	Normalde açık kontaklar için (kontağın kapanması CLOSE komutunu tetikler)
Radyo ANTENİ girişi	RG58- tipi kablo veya benzeri için 52 Ω
Programlama girişi	1 OVIEW programlayıcı için 4 pinli telefon kablosu ve RJ14 konnektörü ile
Radyo konektörü	SMXI, SMXIS veya OXI alıcıları için SM konektörü
Programlanabilir işlevler	8 ON-OFF ve 8 ayarlanabilir fonksiyonlar
Kendi kendine öğrenme fonksiyonları	BlueBus çıkışına bağlı cihazların kendi kendine öğrenmesi “STOP” cihaz tipinin kendi kendine öğrenmesi (Normalde Açık, Normalde Kapalı kontak veya 8.2 k Ω direnci) Kapı uzunluğunun kendi kendine öğrenmesi ve yavaşlama ve kısmi açılma noktalarının hesaplanması
Bekleme modu	Otomatik: Ana işlevler tamamlandıktan 5 dakika sonra
Yüksek asitli, tuzlu veya patlayıcı olabilecek ortamda kullanım	Hayır.

Not 1 Çıkış diğer işlevlerle programlanabilir (bkz. “Tablo 9” veya Oview programlayıcı aracılığıyla).

Not 2 Girişler Oview programcısı aracılığıyla diğer işlevlerle programlanabilir.

AB Uygunluk Beyanı ve “kısmen tamamlanmış makine” için birleştirme beyanı

AB uygunluk beyanı www.niceforyou.com sitesinden indirilebilir



NOTLAR

TALİMATLAR VE UYARILAR

Otomasyonu ilk kullanmadan önce kurulumcudan kalan riskleri açıklamasını isteyin. Verilen kılavuz ve uyarıları okumak için birkaç dakika ayırın. Kılavuzu tereddüt halinde başvurmak üzere saklayın ve otomasyon el değiştirirse yeni sahibine verin.

UYARI!

Otomasyonunuz, kullanıcının verdiği komutları uygulayan bir makinedir. Dikkatsizlik ve uygunsuz kullanım tehlikeli durumlara yol açabilir:

- çalışma alanı içinde insanlar, hayvanlar veya nesneler varsa kapıyı manevra yapmayın
- hareket halindeyken otomasyonun parçalarına dokunmak kesinlikle yasaktır
- fotoseller gerçek güvenlik cihazları olarak değil, sadece yardımcı güvenlik cihazları olarak kabul edilmelidir. Oldukça güvenilir bir teknoloji kullanılarak tasarlanmışlardır ancak aşırı koşullarda arızalara veya olası arızalara maruz kalabilirler ve bazı durumlarda bu arızalar hemen fark edilmeyebilir; fotosellerin düzgün çalışıp çalışmadığını periyodik olarak kontrol edin.
-

Otomasyon kapanırken transit geçiş yapmak KESİNLİKLE YASAKTIR! Geçişe yalnızca otomasyonun tamamen açık ve sabit olması durumunda izin verilir.

ÇOCUKLAR

Otomasyon sistemi yüksek derecede güvenliği garanti eder. Sahip olduğu algılama sistemleri ile kapının hareketini insan veya nesnelerin varlığında kontrol edebilir ve garanti edebilir. Bununla birlikte, sistemin istenmeyen şekilde etkinleştirilmesini önlemek için çocukların otomasyonun yakınında oynamasının yasaklanması ve uzaktan kumandaların yanlarında bırakılmaması tavsiye edilir. Otomasyon oyuncak değil!

Ürün, güvenliklerinden sorumlu bir kişi tarafından ürünün kullanımı konusunda denetlenmedikçe veya eğitilmedikçe, çocuklar da dahil olmak üzere sınırlı fiziksel, duyusal veya zihinsel kapasiteye sahip veya deneyimi veya bilgisi olmayan kişiler tarafından kullanılmak üzere tasarlanmamıştır.

Anormallikler: Otomasyon herhangi bir anormal davranış belirtisi gösterirse, sistemin güç kaynağının bağlantısını kesin ve otomasyonu manuel olarak manevra ettirmek için motorun kilidini manuel olarak açın (bölümün sonundaki talimatlara bakın). Kişisel olarak herhangi bir onarım girişiminde bulunmayın, ancak güvenilir kurulumcunuzla iletişime geçin.

Sistemde veya kontrol ünitesinin programlama ve ayar parametrelerinde değişiklik yapmayın; bu işlemler yalnızca kurulum görevlisinin sorumluluğundadır.

Güç kaynağının arızası veya eksikliği: Kurulumcunun müdahale etmesini veya elektriğin geri gelmesini beklerken, sistemde acil durum güç kaynakları yoksa otomasyon yine de motorun kilidini manuel olarak açarak (bölümün sonundaki talimatlara bakın) ve otomasyonu manuel olarak hareket ettirerek kullanılabilir.

Güvenlik cihazları arızalı: Otomasyon, bir veya daha fazla güvenlik cihazının arızalı veya arızalı olması durumunda da kullanılabilir. Otomasyon "Çalıştırmak için tut" modunda aşağıdaki şekilde kontrol edilebilir:

1. **otomasyonu bir verici veya anahtar seçici vb. kullanarak çalıştırmak için bir komut gönderin. Her şey normal çalışıyorsa, otomasyon düzenli olarak hareket edecektir, aksi takdirde uyarı ışığı birkaç kez yanıp söner ve manevra başlamaz (yanıp sönme sayısı, manevranın başlamama nedenine bağlıdır)**
2. **Bu durumda 3 saniye içinde tekrar komut verip basılı tutun.**
3. **Yaklaşık 2 saniye sonra otomasyon "Çalıştırmak için tut" modunda istenen manevrayı tamamlayacak, yani kontrol basılı tutulduğu sürece hareket etmeye devam edecek.**

Güvenlik cihazları arızalıysa sistemi en kısa sürede yetkili bir teknisyene onartın.

Test, periyodik bakım ve onarımlar, işi yapan kişi tarafından belgelendirilmeli; belgeler otomasyon sahibi tarafından saklanmalıdır. Kullanıcının düzenli olarak yapabileceği işlemler yalnızca fotosel camlarını yumuşak, hafif nemli bir bezle temizlemek ve otomasyonu engelleyebilecek yaprak veya taşları kaldırmaktır.

Herhangi bir bakım işlemini gerçekleştirmeden önce otomasyon kullanıcısının, herhangi birinin yanlışlıkla otomasyonun hareketini tetiklemesini önlemek için motorun kilidini manuel olarak açması gerekir (bölümün sonundaki talimatlara bakın).

Bakım: Güvenlik seviyesini korumak ve otomasyonun kullanım ömrünü uzatmak için en az her 6 ayda bir düzenli bakım yapılmalıdır.

Kontrol, bakım ve onarım işlemlerini yalnızca yetkili personel yapabilir.

Bertaraf: Kullanım ömrü sonunda otomasyon yetkili personel tarafından sökülmeli; malzemeler yürürlükteki yerel yönetmeliklere göre geri dönüştürülmeli veya bertaraf edilmelidir. Uzaktan kumanda pilinin değiştirilmesi: Kumanda bir süre sonra zayıf çalışır veya tamamen durursa bunun nedeni pilin tükenmesi olabilir. Kullanım yoğunluğuna göre pil ömrü birkaç aydan bir yıldan fazlasına kadar değişebilir. Bu durum, gönderim göstergesinin yanmaması, zayıf yanması veya kısa süre yanmasıyla anlaşılır. Kurulum görevlisine başvurmadan önce pili, düzgün çalışan başka bir vericinin piliyle değiştirmeyi deneyin. Sorun çözülürse tükenmiş pili aynı türden yenisiyle değiştirin.

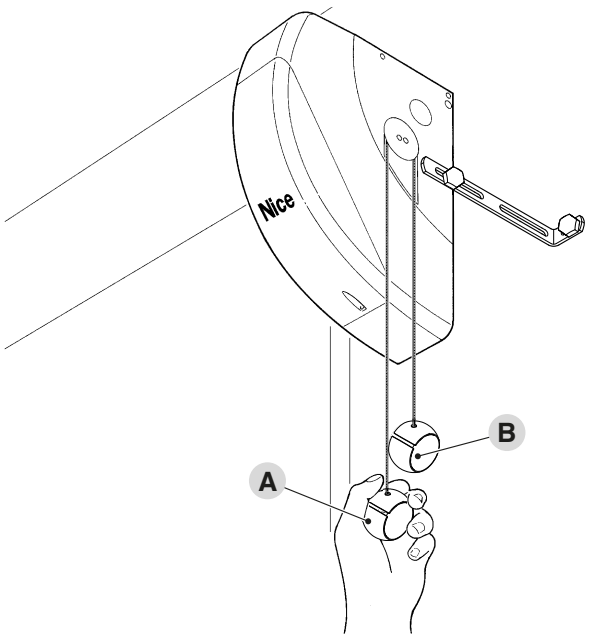
Kilidin açılması ve elle hareket

Kapının kilidi yalnızca kanat tamamen durduktan sonra açılabilir.

Redüktörlü motor, kapıyı manuel olarak açıp kapatmak için kullanılabilen mekanik bir kilit açma cihazıyla donatılmıştır. Bu manuel işlemler ancak elektrik kesintisi, arıza durumunda veya kurulum aşamasında yapılmalıdır. Cihazın kilidini açmak için:

1. serbest bırakma kablosunu çekin (A)
2. Kapı artık manuel olarak istenilen konuma taşınabilir.

38



Mekanizmayı kilitlemek için topu çekin (B).

NOTLAR

IDV0643A03EN_28-05-2025

Nice SpA
Via Callalta, 1
31046 Oderzo (TV)
Italia

www.niceforyou.com