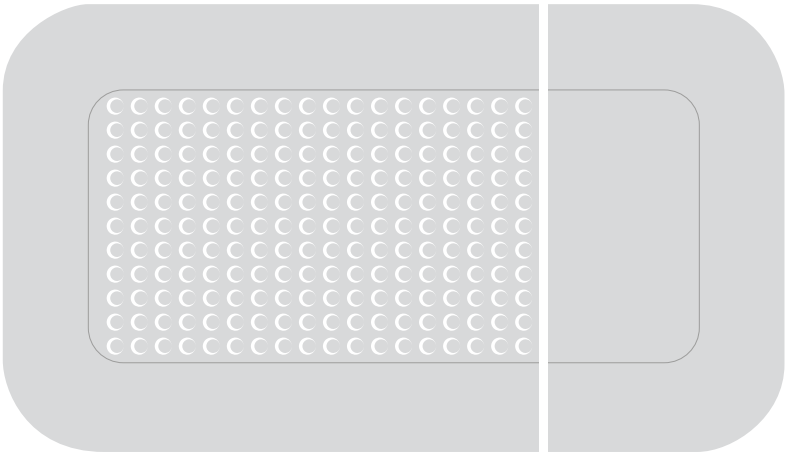
Spider

SPIDER800
SPIDER800W
SPIDER1200BLW



Garaj kapıları için dişli motor

TR - Kurulum için talimatlar ve uyarılar

Nice

TÜRKÇE

Orijinal talimatların tam çevirisi

İÇİNDEKİLER

1 GENEL GÜVENLİK UYARILARI VE ÖNLEMLER 3
1.1 Genel uyarılar 3
1.2 Kurulum uyarıları 4
2 ÜRÜN AÇIKLAMASI 5
2.1 Parça listesi 5
3 KURULUM 5
3.1 Kurulum öncesi kontroller 5
3.2 Ürünün kullanım sınırları 6
3.3 Ürünün tanımlanması ve genel boyutları 6
3.4 Ürünün teslim alınması. 6
3.5 Kurulum öncesi hazırlıklar 7
3.6 Redüktörlü motorun montajı 8
3.7 Redüktörlü motorun kilidini elle açma ve kilitleme 11
4 ELEKTRİK BAĞLANTILARI 12
4.1 Ön kontroller 12
4.2 Bağlantı şeması ve bağlantıların açıklaması 13
4.2.1 Bağlantı şeması 13
4.2.2 Bağlantıların açıklaması 13
4.2.3 Kontrol ünitesi düğmelerinin kullanılması 14
4.3 BLUEBUS SİSTEMİNE BAĞLI CİHAZLARIN ADRESLENMESİ 14
4.3.1 FT210B fotosensörü 15
5 SON KONTROLLER VE ÇALIŞTIRMA 15
5.1 Güç beslemesinin bağlanması 15
5.2 Cihazların tanıtılması 16
5.3 KAPI AÇMA VE KAPLAMA POZİSYONLARININ MANual Programlanması 16
5.4 Otomatik kuvvet öğrenme 17
5.5 KAPI HAREKETİNİ GÖRMEK 17
5.6 MOTOR ROTASYONU YÖNTEMİ İNVERİŞİ 18
6 TEST VE DEVREYE ALMA 19
6.1 Test 19
6.2 Devreye alma 19
7 RADYO PROGRAMLAMA 20
7.1 RADYO PROGRAMLAMA AÇIKLAMASI 20
7.1.1 Verici düğmelerinin kaydedilmesi işlemi 20
7.2 Verici kodlamasının doğrulanması 22
7.3 Bir radyo komutunun hafızaya alınması. 22
7.3.1 – “Mod 1” içinde hafızaya alma 22
7.3.2 – “Mod 2” içinde hafızaya alma 23
7.3.3 Yeni bir vericinin “alıcının yanında” hafızaya alınması.. 23
7.3.4 Alıcıda kayıtlı eski vericinin etkinleştirme koduyla yeni vericiyi hafızaya alma 23
7.4 RADYO KOMMANINDAN ÇIKARMA 24
7.4.1 Bir tuşa bağlı tek komutu alıcı belleğinden silme 24
7.4.2 Alıcının hafızasının silinmesi (tamamen). 24
7.4.3 Kontrol ünitesi yakınında veya etkinleştirme koduyla yapılan kayıtları kilitleme/kilidini açma 25
8 KONTROL ÜNİTESİNİN PROGRAMLANMASI 26
8.1 Programlama düğmelerinin kullanımı 26
8.2 Seviye 1 programlama (ON-OFF) 27
8.2.1 Seviye 1 programlama işlemi 27
8.3 Seviye 2 programlama (ayarlanabilir parametreler) 28
8.3.1 Seviye 2 programlama işlemi 28
8.4 Özel işlevler 30
8.4.1 “Her zaman aç” işlevi 30
8.4.2 “Yine de hareket ettir” işlevi 30
8.4.3 “Bakım bildirimi” işlevi 30
8.4.4 “Bakım sıfırlama” fonksiyonu. 30
8.4.5 "Yeniden hizalama" işlevi. 30
8.5 Wİ-Fİ BAĞLANTISI 30
8.5.1 Entegre Wi-Fi modülü (versiyona bağlı olarak). 30
8.5.2 BiDi-Wi-Fi arayüzü 31
8.6 Pro-View bağlantısı 32
8.7 Z-WAVETM 32
8.8 BELLEĞİN SİLİNMESİ 32
9 SORUN GİDERME KILAVUZU 33
9.1 SORUN GİDERME 33
9.2 İkaz lambası bildirimleri 34
9.3 Kontrol ünitesi bildirimleri 34
9.4 Radyo teşhisi 37
10 EK BİLGİLER (Aksesuarlar) 38
10.1 Cihaz ekleme veya çıkarma 38
10.1.1 BlueBUS 38
10.1.2 STOP girişi 38
10.1.3 I/O genişletme kartı (isteğe bağlı aksesuar). 38
10.1.4 Diğer cihazların tanıtılması 39
10.1.5 SM tipi radyo alıcısının bağlanması (isteğe bağlı aksesuar). 39
10.1.6 PHOTOTEST fonksiyonlu röle fotoselleri 40
10.1.7 PHOTOTEST işlevi olmayan röle fotoselleri. 41
10.1.8 Elektrikli kilit 42
10.2 ACİL GÜÇ KAYNAĞININ BAĞLANMASI VE KURULUMU 42
10.3 Oview programlayıcının bağlanması 43
10.4 Diğer cihazların bağlanması 43
11 PARAMETRELER VE PROGRAMLANABİLİR FONKSİYONLAR 44
11.1 Sembollerin anahtarı. 44
11.2 COMMON PARAMETRELERİ 44
11.3 Kurulum parametreleri 45
11.4 Temel parametreler 46
12 KULLANILABİLİR KOMUTLAR 51
12.1 Temel komutlar 51
12.2 Genişletilmiş komutlar 51
13 KONFİGÜRASYON 52
13.1 Standart konfigürasyon. 52
13.2 Güvenlik fonksiyonlarının konfigürasyonu. 53
13.3 Kontrol modu açıklaması. 53
14 KONFİGÜRASYONA GİRİŞ 55
15 ÇIKTI KONFİGÜRASYONU 56
15.1 Kontrol ünitesi çıkış konfigürasyonu. 56
15.2 Çıkış konfigürasyonu genişletme modülleri 57
16 TEKNİK ÖZELLİKLER 59
17 UYGUNLUK 61
18 ÜRÜN BAKIMI 62
19 ÜRÜNÜN BERTARAF EDİLMESİ 62
TALİMATLAR VE UYARILAR 66

1 GENEL GÜVENLİK UYARILARI VE ÖNLEMLER

1.1 GENEL UYARILAR

UYARI! Önemli güvenlik talimatları. Hatalı kurulum ciddi hasara yol açabileceğinden tüm talimatlara uyun.

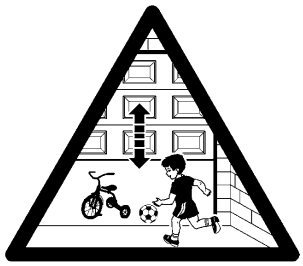
UYARI! Önemli güvenlik talimatları. Kişisel güvenliğinizi sağlamak için bu talimatlara uymanız önemlidir. Talimatları özenle saklayın.

Güncel Avrupa mevzuatına göre otomasyon, yürürlükteki Makine Direktifinde belirtilen ve otomasyonun uygunluk varsayımının beyan edilmesini sağlayan uyumlaştırılmış kurallara uygun kurulmalıdır. Bu nedenle ürünün şebekeye bağlanması, devreye alınması ve bakımı yalnızca yetkili ve uzman bir teknisyen tarafından yapılmalıdır.

Termik kesicinin istenmeden yeniden devreye girmesinden doğabilecek tehlikeleri önlemek için bu cihaz, zamanlayıcı gibi harici bir anahtarlama cihazından beslenmemeli veya düzenli olarak açılıp kapatılan bir besleme devresine bağlanmamalıdır.

Aşağıdaki görseli içeren bir etiketi veya işareti kapıya kalıcı olarak yapıştırın (minimum yükseklik 60 mm) "Şekil 1 "

1



UYARI! Lütfen aşağıdaki uyarılara uyun:

- Kuruluma başlamadan önce, " Ürün teknik özellikleri ", özellikle bu ürünün rehberli parçanızı otomatikleştirmek için uygun olup olmadığını kontrol edin. Uygun değilse, kuruluma devam etmeyin.
- Ürün, "Test ve devreye alma" bölümünde belirtilen şekilde devreye alınmadan önce kullanılamaz.
- Ürünün kurulumuna devam etmeden önce, tüm malzemelerin iyi çalışma düzeninde olup olmadığını ve hedeflenen uygulamalara uygun olup olmadığını kontrol edin.
- Ürün, fiziksel, duyusal veya zihinsel kapasiteleri azaltılmış kişiler (çocuklar dahil) tarafından veya ürüne yeterli deneyim veya aşinalıktan yoksun kimse tarafından kullanılmak üzere tasarlanmamıştır.
- Çocuklar cihazla oynamamalıdır.
- Çocukların ürünün kontrol cihazlarıyla oynamasına izin vermeyin. Uzaktan kumandaları çocukların erişemeyeceği yerlerde tutun.
- Sistemi "nin güç kaynağı ağı, Aşırı Gerilim Kategori III tarafından öngörülen koşullar altında tam bağlantı kopukluğuna izin veren bir kontak açma boşluğuna sahip bir bağlantı kesme cihazı (sağlanmamış) içermelidir.
- Ürünü kurulum sırasında dikkatli bir şekilde ele alın, ezme, dalma veya bırakma veya herhangi bir sıvı ile temastan kaçınmaya özen gösterin. Ürünü ısı ve çıplak alev kaynaklarından uzak tutun. Yukarıdakileri gözlemlememek ürüne zarar verebilir ve tehlike veya arıza riskini artırabilir. Bu durumda, kurulumu derhal durdurun ve Müşteri Hizmetleri ile iletişime geçin.
- Üretici, montaj talimatlarına uyulmamasından kaynaklanan mülkiyet, nesne veya kişilere verilen zararların tüm sorumluluğunu reddeder. Bu gibi durumlarda, malzeme kusurları için garanti geçerli olmayacaktır.
- A ağırlıklı yayılan ses basıncı seviyesi 70 dB(A) değerinden düşüktür.
- Kullanıcı için ayrılmış temizlik ve bakım denetimsiz çocuklar tarafından yapılmamalıdır.
- Sistemde bakım veya temizlik yapmadan önce ürünün şebeke ve varsa akü bağlantılarını mutlaka kesin.
- Sistemi sık inceleyin. Özellikle kablo, yay ve desteklerde dengesizlik, aşınma veya hasar arayın. Onarım ya da ayar gerekiyorsa ürünü kullanmayın; hatalı kurulum veya yanlış dengeleme yaralanmaya yol açabilir.
- Ürünün ambalaj malzemeleri yerel düzenlemelere uygun olarak bertaraf edilmelidir.
- Ürün açık havada monte edilmemelidir.
- Hareketli kapılara dikkat edin ve tamamen açılana veya kapanana kadar kimsenin yanına yaklaşmasına izin vermeyin.
- Manuel kilit açma cihazını etkinleştirirken (manuel manevra) dikkatli olun; çünkü açık bir kapı, zayıf veya kırık yaylar veya dengesizlik nedeniyle aniden düşebilir.
- Her ay, kapı yere yerleştirilmiş bir 50 mm -yüksek nesneyle karşılaştığında sürücünün motorunun ters döndüğünü kontrol edin. Gerekirse, yanlış ayarlama potansiyel olarak tehlikeli olduğu için kapıyı yeniden ayarlayın ve tekrar kontrol edin ("nin alt kenarı bir engelle karşılaştığında müdahale eden tuzaklama güvenlik sistemini içeren tahrik motorları için)
- Elektrik kablosu hasar görmüşse, her türlü riskin önlenmesi amacıyla üretici firma veya onun teknik destek servisi veya benzer vasıflara sahip bir kişi tarafından değiştirilmelidir.

Uyarı! Otomatik kapı varsa beklenmedik bir şekilde çalışabilir; bu nedenle hiçbir şeyin kapının yolunu engellemesine izin vermeyin.

Temizlik veya bakım işlemleri sırasında güç kaynağının bağlantısını kesin.

Yaya kapısının durumunu denetleyen uygun bir kontrol sistemi bulunmadıkça otomasyon, içinde yaya kapısı bulunan bir kapıyla kullanılmamalıdır.

Kurulumdan sonra dolaşma önleyici koruma sisteminin amaçlandığı gibi çalıştığından emin olun.

1.2 KURULUM UYARILARI

- Tahrik motorunu monte etmeden önce kapının iyi çalışır durumda olduğunu, doğru şekilde dengelendiğini ve düzgün açılıp kapandığını kontrol edin.
- Tahrik motorunu monte etmeden önce gereksiz tüm halatları veya zincirleri çıkarın ve kilitleme cihazları gibi motorlu çalıştırma için gerekli olmayan tüm ekipmanları devre dışı bırakın.

Manuel kilit açma için manevra cihazını yerden 1.8 m'den daha az yüksekliğe kurun. NOT - Manevra cihazı çıkarılabilirse, çıkarıldığında kapının yanında tutulmalıdır.

- Kumanda elemanlarını hareketli parçalardan uzak, kapının doğrudan görülebildiği yerde tutun. Seçici kullanılmıyorsa yerden en az 1.5 m yüksekliğe ve erişilemeyecek biçimde yerleştirin.
- Kapama tehlikesi uyarı etiketlerini son derece görünür bir konuma veya sabit kontrol cihazlarının yakınına kalıcı olarak takın (varsa)
- Manuel kilit açma (manuel manevra) etiketini manevra elemanının yakınına kalıcı olarak yapıştırın.
- Kurulumdan sonra, kapı alt kenarının ortasına sabitlenmiş bir 20 -kg ağırlık ile yüklendiğinde motorun kapının açılmasını engellediğinden veya durdurduğundan emin olun (açılma genişlikleri 50 mm'yi aşan kapılarla kullanılabilen tahrik motorları için).
- UYARI! Kurulumdan sonra mekanizmanın doğru ayarlandığını ve kapı, zemine konulan 50 mm yüksekliğindeki bir nesneye çarptığında motorun yön değiştirdiğini kontrol edin (kapının alt kenarı engele değdiğinde çalışan sıkışma önleme sistemli motorlar için). Kurulumdan sonra kapının hiçbir parçasının kamuya açık yol veya kaldırımları engellemediğini doğrulayın.

Pille çalışan cihazlar

- Pilleri çıkarırken cihazın güç kaynağıyla bağlantısı kesilmelidir.
- Piller, imha edilmeden önce cihazdan çıkarılmalıdır.
- Piller güvenli bir şekilde imha edilmelidir.
- Piller şarj edilemiyorsa, şarj edilebilir pillerle değiştirmeyin.

LED ışıklı cihazlar

- LED ışıklarına yakından ve uzun süre bakmak göz kamaşmasına neden olabilir. Görme yeteneğini geçici olarak azaltabilir ve kazalara neden olabilir.
- LED'ler doğrudan bakmaktan kaçının.

Radyo cihazına sahip cihazlar

- Bu cihazın üreticisi Nice S.p.A., ürünün 2014/53 /EU Direktifine uygun olduğunu beyan eder.
- Kullanım kılavuzu ve AB Uygunluk Bildirgesi'nin tam metni aşağıdaki internet adresinden edinilebilir: www.niceforyou.com, altında “ desteği ” ve “ indirme ” bölümleri.
- Vericiler için: 433 MHz : ERP 10 dBm - 868 MHz : ERP 14 < dBm; alıcılar için: 433 MHz , 868 MHz .

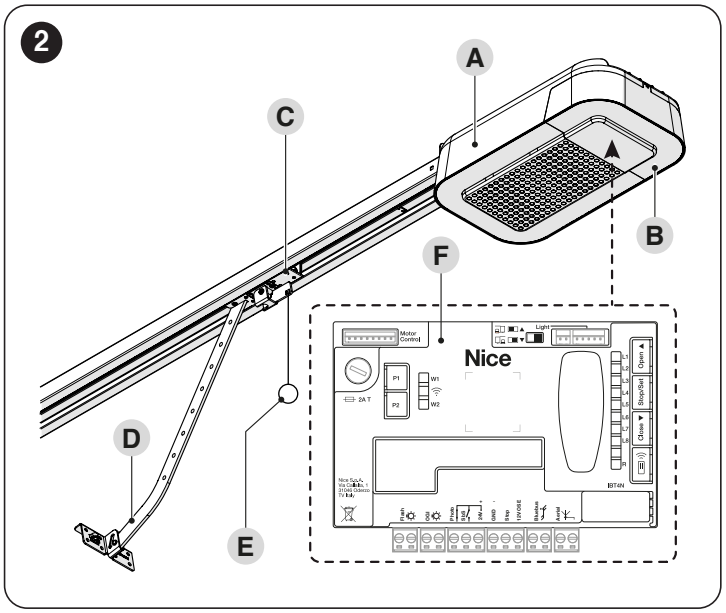
2 ÜRÜN AÇIKLAMASI

SPIDER; seksiyonel, dışa taşan ve dışa taşmayan yekpare garaj kapılarını otomatikleştiren elektromekanik bir motordur. Dışa taşmayan veya dışa taşan yaysız yekpare kapılarda, ayrıca satın alınan SPA5 aksesuarı gerekir. Yayla dengelenen kapılarda SPA5 gerekli değildir. Ürünle verilen kontrol ünitesi DC motoru besler; motor torkunu ve hızını ayarlar, konumları hassas ölçer, yumuşak kalkış ve kapanış sağlar, engelleri algılar. Dahili sayaç motorun kullanım ömrü boyunca yaptığı hareketleri kaydeder. Yerden kullanılan kilit çözme mekanizması motor arabasını raydan ayırır. Ürün, "Stand-By" düzenlemesini karşılar. Başarıyla tamamlanan bir hareketten 5 dakika sonra bekleme moduna geçer.

DİKKAT! - Burada belirtilenlerin dışında veya bu kılavuzda belirtilenlerin dışındaki çevre koşullarında her türlü kullanım, uygunsuz olarak değerlendirilecektir ve kesinlikle yasaktır!

2.1 PARÇA LİSTESİ

"Şekil 2", SPIDER'yi oluşturan ana parçaları gösterir.



A Redüktörlü motor gövdesi
B Kapak
C Motor arabası
D Bağlantı kolu
E Kilitleme/kilit açma sistemi
F Kontrol ünitesi

3 KURULUM

3.1 KURULUM ÖNCESİ KONTROLLER

Kurulum, yetkili personel tarafından yürürlükteki mevzuat, standart ve yönetmeliklere ve bu kılavuzdaki talimatlara uygun olarak yapılmalıdır.

Ürünün kurulumuna devam etmeden önce, aşağıdakiler gereklidir:
- beslemenin bütünlüğünü kontrol edin
- - tüm malzemelerin iyi çalışır durumda olduğunu ve kullanım amacına uygun olduğunu kontrol edin
  - kapının yapısının otomasyona uygun olduğundan emin olun
- - kapının özelliklerinin "Ürün kullanım limitleri" paragrafında (sayfa 6)
- belirtilen çalışma sınırları dahilinde olduğundan emin olun
  - tüm kapı yolu boyunca açma ve kapama hareketleri sırasında daha fazla sürtünmeye neden olan hiçbir noktanın bulunmadığını doğrulayın
- - redüktörlü motorun monte edildiği alanın, ikincisinin kilidini açmaya ve kolayca manevra yapmaya izin verdiğini doğrulayın ve güvenli bir
- şekilde

- Çeşitli cihazların montaj noktalarının darbelere karşı korunduğunu ve montaj yüzeylerinin yeterince sağlam olduğunu doğrulayın
- Bileşenler asla suya veya diğer sıvılara batırılmamalıdır.
- Ürünü ısı kaynaklarından, açık alevden, asitli, tuzlu veya patlayıcı olabilecek ortamlardan uzak tutun. Bunlar hasara, arızaya veya tehlikeye yol açabilir.
- Kontrol ünitesini güvenli topraklama sistemi bulunan bir besleme hattına bağlayın.
- Elektrik hattına, otomasyonu şebekeden tamamen ayıran bir cihaz takın. Cihazın kontak açıklığı, kurulum talimatlarına göre aşırı gerilim kategorisi III koşullarında tam ayırma sağlamalıdır. Gerektiğinde beslemeyi hızlı ve güvenli biçimde kesebilmesi için cihaz otomasyon görülebilecek bir yere konulmalıdır. Görünmeyen bir konuma takılırsa tehlikeyi önlemek için beslemenin yanlışlıkla veya izinsiz yeniden bağlanmasını engelleyen bir kilitleme sistemi bulunmalıdır. Ayırma cihazı ürünle birlikte verilmez.

3.2 ÜRÜNÜN KULLANIM SINIRLARI

SPIDER serisi ürünlerin performanslarına ilişkin veriler "TEKNİK ÖZELLİKLER" bölümünde (sayfa 59) gösterilmektedir ve ürünün kullanım amacına uygun olup olmadığının doğru şekilde değerlendirilmesine olanak tanıyan tek veridir. Bu SPIDER ürününün yapısal özellikleri, "Tablo 1" "Tablo 2" "Tablo 3" ve "Tablo 4" tablolarında gösterilen sınırlara göre onları seksiyonel veya yukarı açılır kapılarda kullanıma uygun hale getirir.

, ,

Tablo 1

SPIDER REDÜKTÖRLÜ MOTORS'UN İŞLEM LİMİTLERİ				
Modeli	**Kılavuz türü**	**Bölüm kapıları**	**Yordam olmayan üstten kapılar (aksesuvar SPA5 ile)**	**Üstten çıkıntılı kapılar (aksesuvar SPA5 ile) veya yaylarla (SPA5 olmadan)**
SPIDER800 - SPIDER800W	SR32/16	4.4 x 2.6 metre (G x Y)	4.2 x 2.4 metre (G x Y)	4.2 x 3 metre (W x H)
	SR32/16 + SR08 veya SR40	3.4 x 3.4 metre (G x Y)	3.1 x 3.4 metre (G x Y)	3.6 x 3.6 metre (G x Y)
SPIDER1200BLW	SR32/16	6.5 x 2.6 metre (G x Y)	6.5 x 2.4 metre (G x Y)	6.5 x 3 metre (W x H)
	SR32/16 + SR08 veya SR40	5 x 3.4 metre (W x H)	4.9 x 3.4 metre (G x Y)	5.6 x 3.6 metre (G x Y)

Tablo 2

SPIDER800 - SPIDER800W İÇİN KAPI YÜKSEKLİĞİYLE İLİŞKİLİ SINIRLAR		
Kapı yüksekliği	**Maksimum devir sayısı/saat**	**En yüksek ardışık çevrim sayısı**
2 metreye kadar	20	10
2 –2.5 metre	15	7
2.5 –3 metre	12	5
3 –3.5 metre	10	4

Tablo 3

SPIDER1200BLW İÇİN KAPI YÜKSEKLİĞİYLE İLİŞKİLİ SINIRLAR		
Kapı yüksekliği	**Maksimum devir sayısı/saat**	**En yüksek ardışık çevrim sayısı**
2 metreye kadar	40	20
2 –2.5 metre	30	14
2.5 –3 metre	24	10
3 ÷ 3.6 metre	20	8

Tablo 4

KAPIYI KATILMAK İÇİN GEREKLİ BİR KORUNMA İLİŞKİSİ		
Kapıyı hareket ettirmeye zorla	**SPIDER800 - SPIDER800W**	**SPIDER1200BLW**
250 N'ye kadar	25%	15%
250 - 400 N	42%	28%
400 - 500 N	55%	35%
500 - 650 N	70%	45%
650 - 800 N	85%	55%
800 - 100 N	-	70%
1000 - 1200 N	-	85%

Kapı yüksekliği, saatteki en çok çevrim ve ardışık çevrim sayılarını belirler. Kapıyı hareket ettirmek için gereken kuvvet, çevrim sayısının azaltma oranını belirler. 2.2 m yüksekliğindeki bir kanatta saatte en çok 15 çevrim ve aralıksız en çok 7 çevrim yapılabilir. Kanadı hareket ettirmek için 550 N gerekiyorsa ve SPIDER800 veya SPIDER800W kullanılıyorsa çevrim sayısı 70% oranında uygulanmalıdır. (Tekrar notu.) Bu durumda saatte en çok 10 çevrim ve aralıksız 5 çevrim yapılabilir.

1 kg = 9.81 N. dolayısıyla örneğin 500 N = 51 kg

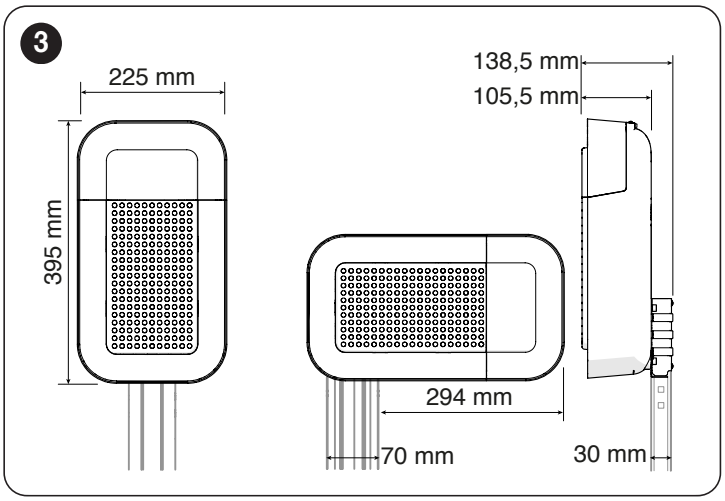
Kontrol ünitesi olası aşırı ısınmayı önleyen bir manevra sınırlama cihazı ile donatılmıştır; motor yüküne ve çevrim süresine bağlıdır ve maksimum limit aşıldığında müdahale eder.

"Tablo 1"de gösterilen ölçümler tamamen gösterge niteliğindedir ve yalnızca kaba bir tahmin yapmak için gereklidir. SPIDER'ın belirli bir kapının otomasyonu için gerçek uygunluğu, kanat dengeleme derecesine, kılavuz sürtünmesine ve kanadın hareketini engelleyebilecek rüzgar basıncı veya don varlığı gibi ara sıra meydana gelen olaylar da dahil olmak üzere diğer hususlara bağlıdır. Gerçek koşulları belirlemek için, kanadı yolu boyunca hareket ettirmek için gereken kuvvet ölçülmeli ve bu değerin "TEKNİK ÖZELLİKLER" bölümünde (sayfa 59) belirtilen "nominal torku" aşmadığından emin olunmalıdır.

Kontrol ünitesi olası aşırı ısınmayı önleyen bir manevra sınırlama cihazı ile donatılmıştır; motor yüküne ve çevrim süresine bağlıdır ve maksimum limit aşıldığında müdahale eder.

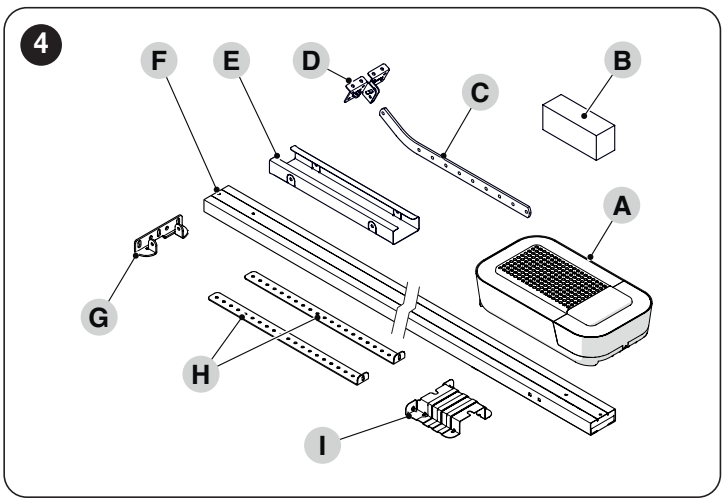
3.3 ÜRÜNÜN TANIMLANMASI VE GENEL BOYUTLAR

Ürünün genel boyutları "Şekil 3" de gösterilmiştir.



3.4 ÜRÜNÜN TESLİM ALINMASI

Kitte bulunan tüm bileşenler aşağıda gösterilmiştir ve listelenmiştir.

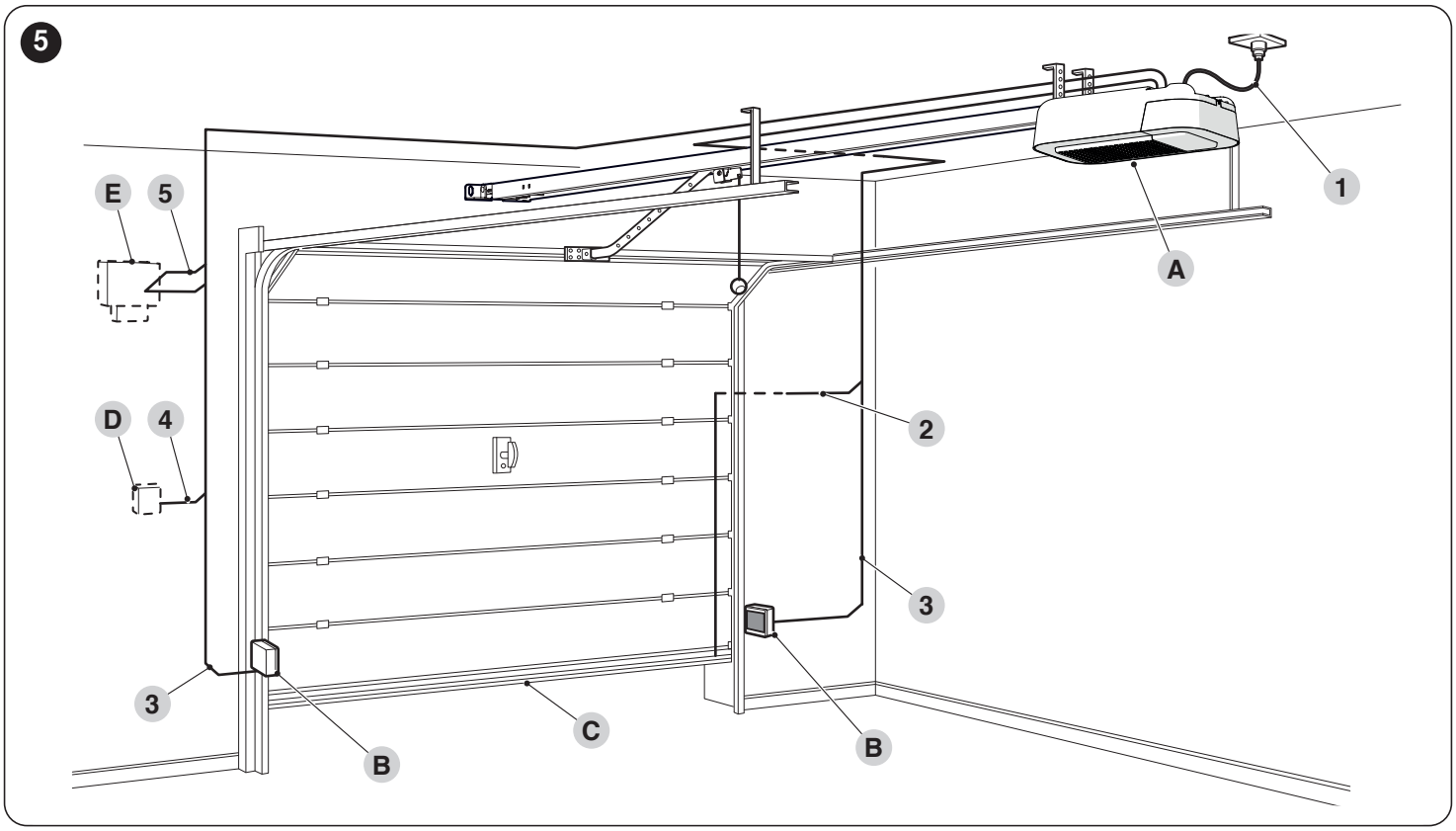


A Redüktörlü motor Kilit açma sistemi ve metal donanım (vidalar, pullar, vb.) Çeki demiri Kapı montaj braketi Kılavuz için birleştirme elemanı (2 parçalı kılavuz durumunda) Monte edilmiş / önceden monte edilmiş kılavuz Duvar montaj braketi Tavan montaj braketi Motor montaj braketi

B
C
D
E
F
G
H
I

3.5 KURULUM ÖNCESİ HAZIRLIKLAR

Şekil, Nice bileşenleriyle kurulmuş bir otomasyon sistemi örneğini gösterir.



Bir Redüktörlü motor B Fotosel C Ana kenar D Anahtar seçici E Dahili antenli uyarı ışığı

Yukarıda belirtilen bileşenler tipik bir standart düzene göre konumlandırılmıştır. Referans olarak "Şekil 5"de gösterilen düzeni kullanarak sistemin her bir bileşeninin kurulacağı yaklaşık konumu tanımlayın.

Tablo 5

ELEKTRİK KABLOLARININ TEKNİK ÖZELLİKLERİ	
Tanım no.	**Kablo özellikleri**
1	REDÜKTÖRLÜ MOTOR BESLEME kablosu 1 kablo 3 x 1.5 mm2 En fazla 30 m [not 1]
2	ANA KENAR kablosu 1 kablo 2 x 0.5 mm 2 Maksimum uzunluk 20 m
3	FOTOSEL kablosu 2 x 0.7 mm 2 BlueBus 4 x 0.5 mm 2 standart Maksimum uzunluk 30 m
4	ANAHTAR SEÇİCİ kablosu 2 kablolar 2 x 0.5 mm 2 [not 2] Maksimum uzunluk 50 m
5	UYARI IŞIĞI kablosu 1 kablo 2 x 0.5 mm 2 Maksimum uzunluk 20 m
	ANTEN kablosu 1 x RG58- tipi korumalı kablo Maksimum uzunluk 10 m; önerilen < 5 m

Not 1 Güç kaynağı kablosu 30 m'den daha uzunsa, daha büyük bir kablo daha büyük kesitli (3 x 2.5 mm2) kablo kullanılmalı ve otomasyonun yakınına güvenli bir topraklama sistemi kurulmalıdır.

Not 2 Bu iki kablo, tek bir 4 x 0.5 mm 2 kabloyla değiştirilebilir.

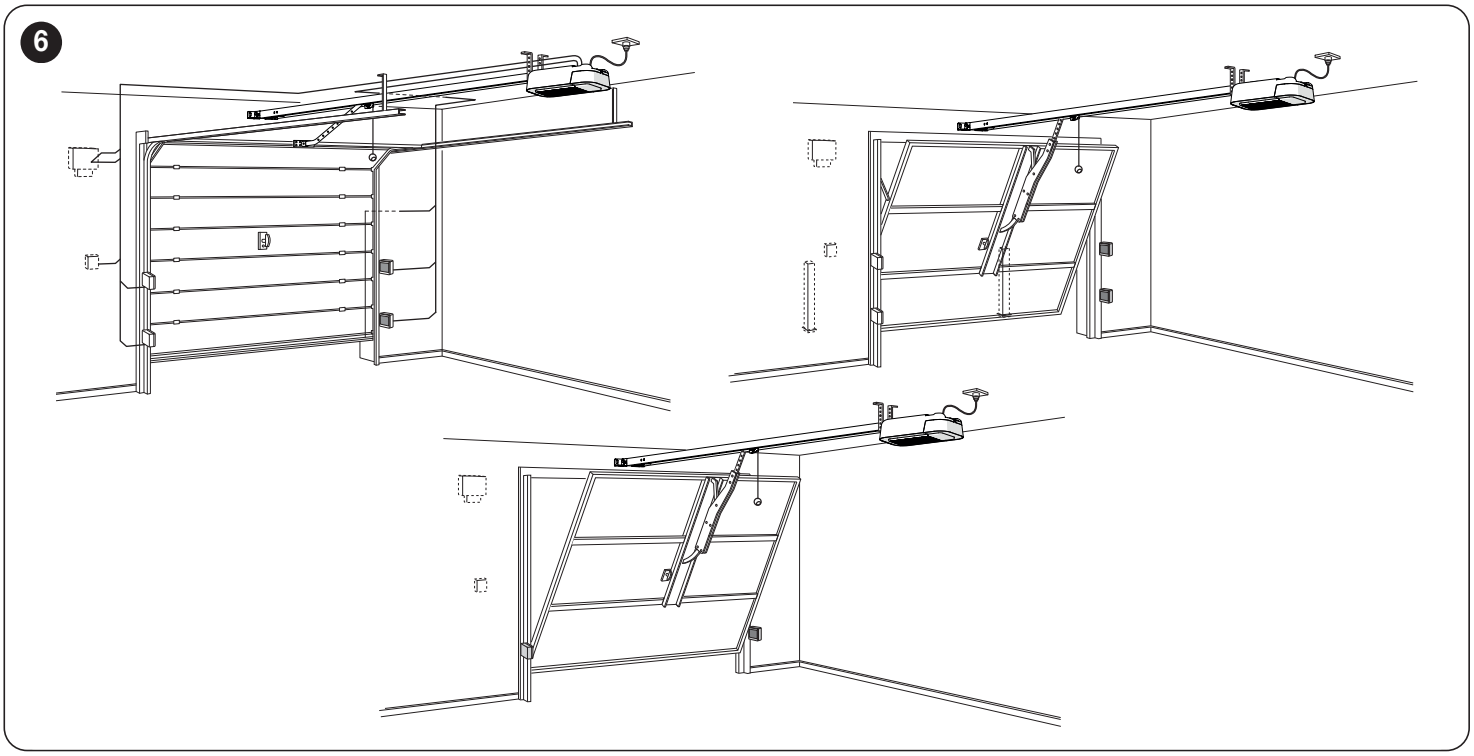
Kuruluma devam etmeden önce “Şekil 5”ye ve “TEKNİK ÖZELLİKLER” bölümünde (sayfa 59) belirtilenlere bakarak gerekli elektrik kablolarını hazırlayın.

Kullanılan kablolar, kurulum alanının ortamına uygun olmalıdır.

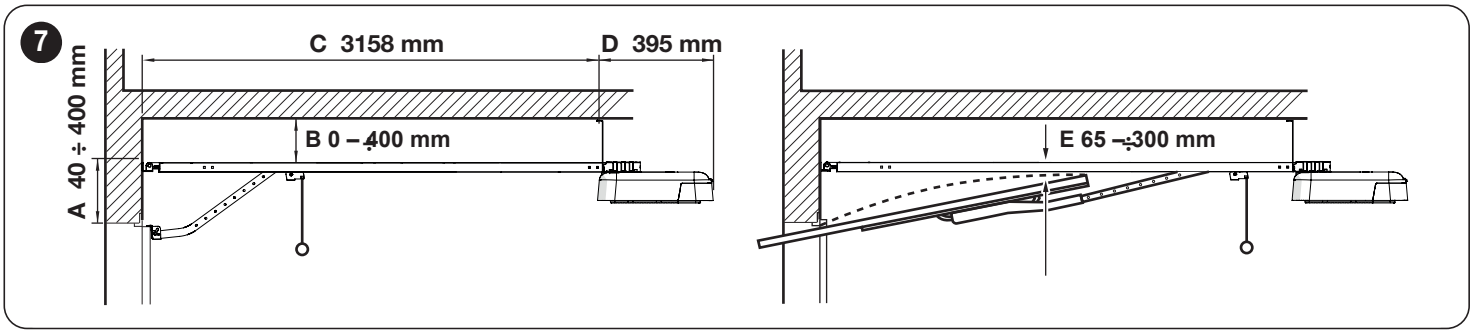
Elektrik kablolarını taşıyacak boruları döşerken bağlantı kutularındaki su birikintilerinin, borular aracılığıyla kontrol ünitesinde yoğuşmaya ve elektronik devrelerde hasara neden olabileceğini dikkate alın.

“Şekil 6” çıkıntılı ve çıkıntısız bir yukarı açılır kapının tipik kurulumlarını gösterir.

Çıkıntılı ve çıkıntılı olmayan kapılara kurulum için SPA5 aksesuarı gereklidir.



Otomatikleştirilecek kapı tavan tipi ise, kılavuzun üst tarafı ile kapının üst kenarının ulaştığı maksimum nokta arasındaki minimum mesafeyi ifade eden "Şekil 7"deki E mesafesine uyulup uyulmadığını kontrol edin. Aksi takdirde redüktörlü motor monte edilemez.



3.6 REDÜKTÖRLÜ MOTORUN MONTAJI

Hatalı kurulum, sistem üzerinde çalışan kişinin veya gelecekteki kullanıcıların ciddi biçimde yaralanmasına neden olabilir.

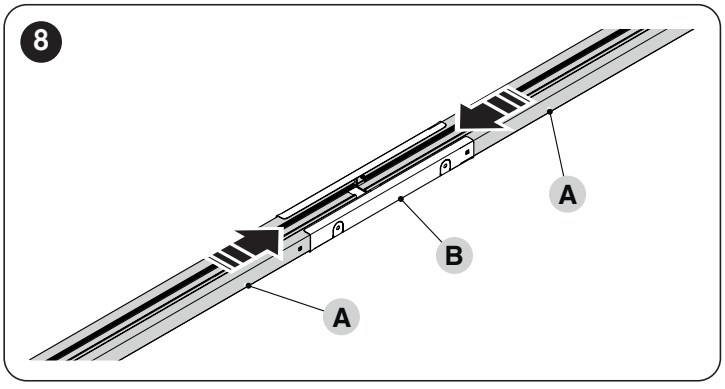
Otomasyonun montajına başlamadan önce, "Kurulum öncesi kontroller" paragrafında (sayfa 5) ve "Ürün kullanım sınırları" paragrafında (sayfa 6) açıklanan ön kontrolleri tamamlayın.

Otomasyon YALNIZCA ŞU KOŞULLA kurulmalıdır: KAPI KAPANDI.

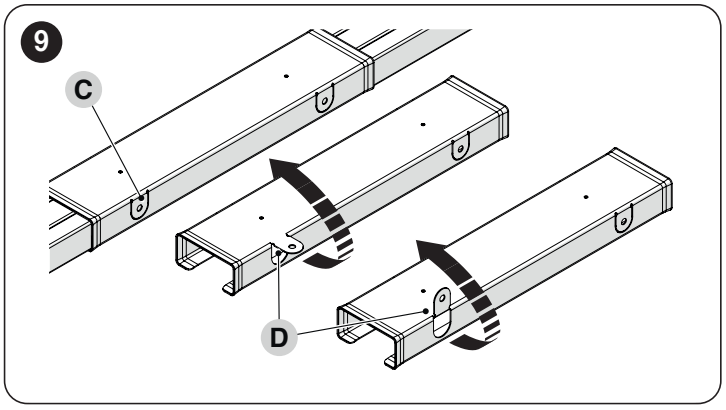
UYARI! Bu versiyonda kılavuzda mekanik durdurma yoktur

SPIDER'yi yüklemek için:

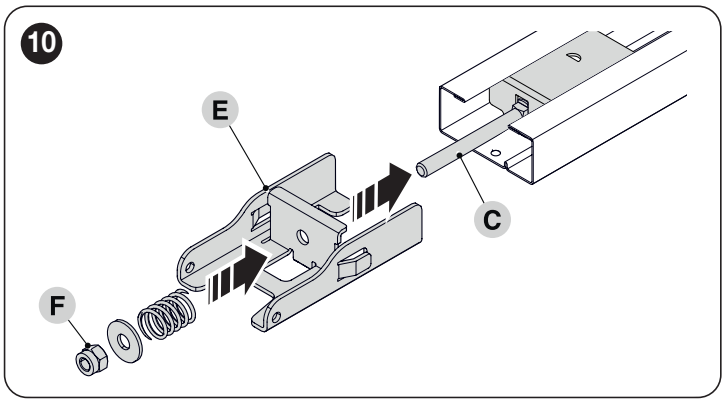
1. Tek parça ray kullanıyorsanız doğrudan Şekil 12 işlemlerine geçin.
2. iki ucunu (A) birleştirme elemanına (B) temas edene kadar kaydırarak kılavuzu birleştirin ("Şekil 8")



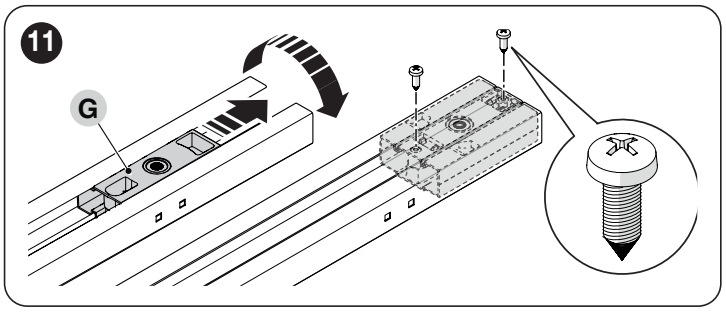
3. Kılavuzun bir ara konumda sabitlenmesi gerekiyorsa, birleştirme elemanı üzerinde bulunan 4 tırnaklarını (C) kullanmak mümkündür.Bunu yapmak için tırnakları 90 veya 180 ° (D) (“Şekil 9 ") kadar döndürmeniz yeterlidir.



4. **Braketi (E) vidaya (C) yerleştirin ve ardından kılavuzun içinde kaymasını sağlayın**
5. **yayı, pulu ve somunu (F) vidanın (C) üzerine yerleştirin (“Şekil 10”)**

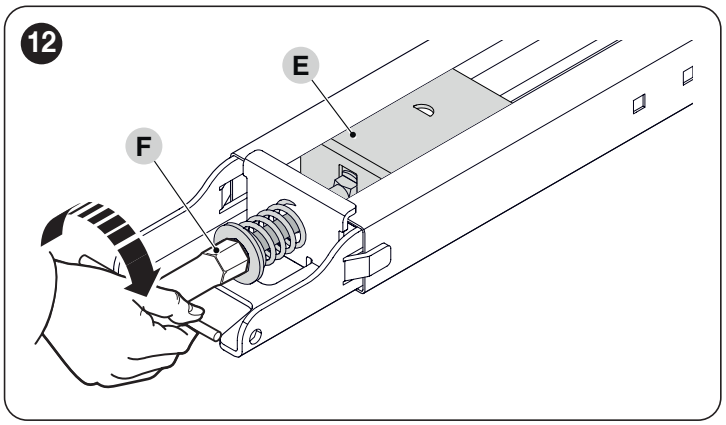


6. başlığı (G) kılavuzun ucuna kaydırın
7. Kılavuzu ters çevirin ve verilen vidaları kullanarak başlığı (G) kilitleyin (“Şekil 11”)



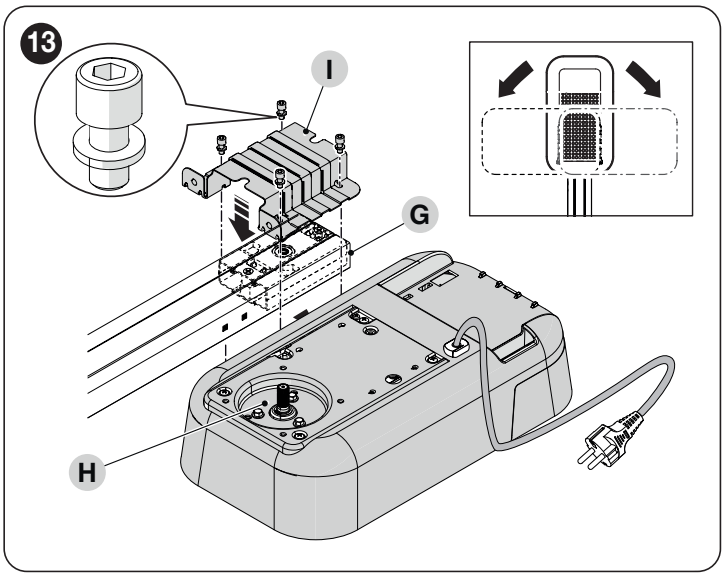
8. **Kemeri gerdirmek için somunu (F) döndürün ("Şekil 12")**

Aşırı derecede TAUT kayışı, dişli motorunun kırılmasına neden olabilirken, bir exces sively SLACK kayışı hoş olmayan seslere neden olabilir.

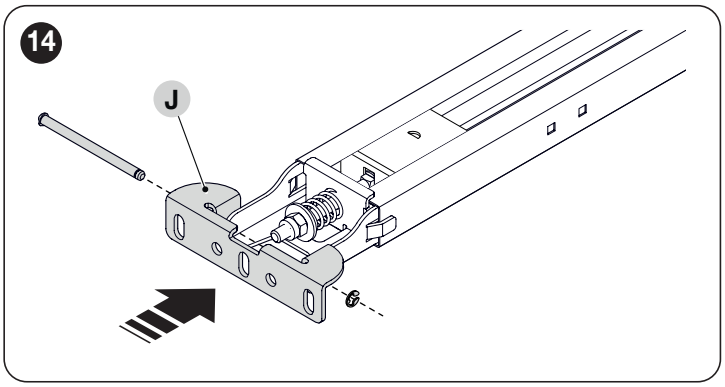


9. motor pimini (H) kafaya (G) takın
10. çekme çubuğunu (I) konumlandırın ve dört vidayla sabitleyin (“Şekil 13”)

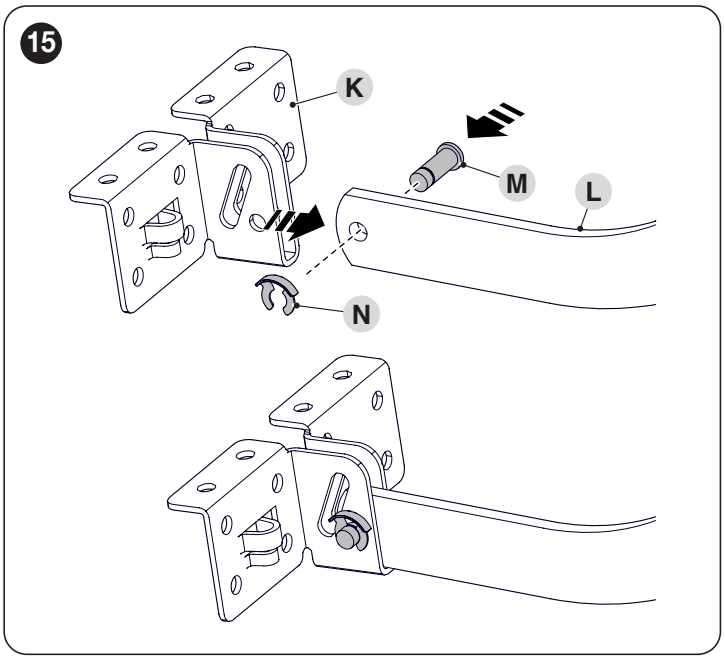
Motor ayrıca kılavuz eksenine göre 90 °'ye de monte edilebilir.



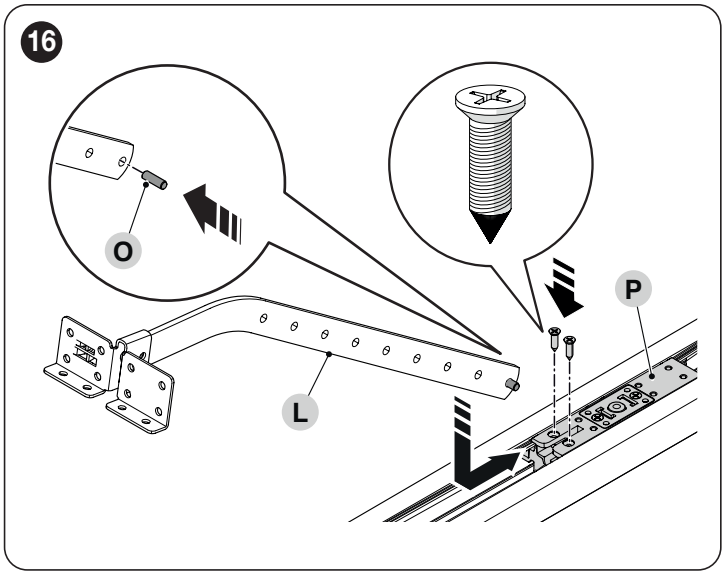
11. kapının açık tarafından, duvara montaj braketini (J) kılavuzun üzerine konumlandırın ve pimi ve kopilyayı takarak kilitleyin (“Şekil 14”)



12. kapı montaj braketini (K) çeki demirine (L) monte edin
13. İlgili pimi (M) çeki demirine yerleştirin ve kamalı pim (N) ile yerine kilitleyin (“Şekil 15”)

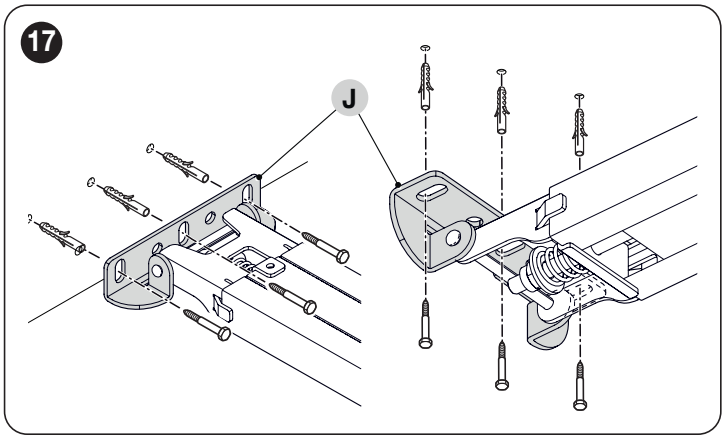


14. Pimi (O) çeki demirinin (L) üzerine monte edin
15. çeki çubuğunu motor taşıyıcısına takın (P)
16. iki vidayı kullanarak braketi yerine kilitleyin (“Şekil 16”)

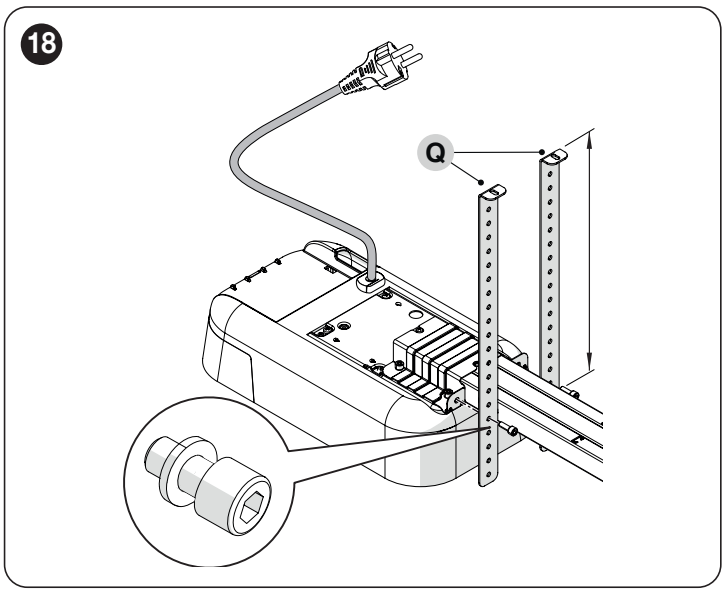


Ürünün kurulumu için seçilen mesafelerin sınır mesafelerle uyumlu olduğunu doğrulayın (bkz. “Şekil 7”).

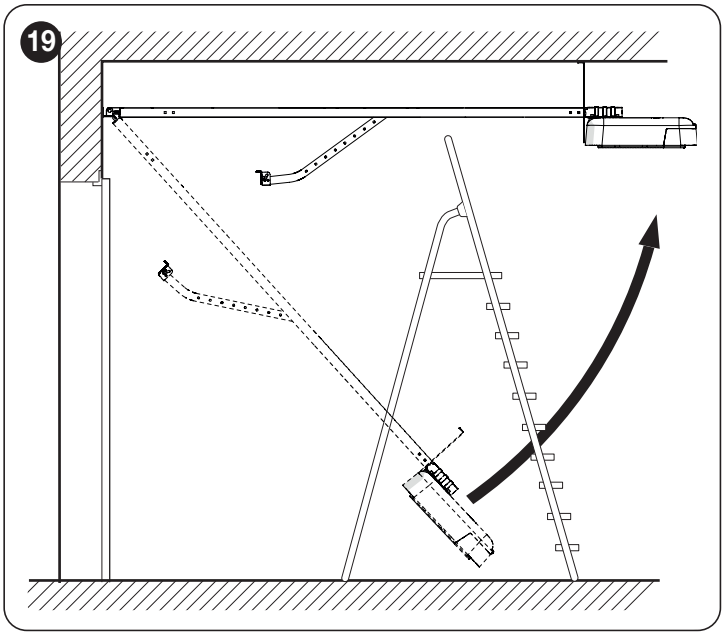
17. Duvar montaj braketini (J) kapının üstündeki duvara veya tavana bağlayın ("Şekil 17")



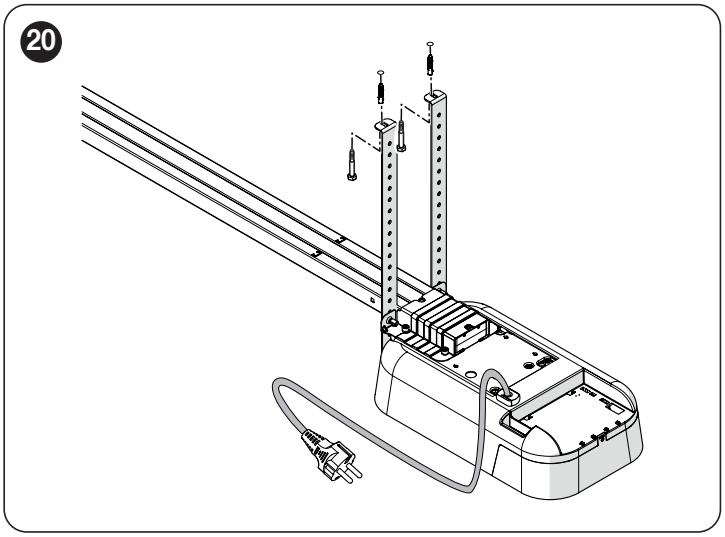
18. İstenilen mesafeyi gözlemlerken tavan montaj braketlerini (Q) sabitlemek için iki vida kullanın ("Şekil 18")



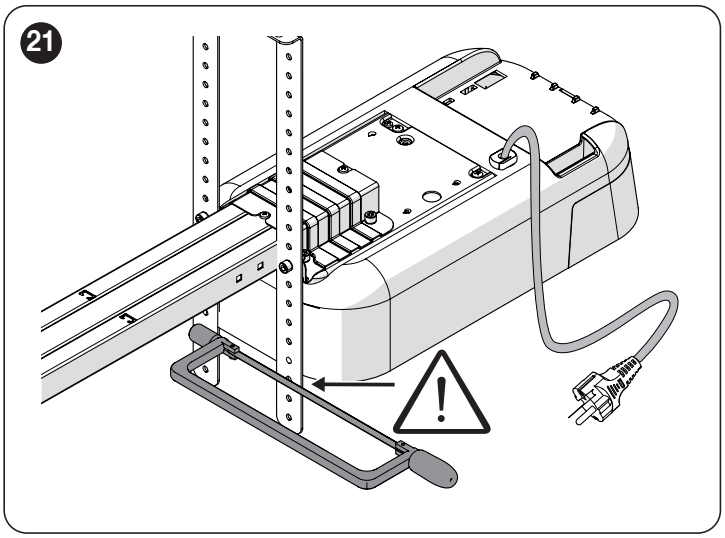
19. bir merdiven kullanarak redüktörlü motoru braketler tavana değene kadar kaldırın
20. Delme noktalarını işaretleyin ve ardından redüktörlü motoru tekrar yere koyun (“Şekil 19”)



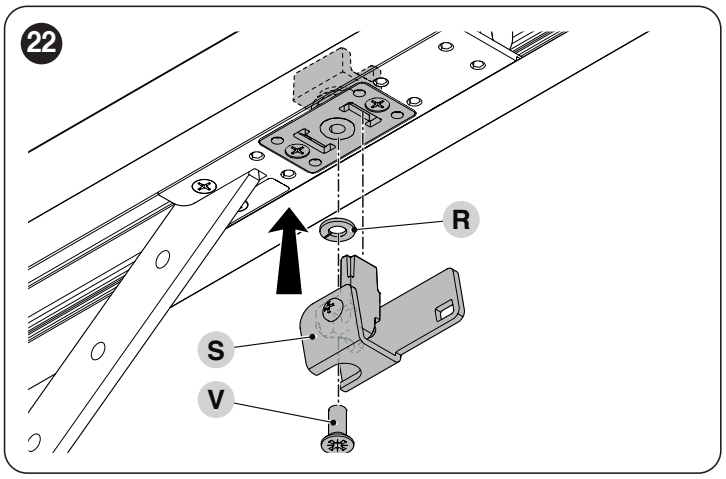
21. işaretli noktaları delin
22. bir merdiven kullanarak redüktörlü motoru braketler açılan deliklere dayanana kadar kaldırın
23. ilgili malzemeye uygun vidaları ve dübelleri kullanarak bunları sabitleyin (“Şekil 20”)



24. Kılavuzun mükemmel bir şekilde yatay olmasını sağlayın, ardından braketlerin fazla bölümünü testereyle kesin ("Şekil 21")

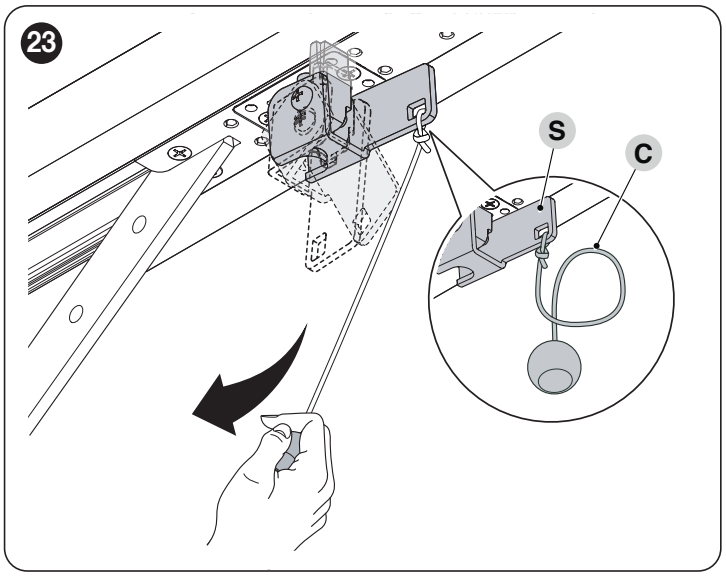


25. vidayı (V) sıkarak ve yaylı rondelayı (R) arasına yerleştirerek kilit açma sistemini (S) monte edin (“Şekil 22”)



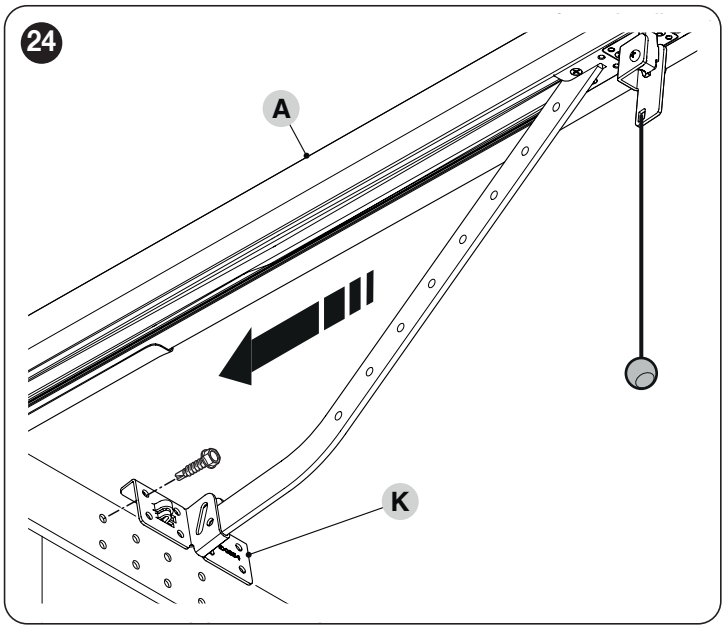
26. kordonu (C) ve ilgili kilit açma topunu kilit açma sistemine (S) bağlayın

27. kapı kapalıyken, taşıyıcıyı serbest bırakmak için kabloyu (C) çekin (“Şekil 23”)



28. Motor taşıyıcıyı, kapının üst kenarındaki kapı montaj braketi (K) kılavuza (A) tam dik konuma gelinceye kadar kaydırın.

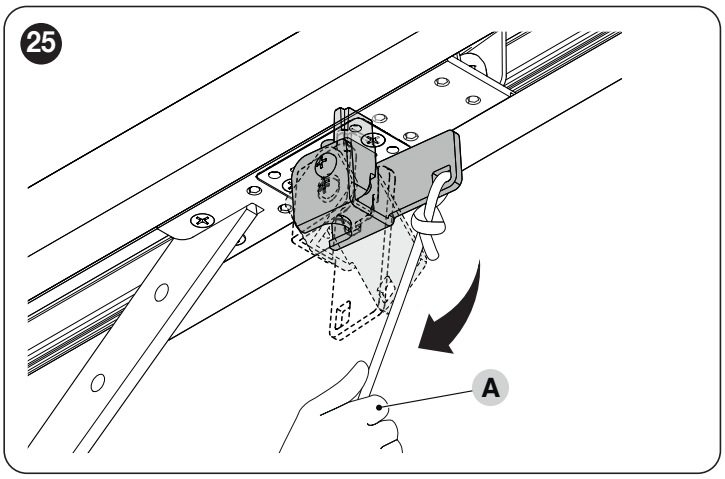
29. braketi (K) kapı malzemesine uygun vidaları ve perçinleri ve kapının kendisini hareket ettirmek için gereken kuvveti kullanarak sabitleyin (“Şekil 24”)



3.7 ELLE KİLİT AÇMA VE KİLİTLEME REDÜKTÖRLÜ MOTOR

Redüktörlü motor, kapıyı manuel olarak açıp kapatmak için kullanılabilen mekanik bir kilit açma cihazıyla donatılmıştır. Bu manuel işlemler ancak elektrik kesintisi, arıza durumunda veya kurulum aşamasında yapılmalıdır. Cihazın kilidini açmak için:

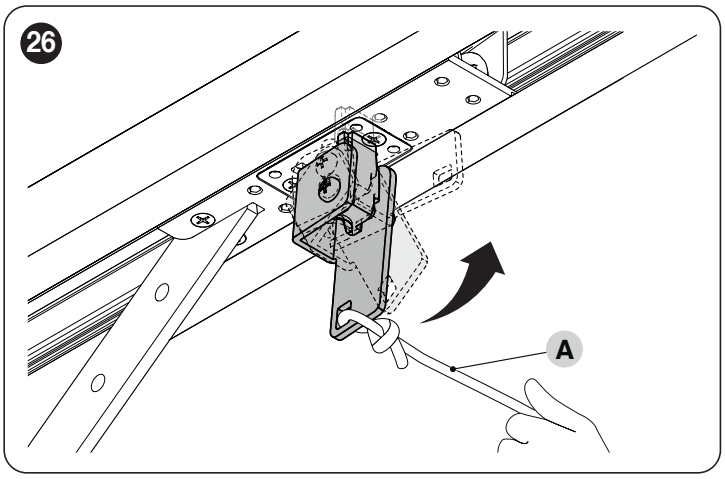
1. serbest bırakma kablosunu çekin (A) ("Şekil 25")



2. Kapı artık manuel olarak istenilen konuma taşınabilir.

Cihazı kilitlemek için:

1. serbest bırakma kablosunu çekin (A) ("Şekil 26")



2. Manuel olarak, motor karria ge'nin alt kısmını üst kısımla hizalamak için kapıyı hareket ettirin, böylece yuvaları yerine oturtulur.

4 ELEKTRİK BAĞLANTILARI

4.1 ÖN KONTROLLER

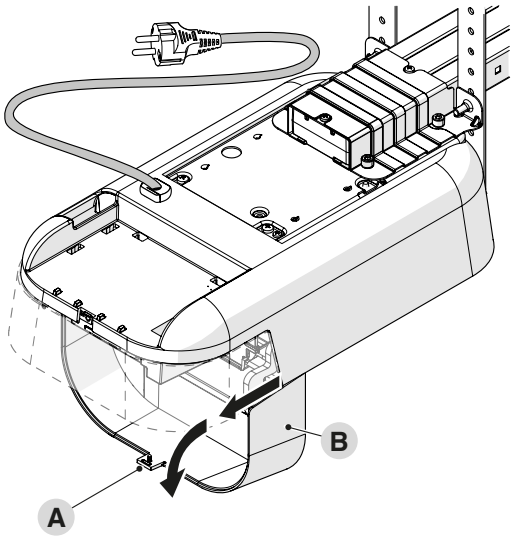
Tüm elektrik bağlantıları, sistem şebekeden ve varsa acil durum güç kaynağından ayrılmışken yapılmalıdır.

Bağlantı işlemleri yalnızca yetkili personel tarafından yapılmalıdır.

Elektrik bağlantılarını yapmak için:

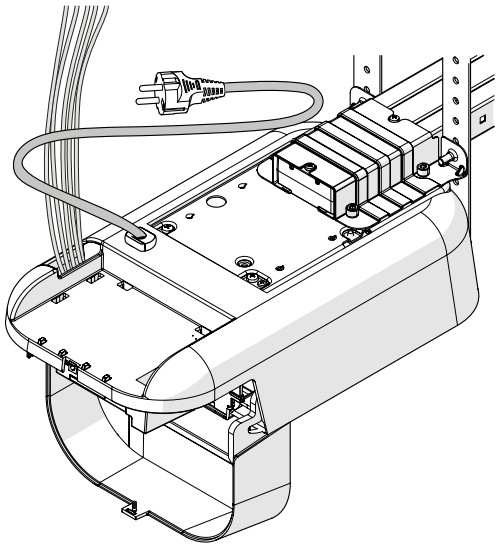
1. vidayı (A) gevşetin
2. kapağı (B) hafifçe dışarı doğru çekin ve aşağı doğru çevirin (“Şekil 27”)

27



3. tüm bağlantı kablolarını çeşitli cihazlara yerleştirin ve gerekenden 20 –30 cm daha uzun bırakın. Kablo tipi için “Tablo 5”ye ve bağlantılar için “Şekil 29”ye bakın.
4. redüktörlü motora giren tüm kabloları gruplamak için bir kablo bağı kullanın (“Şekil 28”)

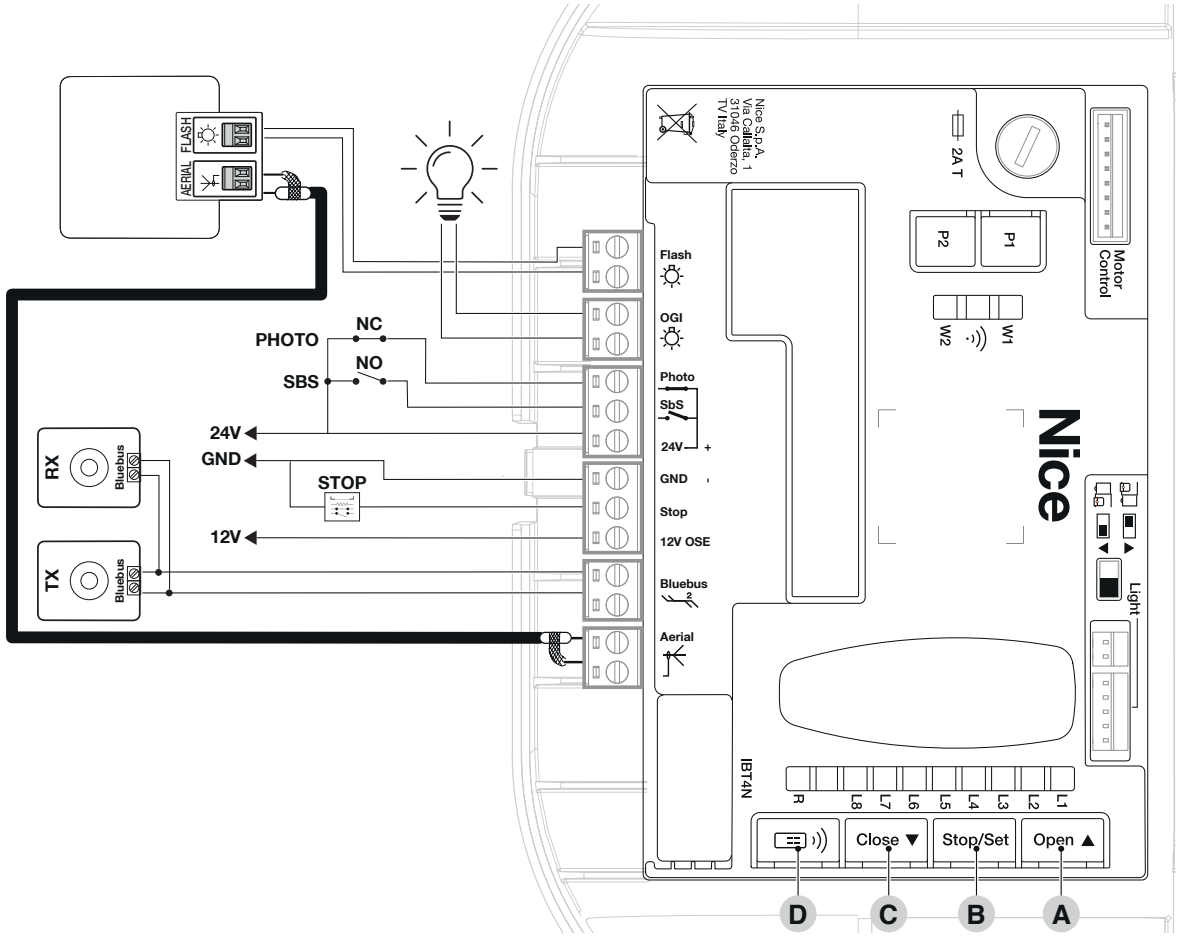
28



4.2 BAĞLANTI ŞEMASI VE BAĞLANTILARIN AÇIKLAMASI

4.2.1 BAĞLANTI ŞEMASI

29



4.2.2 BAĞLANTI AÇIKLAMALARI

Tablo 6

ELEKTRİK BAĞLANTILARI	
Terminaller	**Açıklama**
FLASH (çıkış 10 W – 24 V ile sınırlıdır)	Bu çıkış varsayılan olarak bir Uyarı ışığını kumanda edecek şekilde programlanmıştır. Çıkış programlanabilir (“KONTROL ÜNİTESİNİN PROGRAMLANMASI” bölümüne bakın). Çıkış yapılandırma modları “Tablo 38”de listelenmiştir.
OGI (10 W - 24 V ile sınırlı çıkış)	Bu çıkış varsayılan olarak Açık Kapı Göstergesine komut vermek üzere programlanmıştır. Çıkış programlanabilir (“KONTROL ÜNİTESİNİN PROGRAMLANMASI” bölümüne bakın). Çıkış yapılandırma modları “Tablo 39”de listelenmiştir.
BLUEBUS	Bu klemense uyumlu cihazlar bağlanabilir. Tüm cihazlar, hem elektrik beslemesini hem haberleşme sinyallerini taşıyan yalnızca iki kabloyla paralel bağlanır. BlueBUS hakkında ayrıntılı bilgi için “BlueBUS sistemiyle bağlı cihazların adreslenmesi” paragrafına bakın.
STOP	Devam eden manevrayı engelleyen veya gerekiyorsa durduran cihazlar için giriş. Uygun düzenlemelerle girişe “Normalde Kapalı” veya “Normalde Açık” kontaklar veya sabit direnç veya optik cihazlar bağlanabilir (“STOP giriş” paragrafına bakın).
SBS	Adım Adım modunda hareketi kumanda eden cihazlar için giriş; “Normalde Açık” kontaklar bağlanabilir.
FOTOSEL	Güvenlik cihazları girişi: "Normalde Kapalı" kontakları bu girişe bağlamak mümkündür.
ANTEN	Radyo alıcısı için anten bağlantı girişi; anten uyarı ışığına dahil edilmiştir; alternatif olarak, harici bir anten kullanılabilir.

4.2.3 KONTROL ÜNİTESİ DÜĞMELERİNİN KULLANILMASI

Kontrol ünitesinde, kontrol ünitesinin mevcut durumuna göre farklı davranan 4 düğmeleri bulunur.

OPERASYON DURUM PROGRAMLAMA

A [Open ▲]
_ programlama menüsünü ileri doğru kaydırır
_ - değiştirilen parametrenin değerini bir puan artırır

B [Stop/Set]
_ seçilen parametrenin konfigürasyonuna erişim sağlar
_ - seçilen parametrenin seçilen değerini onaylar

C [Close ▼]
_ programlama menüsünü geriye doğru kaydırır
_ - değiştirilen parametrenin değerini bir puan azaltır

D [Radio))]
_ etkin değil

NORMAL OPERASYON

A [Open ▲]
_ bir açılış manevrası gerçekleştirir

B [Stop/Set]
_ mevcut manevrayı durdurur
_ - motor dururken aydınlatma lambasını kapatır
_ - 3 saniye süreyle basılırsa programlama menüsü görünür

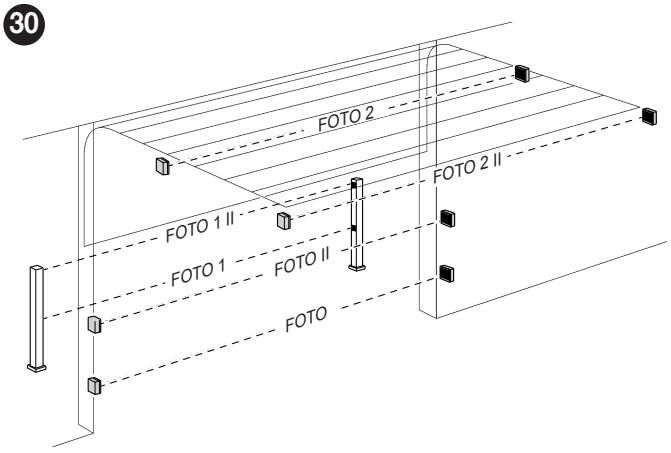
C [Close ▼]
_ bir kapanış manevrası gerçekleştirir

D [Radio))]
_ radyo uzaktan kumandalarını hafızaya alma veya silmeye izin verir

4.3 BAĞLI CİHAZLARIN ADRESLENMESİ BLUEBUS SİSTEMİ

"BlueBUS" sistemi, özel jumperlar kullanılarak adresleme yapılarak, kullanıcının kontrol ünitesinin fotoselleri tanımasını ve doğru algılama fonksiyonunu atamasını sağlar. Adresleme işlemi hem TX hem de RX fotoselleri üzerinde yapılmalıdır (jumperların aynı şekilde ayarlanması), aynı adrese sahip başka fotosel çifti olmadığından emin olunmalıdır. Otomatik yukarı açılır kapı sistemlerinde fotoseller aşağıdaki şekilde gösterildiği gibi bağlanabilir.

30



Kurulum prosedürünün sonunda veya fotoseller veya diğer cihazlar çıkarıldıktan sonra öğrenme prosedürünün tamamlanması gerekir ("Cihaz öğrenme" paragrafına bakın).

UYARI! Aşağıdaki fotoselleri yan yana yerleştirmeyiniz:

PHOTO ile PHOTO 2

PHOTO II ile PHOTO 3

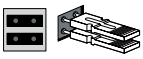
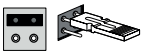
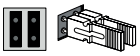
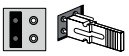
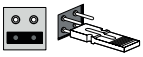
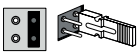
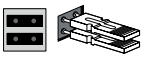
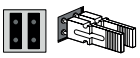
PHOTO 1 ile PHOTO 2 ii

Aşağıda gösterilen Tablo "Tablo 7" ye bakınız.

Bekleme etkinleştirildiğinde MAVİ kullanımı mümkün olmayacaktır.

Tuş takımı, kart okuyucu ve con trol fotoselleri gibi otobüs aksesuarları.

Tablo 7

FOTOSEL ADRESLERİ	
Fotosel	**Köprülerin konumu**
FOTO (PHOTO) Dahili fotosel h = Kapanma aşamasında etkinleştirilen 50 cm (kapının hareketini durdurur ve tersine çevirir)	
FOTO II (PHOTO II) Dahili fotosel h = Kapanma aşamasında etkinleştirilen 100 cm (kapının hareketini durdurur ve tersine çevirir)	
FOTO 1 (PHOTO 1) Harici fotosel h = 50 cm kapanma ve açılmada tetiklenir (fotosel devreden çıktığında açılmada durur ve yeniden başlar)	
FOTO 1 II (PHOTO 1 II) Harici fotosel h = 100 cm kapanma ve açılmada tetiklenir (fotosel devreden çıktığında açılmada durur ve yeniden başlar)	
FOTO 2 (PHOTO 2) Açma aşamasında etkinleştirilen dahili fotosel	
FOTO 2 II (PHOTO 2 II) Açılma sırasında etkin iç fotosel	
FOTO 3 (PHOTO 3) Fotosel açma ve kapamada tetiklendi	
FA1 Açma komutu fotoseli (TX ve RX kartlarının arkasındaki A köprüsünü kesin)	
FA2 Açma komutu fotoseli (TX ve RX kartlarının arkasındaki A köprüsünü kesin)	

4.3.1 FT210B PHOTOSENSOR

FT210B, kuvvet sınırlama sistemini (EN12453'e göre C tipi) ve TX vericisi ile RX alıcısı arasındaki görüş hattında engel algılayan varlık sensörünü (EN12453'e göre D tipi) tek cihazda birleştirir. FT210B'de güvenlik kenarının durum sinyalleri fotosel ışın hattından aktarılır; 2 sistem tek cihazda bütünleşir. Hareketli kanattaki verici pille çalışır; böylece görünüşü bozan kablo bağlantıları gerekmez. Özel devreler tüketimi azaltarak 15 yıla kadar pil ömrü sağlar (tahmin ayrıntıları için ürün kılavuzuna bakın). FT210B, örneğin TCB65 güvenlik kenarıyla birlikte kullanıldığında tüm “kullanım türleri” ve “etkinleştirme türleri” için EN12453'ün ana kenarda istediği güvenlik seviyesine ulaşır.

FT210B fotosensörü, “dirençli” hassas güvenlik kenarlarıyla (8.2 kΩ) birlikte kullanıldığında arızalara karşı güvenlidir (EN 13849-1 standardına göre kategori 3). Senkronize olmayanlar dahil diğer dedektörlerle paraziti önleyen özel bir çarpışma önleme devresi vardır ve başka fotoseller eklenmesine olanak verir. Örneğin ağır araç geçişlerinde ikinci fotosel genellikle yerden 1 m yüksekliğe konur.

Bağlantı ve adresleme yöntemleri hakkında ayrıntılı bilgi için FT210B kullanım kılavuzuna bakın.

5 SON KONTROLLER VE ÇALIŞTIRMA

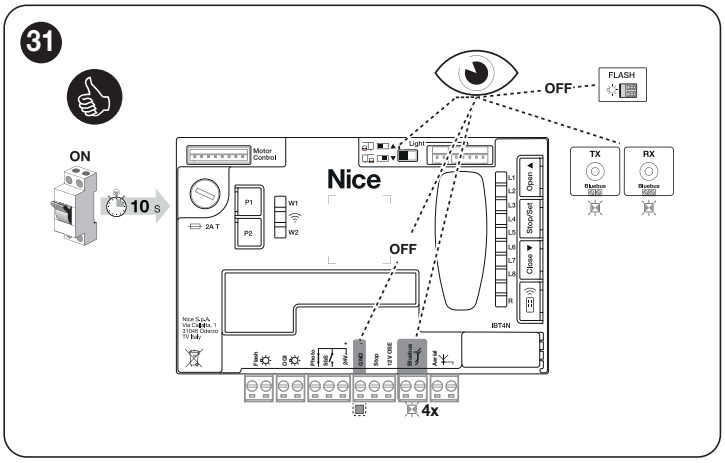
Otomasyonun kontrol ve ilk çalıştırma aşamalarından önce, serbestçe açılıp kapanabilmesi için kanadı hareket yolunun yaklaşık ortasına getirmeniz önerilir.

5.1 GÜÇ BESLEMESİNİN BAĞLANMASI

Güç besleme bağlantıları, gerekli niteliklere sahip, yetkili ve deneyimli personel tarafından yürürlükteki yasa, yönetmelik ve standartlara tam uygun olarak yapılmalıdır.

Ürünü ilk kez çalıştırırken birkaç basit kontrolü yapmanızı öneririz:

1. BlueBUS LED'nin, ilk başlatmayı ve yapılandırma eksikliğini belirtmek için bir dizi 4 KIRMIZI yanıp sönme yaydığını doğrulayın.
2. TX ve RX fotosel LED'lerinin yanıp söndüğünü kontrol edin. Yanıp sönme biçimi başka etkenlere bağlıdır ve burada önemli değildir.
3. FLASH çıkışına bağlı uyarı ışığının kapalı olup olmadığını kontrol edin.
4. İç aydınlatma ışığının kapalı olup olmadığını kontrol edin. Kapakta 4 kırmızı ışıkların bulunması normal karşılanmalıdır.
5. seçicinin düzgün konumlandırıldığını doğrulayın: imleç (varsayılan olarak) solda konumlandırılmalıdır.



Yukarıdaki koşullar karşılanmazsa, kontrol ünitesine giden güç beslemesini derhal kapatın ve elektrik bağlantılarını dikkatlice kontrol edin. Arıza arama ve teşhise ilişkin daha fazla faydalı bilgi “Sorun Giderme” paragrafında (sayfa 33) bulunmaktadır.

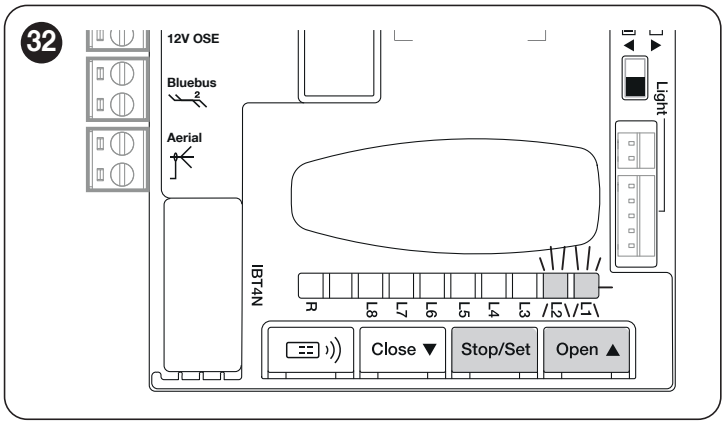
5.2 CİHAZLARIN TANITILMASI

Güç kaynağını bağladıktan sonra kontrol ünitesinin “BlueBus” ve “STOP” girişlerine bağlı cihazları ve ayrıca seçicide ayarlanan motorun dönüş yönünü öğrenmesi gerekir. Ayrıca bu prosedür, kontrol ünitesine bağlı giriş ve çıkış genişletme kartını tanır ve hafızaya alır. Bu aşamadan önce LED'ler “ L1 ” ve “ L2 ”, cihazların tanınmasının yapılması gerektiğini belirtmek üzere yanıp sönecektir.

Kontrol ünitesine hiçbir cihaz bağlı olmasa bile tanıtma aşaması yapılmalıdır.

Bunun için:

1. **[Open ▲]** ve **[Stop/Set]** düğmelerine aynı anda basın ve basılı tutun
2. “L1” ve “L2” LED'leri hızlı yanıp sönmeye başladığında (yaklaşık 3 saniye sonra) düğmeleri bırakın.
3. Kontrol ünitesinin cihaz öğrenme aşamasını tamamlaması için birkaç saniye bekleyin.
4. bu aşama sona erdiğinde “Durdur” LED yanmalı ve LED'ler “L1” ve “L2” kapanmalıdır. İlk kurulum durumunda LED'ler “ L3 ” ve “ L4 ” yanıp sönmeye başlayacaktır.

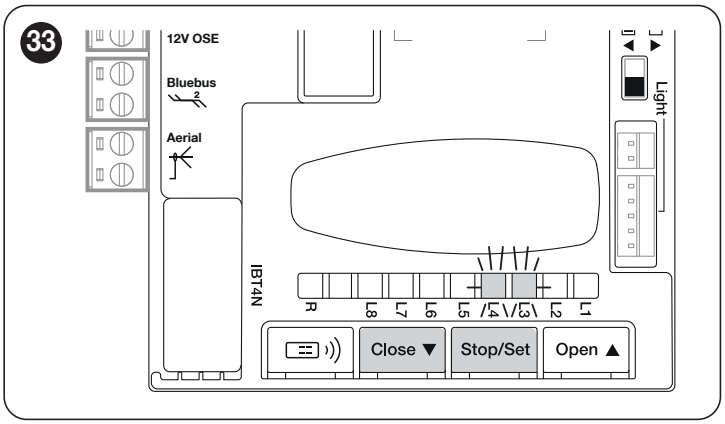


Bağlı cihazların kendi kendine öğrenme aşaması, kurulumdan sonra da herhangi bir zamanda, örneğin bir cihazın eklenmesi veya çıkarılması gerektiğinde tekrarlanabilir.

Motorun dönüş yönünün tersine çevrilmesi gerekiyorsa cihaz öğrenme prosedürünün yeniden yapılması gerekir. (“Motor dönüş yönünün ters çevrilmesi” paragrafına bakın);

5.3 KAPININ MANUEL PROGRAMLANMASI AÇILMA VE KAPANMA KONUMLARI.

Cihazlar öğrenildikten sonra kapı açma ve kapama konumları manuel olarak programlanmalıdır. Bu konumlar henüz hafızaya alınmamışsa (veya geçersizse), LED'ler “ L3 ” ve “ L4 ” aynı anda yanıp sönecektir (“Şekil 33”).



Bu prosedür, açma ve kapama konumlarının hızlı programlanmasını sağlar ve kontrol ünitesinin daha sonra "myNice Pro" uygulaması ve uyumlu arayüzler aracılığıyla değiştirilebilecek ara konumları otomatik olarak hesaplamasını sağlar. Programlamaya dahil olan konumlar “Tablo 8”de temsil edilir ve Şekil “34”de gösterilir.

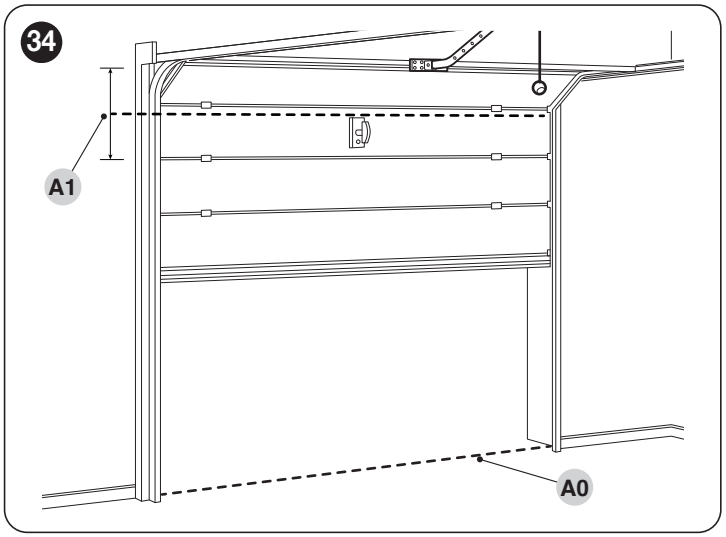
Tablo 8

POZİSYONLARI PROGRAMLAMA		
Konum	**LED**	**Açıklama**
A1 (maks. açıklık)	L1	Maksimum istenen açılış pozisyonu. Kapı bu konuma ulaştığında durur.
A0 (maks. kapanış)	L8	Maksimum kapanma pozisyonu. Kapı bu konuma ulaştığında durur.

LED'ler'nin çeşitli programlama aşamalarındaki davranışı, "Tablo 9"deki descri yatağıdır.

Tablo 9

KONUM PROGRAMLAMA LED'LERİNİN AÇIKLAMASI	
LED	**Açıklama**
L1 yanıyor	Açılma konumu kaydedildi.
L1 yanıp sönüyor	Açılma pozisyonunun programlanması devam ediyor.
L8 yanıyor	Kapanma konumu kaydedildi.
L8 yanıp sönen	Kapanış pozisyonunun programlanması devam ediyor.



Uyarı! Pozisyon programlama prosedürünün (kontrol ünitesi düğmelerinden çalıştırılır) bir zaman aşımı vardır: programlama fonksiyonunu başlattıktan sonra kullanıcının her hareket komutunda 60 saniyesi vardır. Bu süre içerisinde herhangi bir tuşa basılmazsa prosedür otomatik olarak sonlandırılır ve en baştan yeniden başlatılması gerekir.

Konum programlama prosedürünü başlatmak için:

1. Konum programlama moduna girmek için **[Stop/Set]** ve **[Close ▼]** tuşlarını 3 saniye basılı tutun.

Maksimum açılma konumu programlaması, LED "L1" yanıp sönüyor:

2. kapıyı istenen açılma konumuna taşımak için **[Open ▲]** veya **[Close ▼]** düğmesini kullanın
3. "A1" konumunu onaylamak için 3 saniye boyunca **[Stop/Set]** düğmesine basın. LED "L1" yanık kalacaktır
4. Düğmeyi bırak

Kapanma konumu programlama, LED "L8" yanıp sönüyor:

5. kapıyı maksimum kapanma konumuna getirmek için **[Open ▲]** ve **[Close ▼]** düğmelerini kullanın. (Kapanma konumu, kapının yerde durduğu noktaya karşılık gelmelidir)
6. "A0" konumunu onaylamak için **[Stop/Set]** düğmesine 3 saniye boyunca basın. LED "L8" yanık kalacaktır
7. **[Stop/Set]** düğmesi bırakıldığında tüm LED'ler kapanacaktır

Lütfen unutmayın: "Otomatik Kuvvet Öğrenme" prosedürünü başlatmak için bir hareket komutu verin (örneğin: "SbS", "OPEN" girişleri yoluyla) ("Otomatik kuvvet öğrenme" paragrafına bakın): tam bir döngü gerçekleştirilecektir. Yukarıda bahsedilen prosedür kesintiye uğrarsa, ilave bir "SbS", "Aç", "Kapat" komutu verilerek yeniden başlatılabilir.

Uyarı: Konumların programlanması kurulumdan sonra bile istenildiği zaman yeniden yapılabilir; basitçe prosedürü baştan tekrarlayın.

Kontrol ünitesi tarafından bağımsız olarak hesaplanan konumları "MyNice Pro" uygulaması ve Pro-View ve BiDi-Wi-Fi arayüzleri aracılığıyla değiştirmek mümkündür. Bunlar yavaşlama konumlarını (açılma ve kapanma), kısmi açılma ve hariç tutma konumlarını programlamak için kullanılabilir. Alternatif olarak O-View kontrol ünitesini kullanmak da mümkündür.

5.4 OTOMATİK KUVVET ÖĞRENME

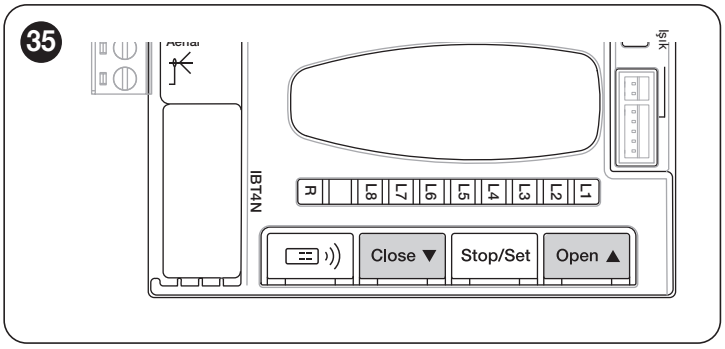
Pozisyonların, hız ayarlarının, dönüş yönünün veya deşarj değerinin değiştirilmesinden sonra, kontrol ünitesi yeni bir "Otomatik Kuvvet Öğrenme" prosedürünü başlatmalıdır: kontrol ünitesinin ardışık manevralarda gereken kuvveti değerlendirmesini sağlamak için otomatik olarak bir açma ve kapama manevrası gerçekleştirilecektir. Bu manevralar sırasında, aşırı sürtünme noktaları gibi montaj/ayar kusurları veya başka anormallikler olup olmadığını kontrol edin ve gerekirse bunları çözün.

"Otomatik Kuvvet Öğrenme" prosedürünün uygulandığı, her iki manevra sırasında aydınlatma lambasının aralıklı olarak yanmasıyla da belirtilir. Bu işlem sırasında manevralar yüksek kuvvetle gerçekleştirilecektir.

İşlemde bir kesinti olması durumunda (STOP müdahalesi, elektrik kesintisi, fotosel veya kontrol ünitesi müdahalesi) herhangi bir komut verilerek (örneğin: "SbS", "Aç", "Kapat") yeniden başlatılabilir. Prosedürün kendiliğinden sona ermesini bekleyin.

5.5 KAPI HAREKETİNİ GÖRMEK

Kanat uzunluğu öğrenildikten sonra kapının düzgün hareket ettiğini doğrulamak için birkaç manevra yapılması tavsiye edilir.

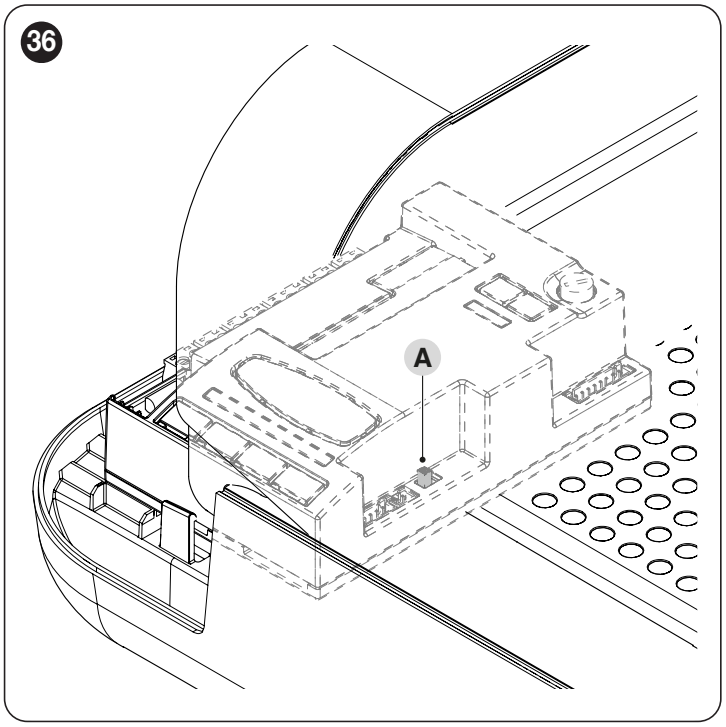


Bunun için:

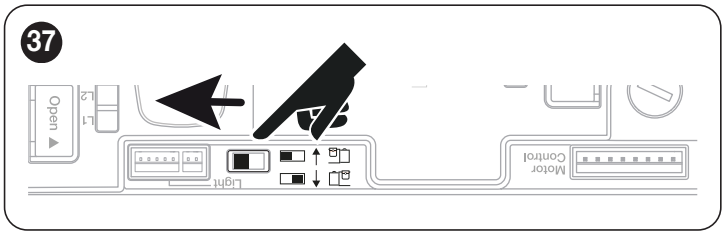
1. bir "Açma" manevrası komutu vermek için **[Open ▲]** düğmesine basın; kapının herhangi bir hızda değişiklik olmadan düzgün şekilde açılıp açılmadığını kontrol edin; ancak kanat yavaşlama pozisyonuna ulaştığında minimum hıza ulaşmalı ve "A1" maksimum açılma pozisyonunda durmalıdır.
2. bir "Kapat" manevrası komutu vermek için **[Close ▼]** düğmesine basın; kapının herhangi bir hızda değişmeden düzgün kapanıp kapanmadığını kontrol edin; ancak kanat yavaşlama pozisyonuna ulaştığında minimum hıza ulaşmalı ve "A0" maksimum kapanma pozisyonunda durmalıdır.
3. manevra sırasında uyarı ışığının 0.5 saniye açık ve 0.5 saniye kapalı aralıklarla yanıp söndüğünü kontrol edin (FLASH çıkışı varsayılan olarak yapılandırılmışsa)
4. Aşırı sürtünme noktaları olmadığından ve montaj veya ayarlarda herhangi bir kusur olmadığından emin olmak için kapıyı birkaç kez açıp kapatın.
5. Ani kapı hızlanma veya yavaşlama hareketlerinde bile redüktörlü motorun sağlam, stabil ve uygun şekilde dirençli bir şekilde sabitlendiğini kontrol edin.

5.6 MOTORUN YÖNÜNÜN TERS ÇEVİRİLMESİ DÖNME

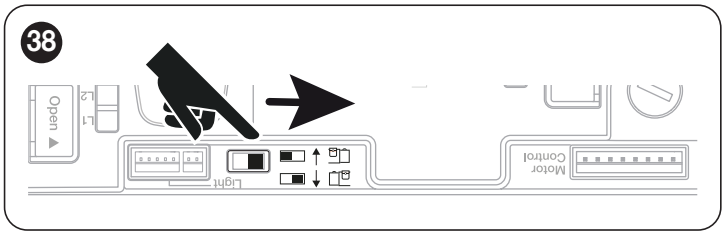
Dönüş yönünü değiştirmek için seçiciyi (A) istediğiniz yöne konumlandırın ve BlueBus arama prosedürünü başlatın (16 sayfasındaki "Cihaz öğrenme" bölümüne bakın).



Seçici Şekil 37'de gösterildiği gibi konumlandırıldığında (varsayılan ayar, tipik kurulum), kapının motor yönünde hareket ettirilmesiyle otomasyon açılır. Kapanma hareketi yere doğru gerçekleşir.



Şekil 38'de gösterildiği gibi konumlanan seçici ile kapı yere doğru hareket ettirilerek otomasyon açılır. Kapanma hareketi motora doğru gerçekleşir.



Yön değişikliği, cihaz edinme prosedürünün başlangıcına kadar dikkate alınmayacaktır (16 sayfasındaki Cihaz öğrenme bölümüne bakın). “

6 TEST VE DEVREYE ALMA

Sistemin en yüksek güvenliğini sağladıkları için bunlar otomasyonun kurulmasındaki en önemli aşamalardır. Test, otomasyonu oluşturan cihazların periyodik kontrolü için de kullanılabilir.

Otomasyonun test edilmesi ve devreye alınması, mevcut risklere göre benimsenen çözümleri doğrulamak için gereken testlerden ve tüm yasal hükümlerin, standartların ve düzenlemelerin, özellikle de kapı otomasyonlarının kontrolüne yönelik test yöntemlerini tanımlayan EN 12453 standardının tüm gerekliliklerinin karşılandığından emin olmak için gerekli testlerden sorumlu olan vasıflı ve kalifiye personel tarafından gerçekleştirilmelidir.

Ek cihazların, hem işlevleri hem de kontrol ünitesiyle düzgün etkileşimleri açısından özel testlerden geçmesi gerekir. Bireysel cihazların kullanım kılavuzlarına bakın.

UYARI! Bekleme işlevi varsayılan olarak etkindir. Kontrol ünitesi, kart konumlarla yapılandırılmamışsa güç açıldıktan 10 dakika sonra ve yapılandırılmışsa 5 dakika sonra devreleri kapatarak ve tüketimi azaltarak Bekleme moduna girer.

6.1 TEST

Testi yapmak için:

1. "GENEL GÜVENLİK UYARILARI VE ÖNLEMLERİ" bölümünde (sayfa 3) belirtilen tüm talimatlara kesinlikle uyulduğunu doğrulayın
2. "Redüktörlü motorun kilidinin manuel olarak açılması ve kilitlenmesi" paragrafında (sayfa 11) belirtildiği gibi redüktörlü motorun kilidini açın
3. kapının hem açılma hem de kapanma aşamalarında 225 N'yi (kabaca 23 kg) aşmayacak bir kuvvetle manuel olarak hareket ettirilebildiğinden emin olun.
4. Redüktörlü motoru kilitleyin
5. Kontrol cihazlarını (seçici, radyo vericisi vb.) kullanarak kapının açılma, kapanma ve durma aşamalarını test ederek hareketin spesifikasyonlara uygun olduğundan emin olun. Kapının düzgün bir şekilde hareket ettiğini kontrol etmek için birkaç test yapın ve montajda veya ayarda herhangi bir kusur ve olası sürtünme noktaları olup olmadığını kontrol edin.
6. Fotosellerin çalışmasını kontrol etmek ve diğer cihazlarla etkileşim olmadığından emin olmak için, optik eksen üzerinde önce " TX " fotoselinin, ardından " RX " fotoselinin yanından ve son olarak ikisinin arasındaki orta noktadan bir silindir (5 cm çapı, 30 cm uzunluğu) geçirin ve tüm bu durumlarda aktif durumdan alarm durumuna geçerek cihazın tetiklendiğini doğrulayın ve tam tersi; kontrol ünitesinde amaçlanan eylemi tetiklediğinden emin olun; örneğin kapanma manevrası sırasında hareketin tersine dönmesini tetikliyor.
7. Mevcut tüm güvenlik cihazlarının (fotoseller, emniyet kenarları vb.) doğru çalıştığını tek tek doğrulayın. Bir cihaz müdahale ederse, kontrol ünitesindeki "BlueBus" LED cihazı, tanımayı onaylamak için iki kez hızlı yanıp sönecektir.
8. Çarpma kuvveti sınırlandırılarak kanatların hareketinden kaynaklanabilecek potansiyel tehlikeli durumlar önlendiyse, darbe kuvveti EN 12453 standardına göre ölçülmeli ve darbe kuvvetini azaltmada sisteme yardımcı olmak için "motor kuvveti" kontrolü kullanılıyorsa, en iyi sonuçları vereni bulmak için çeşitli ayarlamaları test etmek gerekir.

6.2 DEVREYE ALMA

Devreye alma yalnızca tüm test aşamaları başarıyla tamamlandıktan sonra yapılabilir.

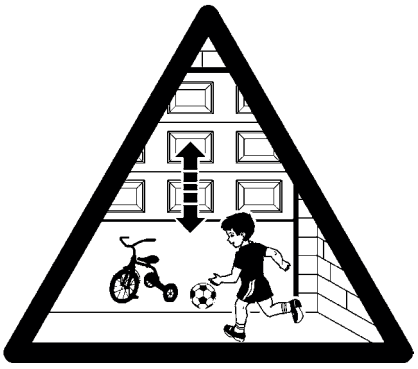
Otomasyonu devreye almadan önce sahibinin kalan tüm risk ve tehlikeler hakkında doğru bilgilendirildiğinden emin olun.

Kapı kısmen veya "geçici" koşullarda devreye alınamaz.

Otomasyonu devreye almak için:

1. Otomasyonun teknik dosyasını hazırlayın. Genel çizim, bağlantı şeması, risk değerlendirmesi ve uygulanan çözümler, tüm cihazların üretici uygunluk beyanları ve kurulumcunun hazırladığı uygunluk beyanı bulunmalıdır.
2. Kapının yakınına, kapı kilidinin açılması ve manuel manevralar ile ilgili işlemleri gösteren bir etiket veya plakayı kalıcı olarak yapıştırın
3. Aşağıdaki görseli içeren bir etiketi veya işareti kapıya kalıcı olarak yapıştırın (minimum yükseklik 60 mm) "Şekil 39 "

39



4. Kapıya en az aşağıdaki verileri içeren bir etiket yapıştırın: otomasyon tipi, üreticinin adı ve adresi (devreye alma işleminden sorumlu kişi), seri numarası, üretim yılı ve CE işareti
5. Uygunluk beyanını hazırlayıp otomasyonun sahibine verin.
6. Kullanım kılavuzunu hazırlayıp otomasyonun sahibine verin.
7. Tüm cihazların bakım talimatlarını içeren Bakım programını hazırlayıp otomasyonun sahibine verin.

Nice, yukarıdaki tüm belgeler için teknik destek hizmeti üzerinden kullanım kılavuzları ve rehberler sağlar.

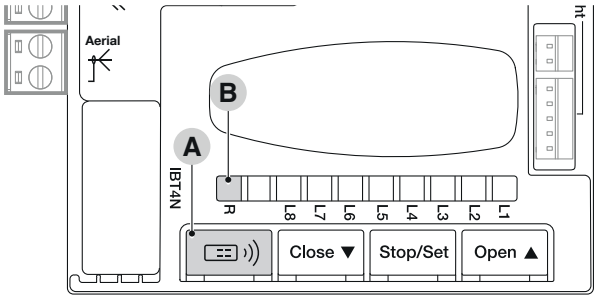
7 RADYO PROGRAMLAMA

7.1 RADYO PROGRAMLAMA AÇIKLAMASI

Kontrol ünitesinde aşağıdaki radyo uzaktan kumanda türleriyle etkileşime izin veren entegre bir radyo bulunmaktadır: Tek Yönlü ve Çift Yönlü. Tek yönlü radyo iletişiminde, ilgili iki cihazın sistem içinde açıkça tanımlanmış ve net bir rolü vardır: komutları gönderen bir verici ve bunları alıp yorumlayan bir alıcı vardır. Bu nedenle radyo iletişimi Tek yönlüdür. Öte yandan, Çift Yönlü iletişimde, iki cihaz (her ikisi de Çift Yönlü radyo teknolojisiyle donatılmıştır), her biri diğer cihazdan/diğer cihaza bilgi alma ve aktarma yeteneğine sahip olduğundan, sistem içinde her seferinde farklı bir rol oynar. Bu nedenle vericiler bile kontrol ünitesine monte edilen alıcıdan gelen bilgilerin "alıcılarına" dönüşebilmektedir.

Programlama prosedürlerinin yürütülmesi sırasında, kontrol ünitesindeki radyo düğmesini (A) ve LED R'yi (B) tanımlamak için "Şekil 40"ye bakın.

40



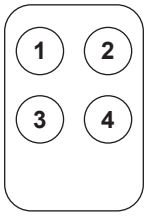
Prosedürlerin gerçekleştirilmesi için sınırlı bir süre vardır. Başlamadan önce, tüm süreci anlamak gerekir.

Dahili radyo modülü ile çeşitli programlama / silme işlemlerinde kullanılan semboller "Tablo 12" de listelenmiştir.

7.1.1 VERİCİ DÜĞMELERİNİN KAYDEDİLMESİ İŞLEMİ

Radyo uzaktan kumandaları 2 şekillerde hafızaya kaydedilebilir: "standart" modda (veya Mod 1) ve "özel" modda (veya Mod 2).

41



7.1.1.1 STANDART hafızaya alma (Mod 1: tüm düğmeler)

Bu tür prosedürler, yürütülmeleri sırasında verici üzerindeki tüm düğmelerin aynı anda hafızaya alınmasına olanak tanır. Sistem, aşağıdaki şemaya göre her düğmeyi önceden tanımlanmış bir komutla otomatik olarak ilişkilendirir:

Tablo 10

VERİCİ İŞLEV EŞLEŞMELERİ	
Komut	**Düğme**
Adım adım	1 düğmesiyle eşleştirilecek
Kısmi açma	2 düğmesiyle eşleştirilecek
OPEN	3 düğmesiyle eşleştirilecek
CLOSE:	4 düğmesiyle eşleştirilecek

7.1.1.2 ÖZEL hafızaya alma (Mod 2: sadece bir düğme)

Bu tür prosedürler, yürütülmeleri sırasında vericide bulunan düğmeler arasından tek bir düğmenin hafızaya alınmasına olanak tanır. Kurulumcu, otomasyonun ihtiyaçlarına göre hangi düğmenin komutla ilişkilendirileceğine karar verir. Mevcut komutlar ve hafıza modları için entegre radyo alıcısının programlanmasına ilişkin modlara bakın. ("RADYO PROGRAMLAMA" bölümüne bakın).

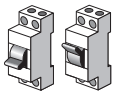
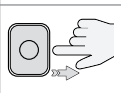
Tablo 11

OXI / OXIBD / OXIFM / OXIT / OXITFM GENİŞLETİLMİŞ MOD II		
No.	**Komut**	**Açıklama**
1	**Adım adım**	"SbS" (Adım Adım) komutu
2	**Kısmi açık 1**	"Partial opening 1" komutu
3	**Aç**	"Aç" komutu
4	**Kapat**	"Kapat" komutu
5	**Durdur**	Manevrayı durdurur
6	**Toplu kullanım Adım Adım**	Toplu kullanım modunda komut
7	**Yüksek öncelikli Adım Adım**	Otomasyon kilitliyken veya komutlar etkinken de komut verir
8	**Kısmi açma 2**	Kısmi açık (kapı, Kısmi Açık 2 aracılığıyla belirlenen pozisyona kadar açılır)

OXI / OXIBD / OXIFM / OXIT / OXITFM GENİŞLETİLMİŞ MOD II		
No.	**Komut**	**Açıklama**
9	**Kısmi açma 3**	Kısmi açık (kapı, Kısmi Açık 3 ile ayarlanan konuma kadar açılır)
10	**Otomasyonu açar ve kilitler**	Bir açılma manevrasını tetikler ve bu sona erdiğinde otomasyonu kilitler; kontrol ünitesi “Adım Adım Yüksek Öncelikli”, “Kilidi Aç” ve “Kilidi Aç ve Kapat” dışında herhangi bir komutu kabul etmeyecektir.
11	**Otomasyonu kapatır ve kilitler**	Bir kapanma manevrasını tetikler ve bu sona erdiğinde otomasyonu kilitler; kontrol ünitesi “Adım Adım Yüksek Öncelikli”, “Kilidi Aç” ve “Kilidi Aç ve Aç” dışında herhangi bir komutu kabul etmeyecektir.
12	**Otomasyonu kilitle**	Manevranın durdurulmasını tetikler ve otomasyonu kilitler; kontrol ünitesi “Adım Adım Yüksek Öncelikli”, “Kilidi Aç”, “Kilidi Aç ve Kapat” ve “Kilidi Aç ve Aç” dışında herhangi bir komutu kabul etmeyecektir.
13	**Otomasyon kilidini kaldır**	Otomasyonun kilidini açar ve normal çalışmayı geri yükler
14	**Zaman ayarlı aydınlatma**	aydınlatma lambasını ve "zamanlayıcı kontrollü kapatma" modunda programlanan çıktıyı açar
15	**Aydınlatmayı aç-kapat**	aydınlatma lambasını ve "Adım adım" modunda programlanan çıktıyı açar

LÜTFEN DİKKAT: çıkarılabilir ve entegre radyo alıcılarıyla bağlantılı işlevlerle ilgili daha fazla ayrıntı için www.niceforyou.com. web sitesine bakın.

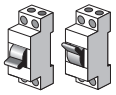
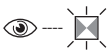
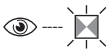
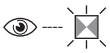
Tablo 12

MANUAL'DE KULLANILAN SYMBOLLER İÇİN ANAHTAR	
Açıklama	**Sembol**
LED "R" sabit aydınlatmalı	
LED "R" uzun yanıp sönen	
LED "R" hızlı yanıp sönen	
LED "R" kapalı	
Güç kaynağını kes / Güç kaynağını geri yükle (eğer varsa sigorta F2 ve pil paketini kaldır)	OFF-ON 
Dur...	
5 saniye içinde işlemi gerçekleştirin	>5 sec <
Kontrol ünitesindeki radyo düğmesini basılı tutun	
Kontrol ünitesindeki radyo düğmesine basın ve bırakın	
Kontrol ünitesindeki radyo düğmesini bırakın	
İstenilen verici düğmesine basın ve bırakın	
İstenilen verici düğmesini basılı tutun	
İstenilen verici düğmesini serbest bırakın	
LED "R" sinyalleri yaydığında gözlemleyin	

7.2 VERİCİ KODLAMASININ DOĞRULANMASI

Alıcıda zaten ezberlenmiş olan vericilerin hangi kodlama sistemine ait olduğunu doğrulamak için aşağıdaki tabloda açıklandığı şekilde ilerleyin:

Tablo 13

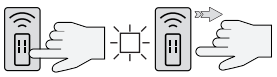
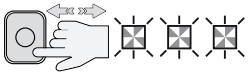
ZATEN HAFIZAYA ALINMIŞ VERİCİLER TARAFINDAN KABUL EDİLEN KODLAMA SİSTEMİ TÜRÜNÜN DOĞRULANMASI		
Açıklama	**Kullanılan semboller**	
Güç kaynağını kontrol ünitesine ayırın ve ardından gücü geri kazanın. Arka arkaya gelen flaşların sayısını sayın:	OFF-ON 	
2 yeşil flaşlar = O-Code kodlama sistemi ile ezberlenen vericiler		X 2
2 yeşil flaşlar ve 1 turuncu flaş = O-Code + BD kodlama sistemi ile ezberlenen vericiler		X 2+1
5 yeşil yanıp söner = hiçbir verici ezberlenmez		X 5
5 yeşil flaşlar ve 1 turuncu flaş = BD teknolojisi ile ezberlenen vericiler		X 5+1

7.3 RADYO KOMUTUNUN HAFIZAYA ALINMASI

7.3.1 – "MOD 1" İÇİNDE EZBERLEME

"Tablo 14" işlemi sırasında alıcı, vericideki tüm tuşları hafızaya alır; alıcının 1 numaralı komutunu 1. tuşa, 2 numaralı komutunu 2. tuşa atar ve aynı sırayla devam eder. Bu kayıt tek bir bellek yeri kullanır.

Tablo 14

– "MOD 1" İÇİNDE EZBERLEME	
kontrol ünitesi üzerinde	**Kullanılan semboller**
Kontrol ünitesindeki "Radyo" düğmesini basılı tutun ve LED "R"nin yeşil renkte yanmasını bekleyin. "Radyo" düğmesini bırakın	
İleticinin hafızaya alınması üzerine	
Tek Yönlüyse, herhangi bir düğmeyi 10 saniye içinde basılı tutun ve bir kez bırakın. LED Kontrol ünitesindeki "R", hafızaya almayi onaylamak için 1. of 3 yeşil yanıp söner. (*1)	
Çift Yönlüyse herhangi bir düğmeye basıp hemen bırakın; Kontrol ünitesindeki LED "R", 3 kez yeşil renkte yanıp sönecektir. Eşleştirmeyi onaylamak için radyo uzaktan kumandası kısa süre titreyecektir. (* 1)	

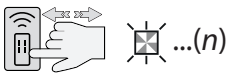
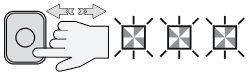
(* 1) - Belleğe alınacak başka vericiler varsa, ilk 10 saniyeden sonraki 15 saniye içinde vericideki sırayı tekrarlayın. Bu süre dolduğunda prosedür otomatik olarak sonlandırılacaktır.

Prosedürü hemen durdurmak için (örneğin, daha fazla radyo uzaktan kumandasını hafızaya almaktan kaçınmak için), "Radyo R" tuşu bir kez.

7.3.2 – “MOD 2” İÇİNDE EZBERLEME

"Tablo 15"de belirtilen prosedürün uygulanması sırasında alıcı, vericide bulunan düğmeler arasından tek bir düğmeyi hafızaya alarak kurulumu yapan kişi tarafından seçilen işlevi atar. Daha fazla düğmeyi hafızaya almak için, hafızaya alınacak her düğme için prosedürü baştan tekrarlayın. Hafızaya alma sonuçta tek bir bellek konumunu kaplayacak ve belleğe alınan düğmeyle ilişkili komut, kurulumcu tarafından otomasyonun kontrol ünitesinin "Komutlar listesi"nden seçilen komut olacaktır (bkz. "Tablo 11").

Tablo 15

MOD 2'DE (VE GENİŞLETİLMİŞ MOD 2) HAFIZAYA ALMA	
kontrol ünitesi üzerinde	**Kullanılan semboller**
“Tablo 11”de listelenenler arasından ezberlenecek komutu seçin ve kimlik numarasını (n) yazın.	
Seçilen komutu tanımlayan sayıya (n) eşit sayıda “Radyo” düğmesine basıp bırakın. LED “R” aynı sayıda yanıp sönecektir.	
İleticinin hafızaya alınması üzerine	
Tek yönlü vericide, 10 saniye içinde hafızaya alınacak tuşa basıp basılı tutun. Kontrol ünitesindeki “R” LED, 3 yeşil yanıp sönmenin 1. yanıp sönmesini verdiğinde tuşu bırakın (= kayıt başarıyla tamamlandı). (*2)	
Çift Yönlü ise, 10 saniye içinde hafızaya alınması için düğmeye basın ve hemen bırakın; LED Kontrol ünitesindeki “R” 3 kez yeşil renkte yanıp sönecektir. Eşleştirmeyi onaylamak için radyo uzaktan kumandası kısa süre titreyecektir. (*2)	

(* 2) - Aynı komutun hafızaya alınması gereken başka vericiler varsa, ilk 10 saniyeden sonraki 15 saniye içinde herhangi bir ek vericinin düğmesindeki sırayı tekrarlayın. Bu süre dolduğunda prosedür otomatik olarak sonlandırılacaktır.

Uyarı! Edinim prosedürünü anında kesmek mümkün değildir. Gerekirse (örneğin istemsiz eşleştirmeleri önlemek için), F2 güç sigortasının bağlantısını kesin, 30 saniye bekleyin ve ardından tekrar takın.

7.3.3 “ALICININ YAKININDA” YENİ BİR VERİCİNİN HAFIZAYA ALINMASI.

Uyarı! Yalnızca Tek Yönlü vericiler için.

"Tablo 16"de belirtilen prosedürün yürütülmesi sırasında, yeni bir verici, kontrol ünitesinde önceden hafızaya alınmış bir vericinin aynı radyo ayarlarını alır. Prosedür, kontrol ünitesinin "Radyo" düğmesi üzerinde herhangi bir doğrudan eylemi gerektirmez, yalnızca vericinin alıcının alım aralığında bulunmasını gerektirir. “Alıcının yanında” hafızaya alınması, “Kontrol ünitesinin yanında” prosedürü ve/veya “etkinleştirme kodu” yoluyla gerçekleştirilen hafızaya almaların kilitlenmesi (veya serbest bırakılması) paragrafında açıklanan şekilde alıcının fonksiyonları bloke edilerek önlenebilir.

Tablo 16

“ALICININ YAKININDA” YENİ BİR VERİCİNİN HAFIZAYA ALINMASI	
Açıklama	**Kullanılan semboller**
Yeni vericinin üzerine basın ve ezberlenecek düğmeyi basılı tutun. 7 saniyelerini bekleyin ve sonra serbest bırakın.	
Verici üzerinde zaten yavaşça basın ve 3 kez kopyalanacak ezberlenmiş düğmeyi bırakın.	
Yeni vericide, prosedürün başlangıcında aynı düğmeye basıldığında basın ve serbest bırakın.	

(* 2) - Aynı komutun hafızaya alınması gereken başka vericiler varsa, ilk 10 saniyeden sonraki 15 saniye içinde herhangi bir ek vericinin düğmesindeki sırayı tekrarlayın. Bu süre dolduğunda prosedür otomatik olarak sonlandırılacaktır.

7.3.4 HAZIRLANMIŞ ESKİ BİR VERİCİNİN “ETKİNLEŞTİRME KODU”NU KULLANARAK YENİ BİR VERİCİNİN HAFIZAYA ALINMASI RECEIVER'DA

Uyarı! Yalnızca “O-Code” ve “BD” kodlama sistemine sahip vericiler için

O-Code kodlamalı ve BD kodlamalı vericilerin hafızası, yeni bir vericinin alıcıda hafızaya alınmasını sağlamak için kullanılabilecek bir “etkinleştirme kodu” (gizli) içerir. Bu etkinleştirme prosedürünü gerçekleştirmek için, vericinin kullanım kılavuzunu okuyun ve yeni vericinin hafızaya alınacağı alıcıda önceden hafızaya alınmış eski bir vericiyi alın.

Etkinleştirme kodu yalnızca aynı radyo koduna sahip iki özdeş verici arasında aktarılabilir.

Daha sonra yeni etkinleştirilmiş verici kullanıldığında, alıcıya (ilk 20 iletimlerinde) komutu, kendi kimlik kodunu ve alınan “etkinleştirme kodunu” gönderecektir. Bu noktada alıcı, eski vericinin etkinleştirme kodunu tanıyacak ve yeni vericinin kimlik kodunu otomatik olarak hafızaya alacaktır.

Vericilerin “etkinleştirme kodu” aracılığıyla istenmeyen hafızaya alınması, alıcının fonksiyonunun engellenmesiyle önlenebilir (“Kontrol ünitesinin yanında” prosedürü ve/veya “etkinleştirme kodu” aracılığıyla gerçekleştirilen hafızaya almaların kilitlenmesi (veya serbest bırakılması)” paragrafına bakın).

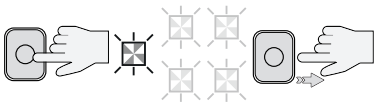
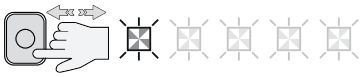
7.4 RADYO KOMMANINDAN ÇIKARMA

7.4.1 BİR DÜĞMEYLE İLİŞKİLİ TEK BİR KOMUTUN ALICININ HAFIZASINDAN SİLİNMESİ

"Tablo 17"de belirtilen prosedürün yürütülmesi sırasında, bir düğmeyle ilişkili komutun hafızaya alınmasının silinmesi mümkündür.

Uyarı! Verici "1 Modunda" hafızaya alınmışsa ("1 Modunda Hafızaya Alma" paragrafına bakın), prosedür sırasında vericinin tamamı, diğer bir deyişle radyo uzaktan kumandanın tüm düğmeleri silinir.

Tablo 17

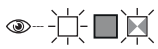
ALICININ HAFIZASINDAN TEK BİR DÜĞMENİN SİLİNMESİ	
Açıklama	**Kullanılan semboller**
Kontrol ünitesindeki "Radyo" düğmesini basılı tutun ve LED "R"nin yeşil yanmasını ve kapanmasını bekleyin. "Radyo" düğmesini bırakın	
Silinecek verici üzerinde	
Tek Yönlüyse, silmek için düğmeyi (* 4) basılı tutun ve yalnızca kontrol ünitesindeki LED "R", 5'nin 1.'sini hızlı yeşil yanıp söndükten sonra bırakın (=hafızalama doğru şekilde tamamlandı).	
Çift Yönlü ise silinecek düğmeye basıp bırakın (* 4); Kontrol ünitesindeki LED "R", 5 hızlı yeşil yanıp sönmelere neden olacaktır (=silme işlemi başarıyla tamamlandı).	

(* 4) - Verici "1 Modunda" hafızaya alınmışsa ("1 Modunda Hafızaya Alma" bölümüne bakın), herhangi bir düğmeye basılabilir. Verici "2 Modunda" hafızaya alınmışsa ("2 Modunda Hafızaya Alma" bölümüne bakın), silinmesi gereken hafızaya alınmış her düğme için tüm prosedür tekrarlanmalıdır.

7.4.2 ALICININ BELLEĞİNİN SİLİNMESİ (TAM)

Tek yönlü bir sistemde kod silme işlemleri yalnızca alıcıyı içerir. Çift Yönlü bir sistemde, eşleştirmenin radyo uzaktan kumandadan da silinmesi gerekecektir. Bu prosedürü gerçekleştirmek için ilgili vericinin kullanım kılavuzuna bakın.

Tablo 18

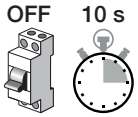
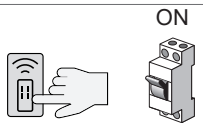
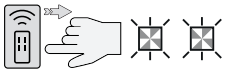
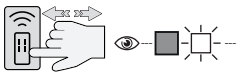
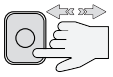
ALICININ HAFIZASININ TAMAMEN SİLİNMESİ.		
Açıklama	**Kullanılan semboller**	
Kontrol ünitesindeki "Radyo" düğmesini basılı tutun ve LED "R"nin yeşil yanmasını ve kapanmasını bekleyin. Birkaç saniye sonra yanıp sönmeye başlayacaktır.		
Silme modları		
Alıcının hafızasını silmek için, 5. flaşında tam olarak "Radyo" düğmesini bırakın.		
5'nin hızlı yanıp sönmesi için kontrol ünitesindeki LED "R" harfinin görünmesini bekleyin. (Silme başarıyla tamamlandı).		

7.4.3 “KONTROL BİRİMİNİN YAKININDA” PROSEDÜRÜ İLE GERÇEKLEŞTİRİLEN HAFIZALARIN KİLİTLENMESİ (VEYA ÇIKARILMASI) VE/VEYA HEMEN İNDİRME KODU

"Tablo 19"de belirtilen prosedür yoluyla, "alıcının yakınında" prosedürünü (bkz. "Alıcının yakınında yeni bir vericinin hafızaya alınması") veya "etkinleştirme kodu" prosedürünü (bkz. "Alıcıda zaten hafızaya alınmış eski bir vericinin "etkinleştirme kodunu" kullanarak yeni bir vericinin hafızaya alınması") kullanmaya çalışırken, alıcıdaki yeni vericilerin hafızaya alınmasını engellemek mümkündür.

Her iki prosedür için de varsayılan ayar “ON”dir. Aşağıdaki prosedürü gerçekleştirmek için alıcıda önceden hafızaya alınmış bir vericinin olması gerekir.

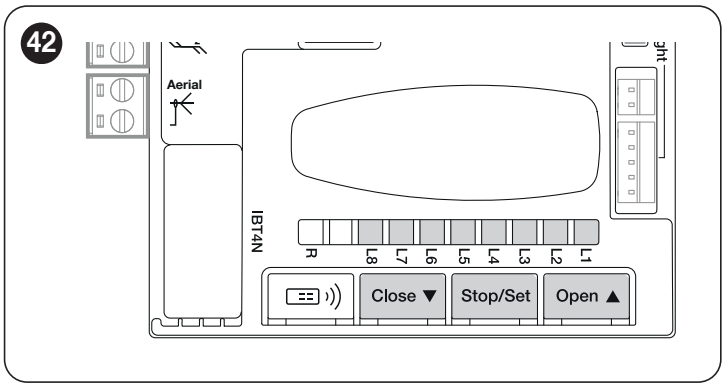
Tablo 19

AND/OR "ETKİNLEŞTİRME KODU" İLE "KONTROL BİRİMİNİN YAKININDA" PROSEDÜRÜ İLE GERÇEKLEŞTİRİLEN HAFIZALARIN KİLİTLENMESİ (VEYA SERBEST BIRAKILMASI)	
Açıklama	**Kullanılan semboller**
Sigorta F2 ve pil paketini (varsa) kaldırarak güç kaynağının bağlantısını kesin. 10 saniyelerini bekleyin.	
"Radyo" düğmesine basın ve basılı tutun ve aynı anda güç kaynağını geri yükleyin.	
LED "R" ilk önce kısa turuncu flaşlar ardından ezberlenmiş vericilere göre sinyaller yayacak.	
"Radyo" düğmesini ikinci turuncu flaşın sonunda tam olarak serbest bırakın.	
5 saniye içinde “Radyo” tuşuna art arda basıp bırakarak, “R” LED göstergesinin durumuyla tanınan aşağıdaki işlevlerden birini seçin:	**< 5 sec >**
Kilit aktif değil = LED OFF	
- "Kontrol ünitesine yakın" hafızaya almanin kilitlenmesi = RED LED	
Hafızaya almanın “etkinleştirme kodu” ile kilitlenmesi = YEŞİL LED Her iki hafızaya almanın kilitlenmesi (“kontrol ünitesinin yanında” ve “etkinleştirme kodu” ile) = TURUNCU LED	
Alıcıda önceden hafızaya alınmış bir vericide 5 saniye içinde, yeni seçilen fonksiyonu kaydetmek için (hafızaya alınmış) bir düğmeye basıp bırakın.	

8 KONTROL ÜNİTESİNİN PROGRAMLANMASI

Kontrol ünitesi üzerinde 3 düğmeleri vardır ("Şekil 42") bu hem kontrol ünitesine komut vermek hem de mevcut fonksiyonları programlamak için kullanılabilir.

[Open ▲] [Stop/Set] [Close ▼]



Programlanabilir işlevler iki seviyede gruplandırılmıştır. Durumları, kontrol ünitesindeki sekiz "L1 L8" LED'iyle gösterilir: LED yanıyorsa işlev etkin, sönükse devre dışıdır.

8.1 PROGRAMLAMA DÜĞMELERİNİN KULLANIMI

[Open ▲]
Bu düğme, kapı açılma hareketine komut verilmesine veya programlama noktasının yukarı doğru kaydırılmasına olanak sağlar.

[Stop/Set]
Manevrayı durdurmak için kullanılan düğme. 3 saniyeden uzun süre basılırsa programlama moduna girilmesine olanak sağlar.

[Close ▼]
Bu düğme kullanıcının kapıyı kapatmasına veya programlama noktasını aşağıya doğru kaydırmasına olanak sağlar.

Uyarı! Manevra sırasında açılma veya kapanmanın bir önemi yok, tüm düğmeler STOP işlevini yerine getirir ve motorun hareketini durdurur.

8.2 SEVİYE 1 PROGRAMLAMA (ON-OFF)

Tüm Seviye 1 fonksiyonları fabrikada “OFF” olarak ayarlanmıştır ve istenildiği zaman değiştirilebilir. Çeşitli işlevleri kontrol etmek için “Tablo 20”ye bakın.

8.2.1 SEVİYE 1 PROGRAMLAMA İŞLEMİ

Kullanıcının programlama prosedürü sırasında düğmelere art arda basması için maksimum 20 saniyesi vardır. Bu sürenin sonunda prosedür otomatik olarak sonlanır ve o ana kadar yapılan değişiklikler hafızaya alınır.

Seviye 1 programlaması için:

1. LED "L1" yanıp sönmeye başlayana kadar **[Stop/Set]** düğmesini basılı tutun
2. **[Stop/Set]** düğmesini bırakın
3. Yanıp sönen LED'yi değiştirilecek işlevle ilişkili LED'ye taşımak için **[Open ▲]** veya **[Close ▼]** düğmesine basın
4. işlevin durumunu değiştirmek için **[Stop/Set]** düğmesine hemen basıp bırakın: – kısa yanıp sönme = OFF
   kısa yanıp sönme OFF
   _ - uzun yanıp sönme ON programlama modundan çıkmak için herhangi bir düğmeye basmadan 20 saniye (maksimum süre) bekleyin.
5.

Prosedür çalışırken diğer işlevleri “ ON ” veya “ OFF ” olarak ayarlamak için, aşamanın kendisi sırasında 3 ve 4 noktalarını tekrarlayın.

Tablo 20

SEVİYE 1 İŞLEVLERİ (ON-OFF)		
LED	**İşlev**	**Açıklama**
L1	**Otomatik kapanma**	Fonksiyon ON : tam bir açılma manevrasından sonra bir duraklama olur (ayarlanan duraklama süresine eşit), bunun ardından kontrol ünitesi otomatik olarak bir kapanma manevrasını başlatır. Fonksiyon OFF : Sistem “yarı otomatik” modda çalışır.
L2	**Fotoselden sonra kapat**	İşlev ON : davranış, “Otomatik Kapanma” işlevinin etkin olup olmamasına bağlı olarak değişir. “Otomatik kapanma” etkin olmadığında: Kapı her zaman tam açık konuma ulaşır (Photo önceden devre dışı bırakılsa bile). Photo devreden çıktığında, otomatik kapanma 5 saniyelik bir duraklamayla tetiklenir. “Otomatik Kapanma” etkinleştirildiğinde: açma manevrası, fotosellerin devreden çıkmasından hemen sonra durur. 5 saniye sonra kapı otomatik olarak kapanmaya başlayacaktır. Durdurma komutuyla kesintiye uğrayan manevralarda "Photo Sonra Kapat" işlevi her zaman devre dışı bırakılır. İşlev OFF: duraklatma süresi programlanan süredir veya işlev devre dışı bırakılırsa otomatik yeniden kapatma gerçekleşmez.
L3	**Her Zaman Kapat**	İşlev ON: Kısa süreli bir elektrik kesintisinden sonra bile, elektrik geri geldiğinde kontrol ünitesi kapının açık olduğunu algılarsa önce 5 saniye ön flaş verir, ardından otomatik kapanma hareketini başlatır. İşlev OFF: Elektrik geldiğinde otomasyon bulunduğu konumu korur.
L4	**Bekleme modu**	İşlev ON : Bu işlev tüketimi azaltmanıza olanak tanır. Her manevranın bitiminden 5 dakika sonra (programlanabilir süre), kontrol ünitesi BlueBUS çıkışını ve kontrol ünitesindeki tüm LED'ler'yi (yavaşça yeşil renkte yanıp sönecek BlueBUS LED hariç) kapatır. Bu modda tuş takımı, kart okuyucu ve kontrol fotoselleri gibi tüm BlueBUS kontrol cihazları kapatılacak ve çalışmayacaktır. Kontrol ünitesi bir hareket komutu aldığında tam çalışmaya geri döner. Bu işlev özellikle pil yedekleme sistemiyle çalışırken kullanışlıdır. İşlev OFF : normal çalışma. Uyarı! Bekleme işlevi, uyumlu arayüzler aracılığıyla etkinleştirilebilen çeşitli modlara sahiptir. Bekleme işlevi varsayılan olarak şu şekilde etkindir: Tümünü beklemede: entegre wifi modülü olmayan ürünler (SPIDER800) Wifi yok beklemede: entegre wifili ürünler (SPIDER800W, SPIDER1200BLW).
L5	**Zorla açmaya karşı koruma**	İşlev ON: Kapının kapanmasından sonra, bir kurcalama girişimi tespit edilirse uygulamaya bir sinyal gönderilir ve yeni bir kapanma manevrası zorlanır. İşlev OFF : normal çalışma. Hırsızlığa karşı koruma fonksiyonu etkinken Bekleme modu devre dışı bırakılmalıdır.
L6	**Ön yanıp sönme**	Fonksiyon ON : Kullanıcıyı potansiyel olarak tehlikeli bir duruma karşı önceden uyarmak için, uyarı ışığının açılması ile manevranın başlaması arasına 3 saniyelik (ayarlanabilir) bir duraklama eklenebilir. İşlev OFF : uyarı ışığının sinyali manevranın başlangıcıyla çakışıyor
L7	**Dahili radyoyu devre dışı bırak**	**Fonksiyon ON : kontrol ünitesi içindeki radyonun alıcısını devre dışı bırakır. İşlev OFF : normal çalışma. Uyarı. OXI / OXIBD tipi harici alıcı kullanıyorsanız bu işlevi etkinleştirin.**
L8	**Hafif / ağır kapı modu**	Fonksiyon ON : Kontrol ünitesini, "hafif" olarak kabul edilen bir kapıyı yönetmek için optimize edilmiş önceden ayarlanmış parametrelerle (kuvvet, hassasiyet ve hız) yapılandırır. İşlev OFF : "Ağır" olarak kabul edilen bir kapıyı yönetmek için optimize edilmiş önceden ayarlanmış parametrelerle (kuvvet, hassasiyet ve hız) kontrol ünitesini yapılandırır. UYARI: Yukarıda belirtilen ön ayarlar, parametre ayarı değiştirildiğinde otomatik olarak değiştirilir. Programlama menüsünden çıkarken, kullanıcıdan yeni bir zorunlu arama eylemi 8 gerçekleştirmesi istenecektir (bkz. Otomatik kuvvet öğrenme).

Motor sabitken, LED'ler “ L1 L8 ” ilgili fonksiyonun durumuna bağlı olarak yanar veya söner; örneğin: “Otomatik Kapanma” fonksiyonu etkinleştirildiğinde “L1” yanar. Manevra sırasında LED'ler “ L1 L8 ” yanıp sönerek o anda kapıyı hareket ettirmek için gereken kuvveti işaret eder.

"L1" yanıp sönüyorsa gerekli kuvvet düşüktür ve LED "L8" maksimum kuvveti işaret etmek için yanıp sönene kadar bu şekilde devam eder.

Hareket sırasında LED'ler tarafından gösterilen kuvvet seviyesi (mutlak bir değerdir) ile kuvvet (göreceli bir değer olan) programlama aşamasında LED'ler tarafından gösterilen seviye arasında bir ilişki yoktur. “Tablo 21”de “L6” konusuna bakın.

8.3 SEVİYE 2 PROGRAMLAMA (AYARLANABİLİR PARAMETRELER)

Tüm Seviye 2 parametreleri, “Tablo 21”de “GRİ” olarak vurgulandığı gibi fabrikada ayarlanmıştır ve herhangi bir zamanda değiştirilebilir. Parametreler 1 ila 8 ölçeğine ayarlanabilir. Her bir LED'ye karşılık gelen değeri kontrol etmek için "Tablo 21"ye bakın.

DİKKAT: Eğer bir parametrenin yapılandırması (Seviye 2) mevcut yapılandırmalar ile ilgili olarak tanınmazsa, kontrol ünitesi açılacaktır. Mevcut değer aralık dışındaysa L1 ve L8 LED göstergeleri aynı anda aralıklı yanıp söner. Gerekirse **[Open ▲]** veya **[Close ▼]** tuşuna basarak değerleri değiştirin.

8.3.1 SEVİYE 2 PROGRAMLAMA İŞLEMİ

Seviye 2 programlaması için:

1. LED "L1" yanıp sönmeye başlayana kadar **[Stop/Set]** düğmesini basılı tutun
2. **[Stop/Set]** düğmesini bırakın
3. Yanıp sönen LED'yi değiştirilecek parametreyle ilişkili "LED girişine" taşımak için **[Open ▲]** veya **[Close ▼]** düğmesine basın
4. **[Stop/Set]** tuşunu basılı tutun. **[Stop/Set]** tuşu basılıyken:
   değiştirilecek parametrenin mevcut seviyesini temsil eden LED yanana kadar yaklaşık 3 saniye bekleyin
   - parametre değeriyle ilişkili LED'yi kaydırmak için **[Open ▲]** veya **[Close ▼]** düğmesine basın
5. birinci seviyeye dönmek için **[Stop/Set]** düğmesini bırakın
6. programlama modundan çıkmak için hiçbir tuşa basmadan 20 saniye (maksimum süre) bekleyin.

Prosedürün yürütülmesi sırasında birden fazla parametre ayarlamak için, aşamanın kendisi sırasında işlemleri 2 noktasından 5 noktasına kadar tekrarlayın.

Tablo 21

SEVİYE 2 İŞLEVLERİ (AYARLANABİLİR PARAMETRELER)				
Giriş LED’i	**Parametre**	**LED (seviye)**	**Ayarlanan değer**	**Açıklama**
L1	**Duraklatma Süresi**	L1	5 saniye	Duraklama süresini, başka bir deyişle otomatik kapanmadan önceki zamanı ayarlar. Sadece "Otomatik Kapatma" işlevi etkinleştirildiğinde etkilidir.
		L2	15 saniye	
		L3	**30 saniye**	
		L4	45 saniye	
		L5	60 saniye	
		L6	80 saniye	
		L7	120 saniye	
		L8	180 saniye	
L2	**Adım Adım işlevi**	L1	Aç - Durdur - Kapat - Durdur	Sbs girişi veya 1. radyo komutuyla ilişkili kontrollerin sırasını kontrol eder. NOT: L4 , L5 , L7 , L8 üzerinde seviyeyi ayarlayarak ayrıca "Aç" ve "Kapat" komutlarının davranışı da değiştirilir.
		L2	**Aç - Durdur - Kapat - Aç**	
		L3	Aç - Kapat - Aç - Kapat	
		L4	Toplu kullanım	
		L5	Toplu kullanım 2 (2 saniyeden uzun komut “Durdur” işlevini tetikler)	
		L6	Adım Adım 2 (2 saniyeden fazla süre "Kısmi Açık"ı tetikler)	
		L7	Basılı tutarak çalıştırma	
		L8	"Yarı otomatik" modunda açılış, "hold-torun" modunda kapanış	
L3	**Motor hızı**	L1	Hız 1 (30% - yavaş)	Normal manevralar sırasında motor hızını ayarlar.
		L2	Hız 2 (44%)	
		L3	Hız 3 (58%)	
		L4	**Hız 4 (72%)**	
		L5	Hız 5 (86%)	
		L6	Hız 6 (100% - hızlı)	
		L7	V4'yi açın, V2'yi kapatın	
		L8	V6'yi açın, V4'yi kapatın	

SEVİYE 2 İŞLEVLERİ (AYARLANABİLİR PARAMETRELER)				
Giriş LED'i	**Parametre**	**LED (seviye)**	**Ayarlanan değer**	**Açıklama**
L4	**FLASH çıkışı (Out1)**	L1	Kapı Açık Göstergesi	FLASH çıkışına bağlı cihazı seçer.
		L2	Kapı kapalıysa etkinleştirilir	
		L3	Kapı açıksa etkinleştirilir	
		L4	**İkaz lambası**	
		L5	Elektrikli mandal	
		L6	Elektrikli kilit	
		L7	Elektromıknatıs	
		L8	Bakım	
L5	**OGI çıkışı (Out2)**	**L1**	**OGI**	OGI çıkışına bağlı cihazı seçer.
		L2	Fototest	
		L3	Kapı durumu	
		L4	Aydınlatma lambası	
		L5	CH 1 radyo	
		L6	CH 2 radyo	
		L7	CH 3 radyo	
		L8	CH 4 radyo	
L6	**Motor kuvveti (%)**	L1	Açılış 60, kapanış 30	Motor kuvveti kontrol sistemini manevralar sırasında kapının ağırlığına adapte etmek için ayarlar.
		L2	60'yi açma, 40'yi kapatma	
		L3	70'yi açma, 40'yi kapatma	
		L4	**70'yi açma, 50'yi kapatma**	
		L5	80'yi açma, 50'yi kapatma	
		L6	80'yi açma, 60'yi kapatma	
		L7	90'yi açma, 70'yi kapatma	
		L8	90'yi açma, 80'yi kapatma	
L7	**Duyarlılık**	L1	Duyarlılık devre dışı bırakıldı	Engelleri tespit etmede hassasiyet seviyesini ayarlar.
		L2	10'yi açma, 20'yi kapatma	
		L3	20'yi açma, 30'yi kapatma	
		L4	**30'yi açma, 40'yi kapatma**	
		L5	40'yi açma, 50'yi kapatma	
		L6	50'yi açma, 60'yi kapatma	
		L7	60'yi açma, 70'yi kapatma	
		L8	70'yi açma, 80'yi kapatma	
L8	**Boşaltma**	L1	Boşaltma yok	Bu işlev, her manevra sonrasında bileşenlerde biriken mekanik gerginliğin serbest bırakılmasına olanak tanır. Kapanma pozisyonuna ulaşıldığında motor, kayışı veya zincir gerginliğini serbest bırakmak için kısa bir ters çevirme işlemi gerçekleştirecektir.
		L2	**(en düşük)**	
		L3	...	
		L4	...	
		L5	...	
		L6	...	
		L7	...	
		L8	(en yüksek)	

Tüm parametreler kontrendikasyonlar olmadan gerektiği gibi ayarlanabilir; sadece "Motor kuvveti" ayarlamaları özel dikkat gerektirebilir:

- Kanattaki anormal sürtünme noktalarını telafi etmek için yüksek kuvvet değerleri kullanılmamalıdır. Aşırı güç, güvenlik sisteminin çalışmasını tehlikeye atabilir veya kanada zarar verebilir; eğer darbe kuvveti azaltma sistemine yardımcı olmak için "Motor Kuvveti" kontrolü kullanılıyorsa, her ayarlamadan sonra kuvveti, ilgili yönetmeliğe uygun olarak yeniden ölçün.
- EN 12445 standardı – aşınma ve atmosferik koşullar kapının hareketini etkiler, dolayısıyla kuvvet ayarları periyodik olarak kontrol edilmelidir.

8.4 ÖZEL İŞLEVLER

8.4.1 HER ZAMAN AÇ İŞLEVİ

"Her zaman açık" işlevi, "Adım Adım" komutu 2 saniyeden uzun sürdüğünde kullanıcının her zaman bir açma manevrası komutu vermesini sağlayan bir kontrol ünitesi özelliğidir; bu, örneğin otomasyonu belirli bir zaman dilimi boyunca açık tutmak amacıyla SbS terminaline bir zamanlayıcı kontağını bağlamak için kullanışlıdır. Bu özellik, "Ortak kullanım 2" işlevini gerçekleştirmek üzere programlanmadığı sürece "SbS" girişinin nasıl programlandığına bakılmaksızın geçerlidir. "Seviye 2 programlama (ayarlanabilir parametreler)" paragrafı altındaki "Adım Adım işlevi" konusuna bakın.

8.4.2 YİNE DE HAREKET ETTİR İŞLEVİ

Bir veya daha fazla güvenlik cihazı arızalıyken de otomasyonu çalıştırır. "Basılı tutarak çalıştırma" modunda kumanda etmek için:

1. **bir verici veya anahtar seçici vb. kullanarak otomasyonu hareket ettirmek için bir komut gönderin. Her şey düzgün çalışırsa bom normal şekilde hareket eder, aksi takdirde 2 noktasıyla ilerleyin**
2. **3 saniye içinde tekrar komut verip basılı tutun.**
3. **Yaklaşık 2 saniye sonra otomasyon "Çalıştırmak için tut" modunda istenen manevrayı tamamlayacak, yani kontrol basılı tutulduğu sürece hareket etmeye devam edecek.**

Güvenlik cihazları çalışmazsa ikaz lambası sorun türünü belirtmek için birkaç kez yanıp söner. Arıza türü için İkaz lambası bildirimleri bölümüne (sayfa 34) bakın.

8.4.3 "BAKIM BİLDİRİMİ" İŞLEVİ

Bu fonksiyon, otomasyonun bakım kontrolü gerektirdiğinde kullanıcıyı uyarır. Sinyalin verildiği manevra sayısı, MyNicePro uygulaması veya tüm uyumlu Nice arayüzleri aracılığıyla yapılandırılabilir.

Her manevrada otomasyon, aşağıdaki tabloda açıklanan davranışa göre bakım durumunu bildirmek için yeşil veya kırmızı ışığı beyaz aydınlatma lambasıla aynı anda yakar:

Tablo 22

BAKIM BİLDİRİMİ		
LED ışık	**Canlı**	**Açıklama**
Yeşil	Her manevranın başlangıcında sabit ışık	Normal çalışma
Kırmızı	Her manevranın başlangıcında sabit ışık	Tüm otomasyonun nitelikli personel tarafından bakım altına alınmasını tavsiye ederiz.

8.4.4 "BAKIM RESET" FONKSİYONU

Önemli bir bakım müdahalesinin ardından (kabloların, dengeleme yaylarının, kılavuzun vb. değiştirilmesi) bakım sayacını uyumlu bir arayüz ve MyNicePro uygulaması aracılığıyla sıfırlamak mümkündür. Bu durumda sistem, yeni mekanik konfigürasyona daha hızlı uyum sağlamak için bir "otomatik kuvvet öğrenme" prosedürünü ("Otomatik kuvvet öğrenme" (sayfa 17) paragrafına bakın) zorlar.

8.4.5 "YENİDEN DÜZENLEME" FONKSİYONU

Manevra sırasında güç kaynağı kesilirse, kapanma konumunu doğrulamak için geri geldikten sonra bir "konum araması" yapılması gerekebilir. Bu durumda, yeniden düzenleme talebini belirtmek için aydınlatma lambası hızlı bir şekilde yanıp söner. Bir komut alındığında motor yere doğru yavaş bir kapanma manevrası yapar ve yüksekliği onaylamak için bir dizi ayarlama yapar.

8.5 Wİ-Fİ BAĞLANTISI

SPIDER motorları, aşağıdakileri etkinleştirmek için Wi-Fi bağlantısı için yapılandırılmıştır:

- otomasyonun uzaktan kontrolü (MyNice uygulaması aracılığıyla)
- - kurulumcu: otomasyonun yapılandırılması (MyNice Pro app aracılığıyla) Özellikle Wi-Fi bağlantısı üç modla mevcuttur:

- Kontrol ünitesine entegre Wi-Fi modülü (satın alınan modelde mevcutsa)
- BiDi-Wifi arayüzü, aksesuar olarak istek üzerine tedarik edilir
- İstek üzerine aksesuar olarak sağlanan Proview arayüzü (yalnızca MyNice Pro app için)

BiDi-Wi-Fi arayüzünün otomasyonda mevcut BusT 4 portuna uygulanması, BiDi-ZWave arayüzüne alternatif olarak değerlendirilmelidir.

Mevcut modlarda otomasyonun Wi-Fi bağlantısını kullanmak için, aşağıdakiler gereklidir:

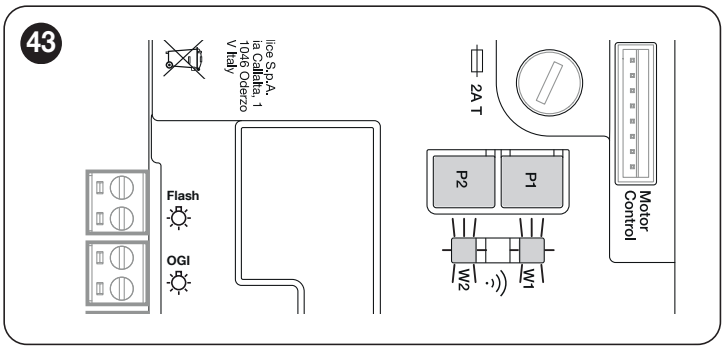
- Yükleme, istenen kullanıma bağlı olarak, MyNice uygulaması veya MyNice Google Play Store ve Apple App Store'da bulunan Pro uygulaması (yükleyici için rezerve edildi)
- Otomasyona güç verin ve mevcut Wi-Fi cihazının normal şekilde açıldığını doğrulayın
- Yüklü uygulamayı başlatın ve Wi-Fi cihazını "Wi-Fi arayüzü veya Aksesuarlar" menüsünden yapılandırın

MyNice Pro ve MyNice uygulamalarına bağlı işlevlerle ilgili daha fazla ayrıntı için www.niceforyou.com. web sitesine danışın.

8.5.1 İNTEGREDİ WI-FI MODÜLÜ (ON İNTEGREDİ VERSİYON)

Kontrol ünitesine entegre edilen modülde 2 düğmeleri (P1 ve P2) ve 2 LED (W1 ve W2) bulunur: bunlar çeşitli çalışma aşamalarına göre farklı davranır. Aşağıda kullanıcının etkileşimde bulunabileceği düğmeler ve LED'ler gösterilmektedir:

- W1 ⏚Güç/Sys (güç LED ve entegre Wi-Fi modülü durumu LED)
- W2 ≡ Wi-Fi / BT (Wi-Fi iletişim durumu LED)
- P1 ≡ 10 presleme ≡ fabrika ayarları sıfırlama
- P2 ≡ kullanılmaz



UYARI Bir ⏚ihazı kontrol ünitesine kurmak ve onunla ilişkilendirmek için MyNice veya MyNice Pro app'de bulunan kılavuzlu prosedürü izleyin. Daha fazla bilgi için www.niceforyou.com web sitesine bakın.

“Tablo 23” LED'ler W1 ve W2 tarafından yayılan sinyalleri ve bunların anlamlarını göstermektedir.

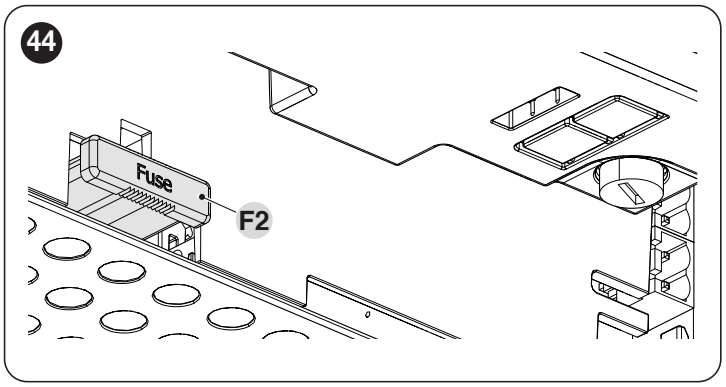
Tablo 23

WI-FI MODÜLÜ LED DURUMU			
Wi-Fi /BT (W2)	**Güç/Sys (W1)**	**LED'ler W1 ve W2 durumu**	**Açıklama**
Lit yeşil	Lit yeşil	Kararlı	Entegre modül normal çalışma durumundadır ve bir akıllı telefon bağlıdır.
Lit yeşil	Yeşil, 8 hızlı yanıp sönüyor	Geçici (birkaç saniye)	Modül, kullanıcı tarafından bir "Tanımla" işlemine tabi tutuldu.
Yanıp sönen yeşil	Lit yeşil	Kararlı	Modül, kullanıcıdan Wi-Fi ağ yapılandırmasını almayı bekliyor. Modülü yapılandırmak için uygulamayı kullanın.
Lit turuncu	Lit yeşil	Kararlı	Modül normal çalışma durumundadır ve hiçbir akıllı telefon bağlı değildir.
Yanıp sönen turuncu	Sabit yeşil	Geçici (birkaç saniye)	Modül, Wi-Fi bağlantısını yapılandırıyor. Kalıcı ise, Wi-Fi yapılandırması sırasında bir sorunun oluştuğu anlamına gelir.
OFF	Sabit yeşil	Kararlı	Modül, açıldıktan sonra 30 dakika geçtiği için yapılandırılamıyor (yalnızca henüz yapılandırılmamış bir modülde). Modülü yapılandırmak için kontrol ünitesine giden güç kaynağının bağlantısını kesin ve ardından geri yükleyin.
OFF	Yanıp sönen turuncu	Geçici (kabaca 1 dakika)	Modül güncelleniyor. İşlemin tamamlanmasını bekleyin. İşlem doğru şekilde tamamlanmazsa modül 5 dakika sonra otomatik olarak yeniden başlatılır.
Yanıp sönen kırmızı	OFF	Geçici durum	Modül, kontrol ünitesi açıldığında sıfırlama düğmesinin basılmasını tespit etti.
Sabit kırmızı	Lit yeşil	Kararlı	Modül yerel Wi-Fi ağına bağlanamaz veya Nice bulutuna bağlanamaz.

8.5.2 BIDI-WI-FI ARAYÜZÜ

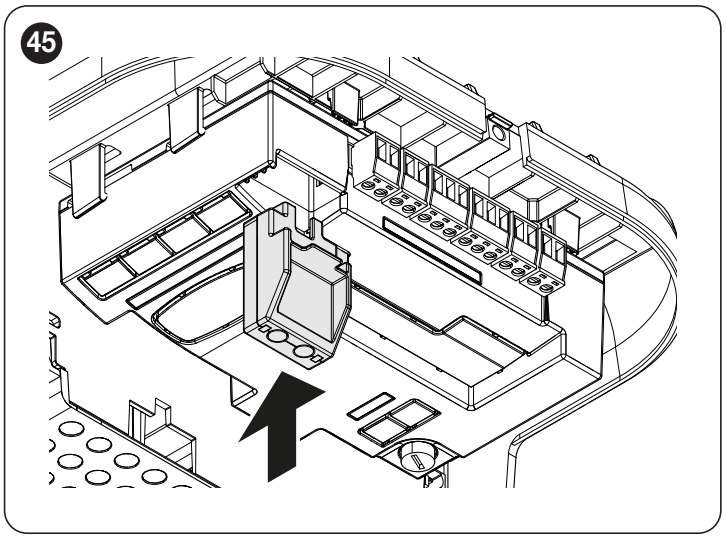
BiDi-Wi-Fi arayüzünü bağlamak için:

1. Sigorta F1'yi ve gerekirse acil durum güç kaynağını kaldırarak güç kaynağını kontrol ünitesine ayırın



2. Tüm kontrol ünitesi LED'ler'nin proce eding'den önce kapatıldığını doğrulayın

Kontrol ünitesinin BUS T4 konektörüne BiDi-Wi-Fi arayüzünü takın



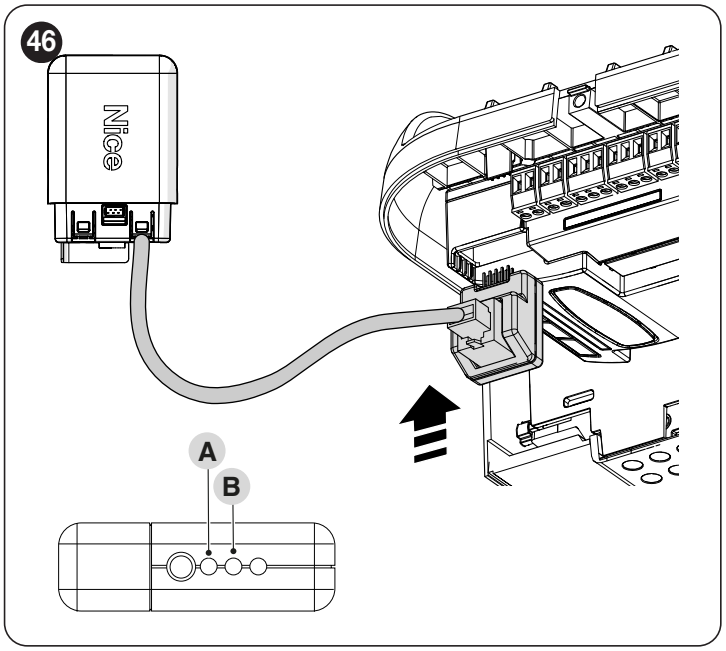
Uyarı! Doğru şekilde takılmazsa BiDi-Wi-Fi arayüzü hasar görebilir veya kontrol ünitesine kalıcı hasar verebilir.

3. Kontrol ünitesini tekrar açmak için F2 sigortasını takın
4. LED Tarihinin yanıp sönmeye başlamasını bekleyin
5. Arayüzü uygulama aracılığıyla yapılandırın
6. Date LED açılıp yeşil ışık sürekli yanana kadar bekleyin. Bu noktada yapılandırma tamamlanmış olacaktır.

BiDi-Wi-Fi arayüzüne bağlı işlevlerle ilgili daha fazla ayrıntı için www.niceforyou.com. web sitesine bakın.

8.6 PRO-VIEW'Yİ BAĞLAMA

Kontrol ünitesinde, bir Wi-Fi bağlantısı ve MyNice Pro app aracılığıyla tüm otomasyonun kurulumunu, bakımını ve teşhisini tam ve hızlı bir şekilde yönetmeye olanak tanıyan "Pro-View" arayüzüne IBT4N arayüzü aracılığıyla bağlanmanın mümkün olduğu bir BusT 4 konektörü bulunur. Pro-View aksesuarını doğru şekilde çalıştırdıktan sonra kullanıcının bağlanması gereken bir Wi-Fi ağı otomatik olarak oluşturulacaktır. Pro-View aksesuarı eşleştirildiğinde, Güç durumu LED (A) ve Wi-Fi durumu LED (B) yeşil renkte yanar.



Bağlantılı işlevlerle ilgili daha fazla ayrıntı için Pro-View arayüzü ve MyNice Pro app, www.niceforyou.com. web sitesine danışın

8.7 Z-WAVE™

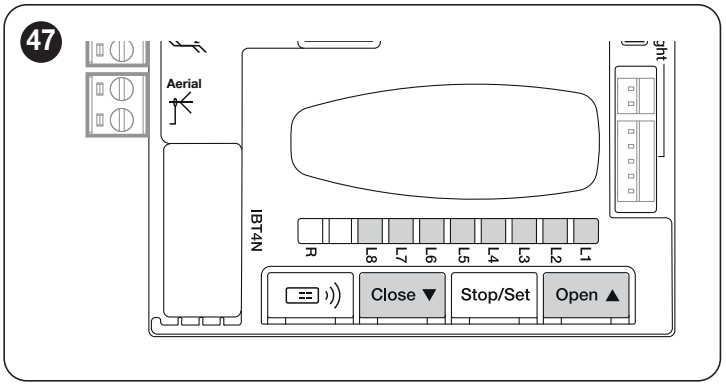
SPIDER motorlar, kullanıcının evde kurulu Z-WaveTM ağ geçidi uygulaması aracılığıyla tüm otomasyon fonksiyonlarını son derece basit bir şekilde yönetmesini sağlamak için Z-WaveTM protokolüyle uyumludur. Özellikle otomasyonların hareketini ve durumunu kontrol etmek için kullanılabilen BiDi-ZWave arayüzüyle Z-WaveTM bağlantısı mevcuttur.

BiDi-ZWave arayüzünün otomasyonda mevcut busT 4 portuna uygulanması, BiDi-Wi-Fi arayüzüne alternatif olarak değerlendirilmelidir.

BiDi-ZWave arayüzüne bağlı işlevlerle ilgili daha fazla ayrıntı için www.niceforyou.com. web sitesine bakın.

8.8 BELLEĞİN SİLİNMESİ

Aşağıdaki işlem, kontrol ünitesini varsayılan ayarlara döndürür. Tüm özel ayarlar silinir.



Kontrol ünitesinin belleğini silip tüm varsayılan ayarları geri yüklemek için aşağıdakileri yapın:

1. **[Open ▲]** ve **[Close ▼]** düğmelerini LED'ler " L1-L8 " programlama ışığı yanana kadar basılı tutun (yaklaşık 3 saniye sonra)
2. Düğmeleri bırakın.
3. işlem başarılıysa, LED'ler " L1 " ila " L8 " programlaması 3 saniye boyunca hızlı bir şekilde yanıp söner.

Bu işlemle hafızada kalan hatalar da silinebilir.

Bu prosedür, radyo alıcısında (entegre ve/veya harici) hafızaya alınan radyo kodlarını iptal etmez.

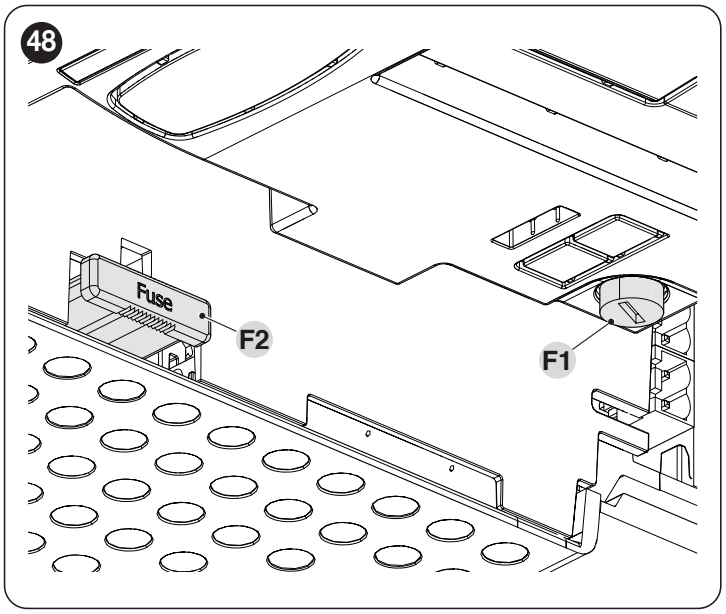
9 SORUN GİDERME KILAVUZU

9.1 SORUN GİDERME

Aşağıdaki tablo, kurulum sırasında veya bir arıza durumunda oluşabilecek herhangi bir arızayı veya hatayı çözmek için yararlı talimatlar içerir.

Tablo 24

SORUN GİDERME	
Sorun	**Önerilen kontroller**
Uzaktan kumanda otomasyonu çalıştırmıyor ve vericinin LED göstergesi yanmıyor.	Verici pillerin tükenip tükenmediğini kontrol edin ve gerekirse değiştirin.
Radyo vericisi otomasyonu kontrol etmez, ancak vericideki LED yanar	Vericinin radyo alıcısına doğru kaydedildiğini kontrol edin.
Komut verildiğinde hareket başlamıyor ve “OK” LED yanıp sönmüyor	Redüktörlü motora şebeke voltajıyla güç verildiğini kontrol edin. F1 ve F2 sigortalarının atmış olup olmadığını kontrol edin; eğer öyleyse, arızanın nedenini belirleyin ve sigortaları aynı akım değerine ve özelliklere sahip başkalarıyla değiştirin.
Manevra başlamıyor ve ikaz lambası sönük	Komutun gerçekten alınıp alınmadığını kontrol edin. Komut SbS girişine ulaşırsa “OK” LED yanmalıdır; bunun yerine radyo vericisi kullanılırsa, "OK" LED'nin iki hızlı yanıp sönmesi gerekir.
Hiçbir manevra başlamaz ve uyarı ışığı birkaç kez yanıp söner	Flaşların sayısını sayın ve “Uyarı ışığıyla işaretlenme”deki karşılık gelen değeri kontrol edin.
Manevra başlıyor, ardından hemen ters yönde hareket ediyor	Seçilen kuvvet bu tür otomasyon için çok düşük olabilir. Herhangi bir engel olup olmadığını kontrol edin ve gerekirse kuvveti artırın. Durdurma girişine bağlı bir güvenlik cihazının tetiklenip tetiklenmediğini kontrol edin.
Manevra doğru bir şekilde tamamlanır, ancak uyarı ışığı çalışmaz.	Manevra sırasında uyarı ışığının FLASH terminalinde voltaj olduğundan emin olun (aralıklı olduğundan voltaj değeri önemli değildir: kabaca 10 –30 Vc); voltaj varsa, sorun aynı özelliklere sahip bir lambayla değiştirilmesi gereken lambadan kaynaklanmaktadır; voltaj yoksa FLASH çıkışında aşırı yük oluşmuş olabilir. Kablonun kısa devre yapmadığını kontrol edin.



Tablo 25

F1 VE F2 SİGORTALARIN ÖZELLİKLERİ	
F1	Kontrol ünitesi sigortası = 2 A gecikmeli
F2	Şebeke güç kaynağı sigortası = 1.6 A gecikmeli

9.2 İKAZ LAMBASI BİLDİRİMLERİ

Manevra sırasında “FLASH” ikaz lambası saniyede bir yanıp söner. Arıza oluştuğunda daha kısa yanıp sönmeler görülür; bu bildirimler aralarında bir saniye duraklamayla iki kez tekrarlanır.

Tablo 26

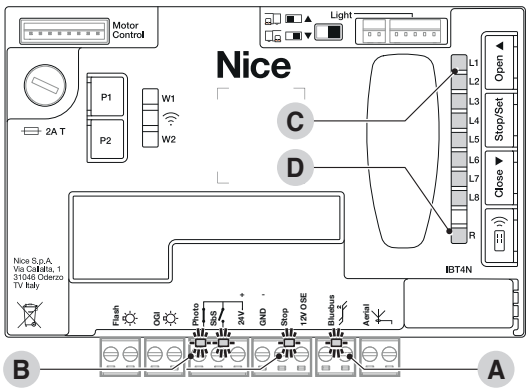
FLASH İKAZ LAMBASI BİLDİRİMLERİ		
hızlı yanıp sönme	**Sebep**	**YAPILACAK İŞLEM**
1 flaş 1 saniye duraklama 1 flaş	Kapanma tespit edilmedi / Zemin bulunamadı /	Kapanış manevrası sırasında zemin tespit edilmeden maksimum limite ulaşıldı. "Kapı açma ve kapama pozisyonlarının manuel programlamasını" tekrarlayın
2 kez yanıp sönme 1 saniye ara 2 kez yanıp sönme	Bir fotoselin müdahalesi	Manevranın başlangıcında bir veya daha fazla fotosel hareketi engelliyor; engel bulunup bulunmadığını kontrol edin. Manevra sırasında bir engel varsa bu durum normaldir.
3 kez yanıp sönme 1 saniye ara 3 kez yanıp sönme	"Motor Kuvveti" sınırlayıcısının müdahalesi	Hareket sırasında, kapı aşırı sürtünme yaşadı; nedenini tanımla.
4 kez yanıp sönme 1 saniye ara 4 kez yanıp sönme	STOP girişinin tetiklenmesi	Manevranın başlangıcında veya hareket sırasında STOP girişi müdahale etti; nedenini tanımlayın. Kontrol ünitesi kilidi etkinleştirildi. Kontrol ünitesi kilidinin devre dışı bırakıldığını kontrol edin.
5 flaş 1 saniye duraklama 5 flaş	Dahili parametreleri kaydetme hatası	En az 30 saniye bekleyin, ardından komut vermeyi deneyin. durum devam ederse bir arıza olduğu ve elektronik kartın değiştirilmesi gerektiği anlamına gelir
6 kez yanıp sönme 1 saniye ara 6 kez yanıp sönme	Saatlik en yüksek manevra sayısı aşıldı	Manevra sınırlama cihazı maksimum sınırın altına düşene kadar birkaç dakika bekleyin.
7 kez yanıp sönme 1 saniye ara 7 kez yanıp sönme	Dahili elektrik devrelerinde hata	Birkaç saniyeliğine tüm güç devrelerinin bağlantısını kesin ve ardından yeniden komut vermeyi deneyin; durum devam ederse elektronik kartta veya motor kablolarında ciddi bir arıza olduğu anlamına gelir. Gerekli kontrolleri ve değiştirmeleri yapın.
8 kez yanıp sönme 1 saniye ara 8 kez yanıp sönme	Komut zaten mevcut	Başka bir komut zaten mevcut. Diğer komutları gönderebilmek için mevcut komutu kaldırın.
9 kez yanıp sönme 1 saniye ara 9 kez yanıp sönme	Otomasyon durduruldu	Otomasyon, bir "otomatik durdurma" komutuyla durduruldu.

9.3 KONTROL ÜNİTESİ BİLDİRİMLERİ

Kontrol ünitesinde, her biri hem normal çalışma sırasında hem de bir anormallik meydana geldiğinde özel sinyaller verebilen bir dizi LED'ler bulunmaktadır. A BlueBus LED B Led Photo , Sbs, Stop C “ L1 L8 ” programlama LED'ler D Led Radyo "R"

...

49



Ürün, entegre beyaz LED ışıklarla donatılmıştır ve manevranın başından sonuna kadar ve manevradan sonra ayarlanan süre boyunca odayı aydınlatacak şekilde tasarlanmıştır. Ayrıca motor kafası yeşil ve kırmızı LED'ler ile donatılmıştır; ikincisi daha sık görülen anormalliklerin varlığının sinyalini vermek için kullanılır. “Tablo 27” potansiyel açılma durumlarını gösterir.

Tablo 27

MOTOR BAŞLIĞINA ENTEGRE LED IŞIKLARIN DAVRANIŞI	
Beyaz ışık	
yaktı	Otomasyon hareket ediyor veya henüz durmuş. Programlanan süre sonunda otomatik olarak kapanacaktır.
3 saniye boyunca yanıyor	Otomasyon Kilitleme Komutunun yürütülmesi tamamlandı.
OFF	Normal çalışma / motor komutları beklerken durdu.
Yavaş yanıp sönen	“Otomatik Zorla Arama” işlevi devam ediyor (17 sayfasındaki “Otomatik kuvvet öğrenme” bölümüne bakın).
Hızlı yanıp sönüyor	gerçekleştirilecek "yeniden hizalama" işlevi (bkz. 30 sayfasındaki ""Yeniden hizalama" işlevi" bölümü).
Yeşil ışık	
yaktı	Işık manevra boyunca aktif kalır.
OFF	Otomasyon hareket etmezse ışık kapalı kalır.
Kırmızı ışık	
yaktı	Bakım için ayarlanan manevra sayısı aşılırsa ışık manevranın tamamı boyunca açık kalır.
OFF	NORMAL OPERASYON
İkaz lambası	Kontrol ünitesi bir anormallik tespit etti: “Tablo 26”ye bakın
Alternatif yanıp sönme	Bir veya daha fazla ürün kartının ürün yazılımı güncelleme prosedürü devam ediyor veya beklemede.

Tablo 28

KONTROL ÜNİTESİNDEKİ TERMİNAL LED'LERİ		
Durum	**Anlamı**	**Olası çözüm**
BLUEBUS LED		
OFF	Anomali	Gücün varlığını kontrol edin; sigortaların atmadığını kontrol edin; gerekiyorsa arızanın nedenini tespit edip aynı özelliklere sahip sigortalarla değiştirin.
On	Ciddi anomali	Ciddi arıza var. Kontrol ünitesini birkaç saniye kapatın. Sorun sürerse elektronik kart arızalıdır ve değiştirilmelidir.
2 saniyede yeşil yanıp söner	Her şey normal	Kontrol ünitesinin normal çalışması.
2 hızlı yeşil yanıp sönme	Girdilerin durumu değişti	SBS, STOP, OPEN, CLOSE girişlerinden birinin durumu değiştiğinde, fotoseller devreye girdiğinde veya radyo vericisi kullanıldığında bu durum normaldir.
1 saniyelik aralarla yanıp sönme dizisi	Çeşitli	**"Uyarı ışığıyla işaret etmek" bölümünde gösterilenlere bakın.**
Hızlı ve uzun kırmızı yanıp sönme dizisi	BlueBUS terminal kelepçesinde kısa devre	Klemensi ayırın ve BlueBUS bağlantılarındaki kısa devrenin nedenini belirleyin. Kısa devre giderilirse LED yaklaşık on saniye sonra normal yanıp sönmeye başlar.
Turuncu flaş	Bekleme Modu ile şarj olan yedek piller çalışıyor	Normal sistem çalışması. Sadece Standby ürünleri için güncellenmiş yedek pillerle gerçekleşir.
STOP LED		
OFF	STOP girişine müdahale	STOP girişine bağlı cihazları kontrol edin.
On	STOP müdahale etmedi	STOP Giriş aktif
Sbs LED'i		
OFF	Her şey normal	SbS girişi aktif değil.
On	SbS girişinin müdahalesi	SbS girişine bağlı cihaz gerçekten aktifse bu normaldir.
Led PHOTO		
OFF	PHOTO girişine müdahale	PHOTO girişine müdahale edildi.
On	Her şey normal	Güvenlik cihazı müdahale etmediyse bu normaldir.

Tablo 29

KONTROL ÜNİTESİ DÜĞMELERİNDEKİ LED'LER	
LED 1	**Açıklama**
OFF	Normal çalışmada “Otomatik kapanma” işlevi devre dışıdır.
On	Normal çalışmada “Otomatik kapanma” işlevi etkindir.
Yanıp söner	Fonksiyon programlama devam ediyor. “L2” ile birlikte yanıp sönüyorsa cihaz öğrenme aşamasının gerçekleştirilmesi gerektiği anlamına gelir (“Cihaz öğrenme” paragrafına bakın). “L8” ile birlikte yanıp sönüyorsa bu, 2 seviyesinde programlanan fonksiyonun değerinin aralık dışında olduğu anlamına gelir (“2 Seviyesini programlama (ayarlanabilir parametreler)” paragrafına bakın).
LED 2	**Açıklama**
OFF	Normal çalışmada “Fotoselden sonra kapat” işlevi devre dışıdır.
On	Normal çalışmada “Fotoselden sonra kapat” işlevi etkindir.
Yanıp söner	İşlev programlanıyor. L1 ile birlikte yanıp sönüyorsa cihaz tanıtma işlemi yapılmalıdır (ilgili bölüme bakın).
LED 3	**Açıklama**
OFF	Normal çalışmada “Her zaman kapat” işlevi devre dışıdır.
On	Normal çalışmada “Her zaman kapat” işlevi etkindir.
Yanıp söner	Fonksiyon programlama devam ediyor. L4 ile birlikte yanıp sönüyorsa kapı açma ve kapama konumlarının öğrenilmesi gerektiği anlamına gelir (“Kapı açma ve kapama konumlarının manuel programlanması” paragrafına bakınız).
LED 4	**Açıklama**
OFF	Normal çalışmada “Bekleme modu” işlevi devre dışıdır.
On	Normal çalışmada “Bekleme modu” işlevi etkindir.
Yanıp söner	Fonksiyon programlama devam ediyor. L3 ile birlikte yanıp sönüyorsa kapı açma ve kapama konumlarının öğrenilmesi gerektiği anlamına gelir (“Kapı açma ve kapama konumlarının manuel programlanması” paragrafına bakınız).
LED 5	**Açıklama**
OFF	Normal çalışma sırasında “Anti-Sabotaj” modunun aktif olmadığını gösterir.
On	Normal çalışma sırasında “Anti-Sabotaj” modunun aktif olduğunu gösterir.
Yanıp söner	Fonksiyon programlama devam ediyor.
LED 6	**Açıklama**
OFF	Normal çalışmada “Ön yanıp sönme” işlevi devre dışıdır.
On	Normal çalışmada “Ön yanıp sönme” işlevi etkindir.
Yanıp söner	Fonksiyon programlama devam ediyor.
LED 7	**Açıklama**
OFF	Normal çalışma sırasında "Dahili radyo engellemenin" etkinleştirilmediğini gösterir.
On	Normal çalışma sırasında “Dahili radyo engellemenin” etkin olduğunu gösterir.
Yanıp söner	Fonksiyon programlama devam ediyor.
LED 8	**Açıklama**
OFF	Normal çalışma sırasında “Ağır Kapı” modunun aktif olduğunu gösterir.
On	Normal çalışma sırasında “Işıklı Kapı” modunun aktif olduğunu gösterir.
Yanıp söner	Fonksiyon programlama devam ediyor. “L8” ile birlikte yanıp sönüyorsa bu, 2 düzeyinde programlanan fonksiyonun değerinin aralık dışında olduğu anlamına gelir (“2 düzeyinin programlanması (ayarlanabilir parametreler)” paragrafına bakın).

Her manevra sırasında LED'ler, otomasyonu hareket ettirmek için motor tarafından uygulanan kuvvete sinyal vermek üzere orantılı olarak yanar. LED'ler'nin kuvvete göre yanma sırası aşağıdadır:

- düşük kuvvet durumunda L1'den L3'ye
- - orta kuvvet durumunda L1'den L5'ye
- - yüksek kuvvet durumunda L1'den L8'ye.

UYARI: motor sabitken, LED'ler L1 ⇢ L2 ⇢ L3 ⇢ L4 ⇢ L5 ⇢ L6 ⇢ L7 ⇢ L8'nin sıralı yanması, ürünün donanım yazılımının güncellendiğini gösterir, bu nedenle beklemek gerekir Otomasyonun tekrar kullanılabilmesi için güncelleme işleminin bitmesi için! Motorun güç kaynağıyla bağlantısını kesmemenizi öneririz.

9.4 RADYO TEŞHİSİ

Tablo 30

LED R ON KONTROL ÜNİTESİNİN SİNYALİ		
Uzun yanıp sönmeler > Başlangıçta YEŞİL		
Geçerli kodlama sistemi: "O-Code"	2	
Uzaktan kumanda ezberlenmedi	5	
Operasyon sırasında uzun flaşlar> GREEN		
Alınan kodun bellekte depolanmadığını belirtir	1	
Kodun hafızaya kaydedilmesi	3	
Bellek silindi	5	
Programlama sırasında, kodun hafızaya alma için yetkilendirilmediğini belirtir	6	
Programlama sırasında, belleğin dolu olduğunu gösterir.	8	
Kısa flaşlar > YEŞİL		
"Sertifika" hafızaya alma için geçerli değil	1	
Programlama sırasında, kodun ezberlenemeyeceğini, çünkü "sertifikayı" ilettiğini gösterir.	2	
"Mod 2" içindeki çıktı kontrol ünitesinde yönetilmedi	4	
Silinme işlemi sırasında, kodun silindiğini gösterir	5	
Kabul edilebilir seviyeden daha düşük önceliğe sahip "Sertifika"	5	
Kod senkronizasyon hatası	6	
Uzun flaşlar > RED		
Orijinal olmayan kod bloğu	1	
Yetkilendirilmiş seviyeden daha düşük öncelikli kod	2	
Kısa flaşlar > RED		
"Yakınlarda" programlama bloğu	1	
"Sertifikalı" hafızaya alma bloğu	1	
Bellek bloğu (PIN girişi)	2	
Uzun flaşlar > ORANGE		
(Başlangıçta, birkaç yeşil parlamadan sonra). Çift yönlü vericilerin varlığını gösterir	1	
Kısa flaşlar > ORANGE		
Blok programlamanın aktivasyonunu gösterir (başlangıçta)	2	

10 EK BİLGİLER (Aksesuarlar)

10.1 CİHAZ EKLEME VEYA ÇIKARMA

Otomasyon kurulduktan sonra istenen zamanda cihaz eklenebilir veya çıkarılabilir. Özellikle “BlueBUS” ve “STOP” girişlerine, aşağıdaki paragraflarda açıklanan çeşitli cihazlar bağlanabilir.

Cihaz eklendikten veya çıkarıldıktan sonra “Diğer cihazların tanıtılması” paragrafındaki gibi cihazlar tanıtılmalıdır.

Uyarı! Genişletme kartı eklemek veya çıkarmak için öncelikle güç kaynağını kapatmak gerekir.

10.1.1 BLUEBUS

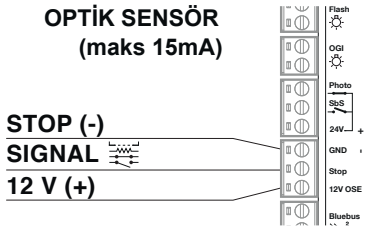
BlueBUS, uyumlu cihazların besleme ve iletişim sinyallerini taşıyan yalnızca iki iletkenle bağlanmasını sağlar. Cihazlar aynı 2 BlueBUS iletkenine paralel bağlanır; kutup yönü önemli değildir. Her cihaza kurulumda benzersiz adres verilir. Fotoseller, güvenlik cihazları, kumanda düğmeleri ve sinyal lambaları bağlanabilir. Kontrol ünitesi tanıtma işlemiyle her cihazı ayrı tanır ve arızaları algılar. Bu nedenle BlueBUS'a cihaz eklenince veya çıkarılınca Diğer cihazların tanıtılması bölümündeki işlem yeniden yapılmalıdır.

10.1.2 STOP GİRİŞİ

STOP, manevranın anında kesintiye uğramasına ve ardından kısa bir tersine dönmesine neden olan giriştir. Bu girişe normalde açık (“NO”) ve normalde kapalı (“NC”) kontakları olan cihazlar, optik cihazlar (“Opto Sensörler”) veya 8.2 k Ω sabit direnç çıkışlı cihazlar (emniyet kenarları gibi) bağlanabilir. Cihaz öğrenme aşamasında, kontrol ünitesi STOP girişine bağlı cihazın tipini tanır ve daha sonra otomasyonun normal kullanımı sırasında kontrol ünitesi, edinilen duruma göre bir değişiklik algıladığında STOP'ye komut verir. Uygun düzenlemeler yapılırsa STOP girişine farklı türlerde bile olsa birden fazla cihaz bağlanabilir:

- Herhangi bir sayıda NO cihazı birbirine paralel olarak bağlanabilir.
- NC cihazlarının herhangi bir sayısı seri olarak birbirine bağlanabilir.
- 8.2 kΩ sabit direnç çıkışlı iki cihaz paralel bağlanabilir. 2'den fazla cihaz varsa hepsi tek bir 8.2 kΩ sonlandırma direnciyle kaskat bağlanmalıdır.
- NO ve NC kontakları paralel bağlanıp NC kontağına seri 8.2 kΩ direnç eklenerek birlikte kullanılabilir. Bu, 3 cihazın birlikte bağlanmasını da sağlar: NA, NC ve 8.2 kΩ.
- Bir optik cihazı bağlamak için, "Şekil 50" de gösterilen diyagrama bakın. 12 VDC hattında sağlanan maksimum akım 15 mA'dır.

50



10.1.3 I/O GENİŞLETME KARTI (İSTEĞE BAĞLI AKSESUAR)

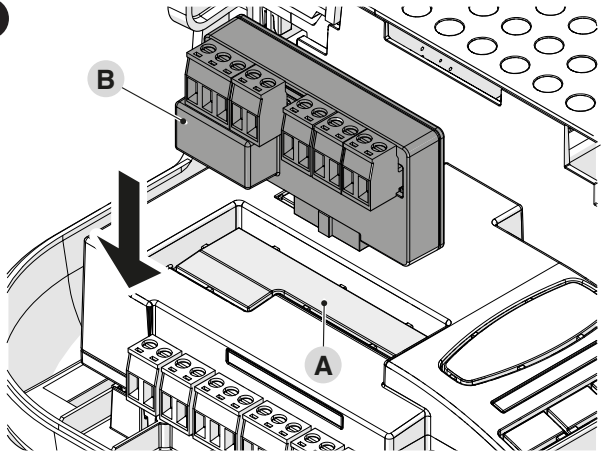
Kontrol ünitesi, ilave giriş ve çıkışları mümkün kılan I/O genişletme kartlarının çeşitli versiyonlarını barındıracak şekilde yapılandırılmıştır. Her ek giriş/çıkış, sanki kontrol ünitesinin fiziksel girişi/çıkışıymış gibi kişiselleştirilebilir. Bir genişletme kartı takıldığında veya çıkarıldığında, "cihaz edinimi" prosedürü gerçekleştirilmelidir: bu yapılmazsa motorun hareketi "çalıştırmak için tut" fonksiyonuyla sınırlı kalacaktır.

Genişletme kartlarının eklenmesi veya çıkarılması her zaman güç kaynağı olmadan gerçekleştirilmelidir (hem F2 sigortasının hem de varsa pil paketinin çıkarılmasıyla).

Genişletme kartını eklemek için:

1. Kontrol ünitesinin beslemesini kesin.
2. ön ayırma elemanını (A) çıkarın
3. Genişletmeyi (B) kontrol ünitesi devre kartındaki uygun yuvaya takın.
4. Kontrol ünitesine güç verin.
5. “Diğer cihazların öğrenilmesi” paragrafında açıklandığı gibi cihazlar için öğrenme prosedürünü tekrarlayın.

51

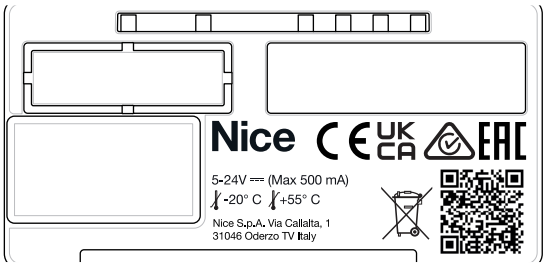


Uyarı! Bazı modellerde genişletme kartı standart bir özellik olarak sağlanır

Uyarı! Kontrol ünitesinin ve genişletme kartının elektrik tüketimini doğrulayın. İzin verilen maksimum gücü aşmayın.

Genişleme panosunun özel kılavuzu çevrimiçi olarak mevcuttur. Kartın QR Kodunu çerçevelemek için akıllı telefonunuzu kullanın.

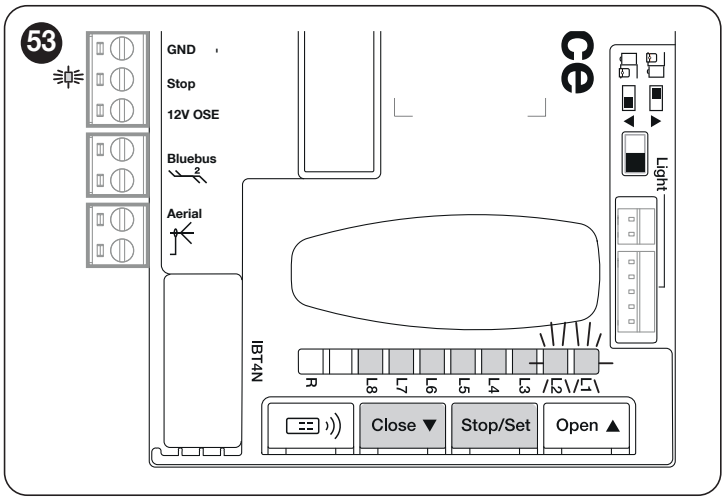
52



GENİŞLEME KARTI			
Ürün	**Açıklama**	**Giriş özellikleri**	**Çıkış özellikleri**
MLAE44	4 Giriş 4 Çıkış	IN 3 kuru kontak (COM – IN3) IN 4 kuru kontak (COM – IN4) IN 5 kuru kontak (COM – IN5) IN 6 kuru kontak (COM – IN6)	OUT3 Açık Tahliye (maks 10W 24V - 0.4A) OUT4 Açık Tahliye (maks 10W 24V - 0.4A) OUT5 Açık Tahliye (maks 10W 24V) - 0.4A) OUT6 Açık Drenaj (maks 10W 24V - 0.4A)
MLAE22	2 Giriş 2 Çıkış	IN 3 kuru kontak (COM – IN3) IN 4 kuru kontak (COM – IN4)	OUT3 Açık Drenaj (maks. 10W 24V - 0.4A) OUT4 röle değişimli kuru kontak (230 VAc – 5A)
MLAE21	2 Giriş 1 Çıkış	IN 3 kuru kontak (COM – IN3) IN 4 kuru kontak (COM – IN4)	OUT3 Açık Drenaj (maks 10W 24V - 0.4A)

10.1.4 DİĞER CİHAZLARIN TANITILMASI

BlueBUS ve STOP girişindeki cihazlar normalde kurulum sırasında tanıtılır. Yeni cihaz eklenir veya mevcut cihaz çıkarılırsa tanıtma işlemi yeniden yapılabilir.



Bunun için:

1. **[Open ▲]** ve **[Stop/Set]** düğmelerine aynı anda basın ve basılı tutun
2. LED'ler " L1 " ve " L2 " hızla yanıp sönmeye başladığında düğmeleri bırakın (yaklaşık 3 saniye sonra)
3. Kontrol ünitesinin cihaz öğrenme aşamasını tamamlaması için birkaç saniye bekleyin.
4. bu aşamanın sonunda "Durdur" LED yanmalıdır, LED'ler " L1 " ve " L2 " sönmelidir, LED'ler " L1...L8 " ise temsil ettikleri ON-OFF işlevlerinin durumuna bağlı olarak açılacaktır.

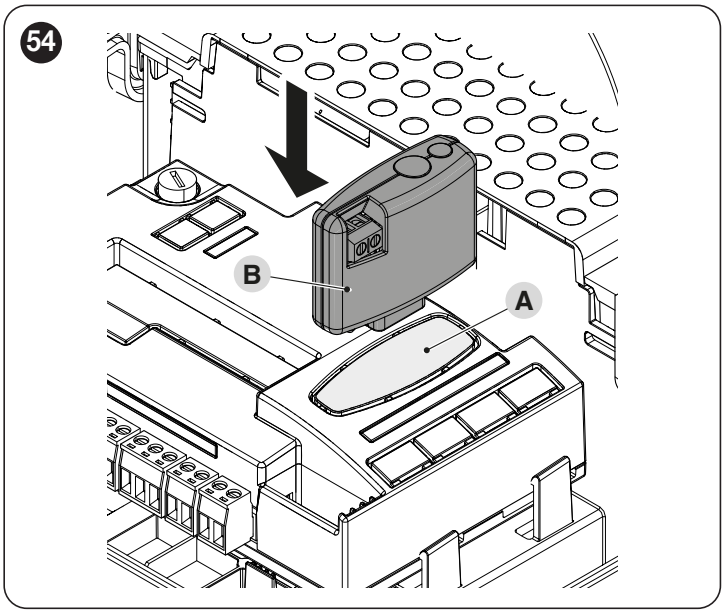
Cihaz eklendikten veya çıkarıldıktan sonra "Test" paragrafında belirtildiği gibi otomasyon testi yeniden yapılmalıdır.

10.1.5 SM TİPİ RADYO ALICISININ BAĞLANMASI (ÖNERİSEL AKSESUAR)

Kontrol ünitesinde, kontrol ünitesini radyo vericileri aracılığıyla uzaktan kontrol etmek için kullanılabilen, OXI, OXIBD vb. ailelere ait SM konektörlü (isteğe bağlı aksesuarlar) radyo alıcılarını monte etmek için bir yuva bulunur. Alıcının kurulumuna devam etmeden önce, dahili radyonun çalışmasını engelleyin ("Seviye 1 programlama (ON - OFF)" paragrafına bakın) ve kontrol ünitesinin güç kaynağının bağlantısını kesin.

Bir alıcı kurmak için:"Şekil 54".

1. ön ayırma elemanını (A) çıkarın;
2. alıcıyı (B) kontrol ünitesi devre kartı üzerindeki uygun yuvaya takın;
3. kontrol ünitesini yeniden başlatın.



Mevcut komutlar ve hafıza modları için entegre radyo alıcısının programlanmasına ilişkin modlara bakın. ("RADYO PROGRAMLAMA" bölümüne bakın).

10.1.6 FOTOTEST FONKSİYONLU RÖLE FOTOSELLERİ

Kontrol ünitesi, güvenlik cihazlarının güvenilirliğini artıran ve kontrol ünitesi ile güvenlik fotosellerinin kombinasyonuna ilişkin EN 13849-1 standardına uygun olarak Kategori 2'de sınıflandırılmasını sağlayan bir PHOTOTEST fonksiyonuna sahiptir.

Uyarı! PHOTOTEST fonksiyonunu etkinleştirmek için OGI çıkışının programlamasını değiştirmek gerekir (bkz. " Seviye 2 programlama (ayarlanabilir parametreler)" sayfa 28'deki bölüm.

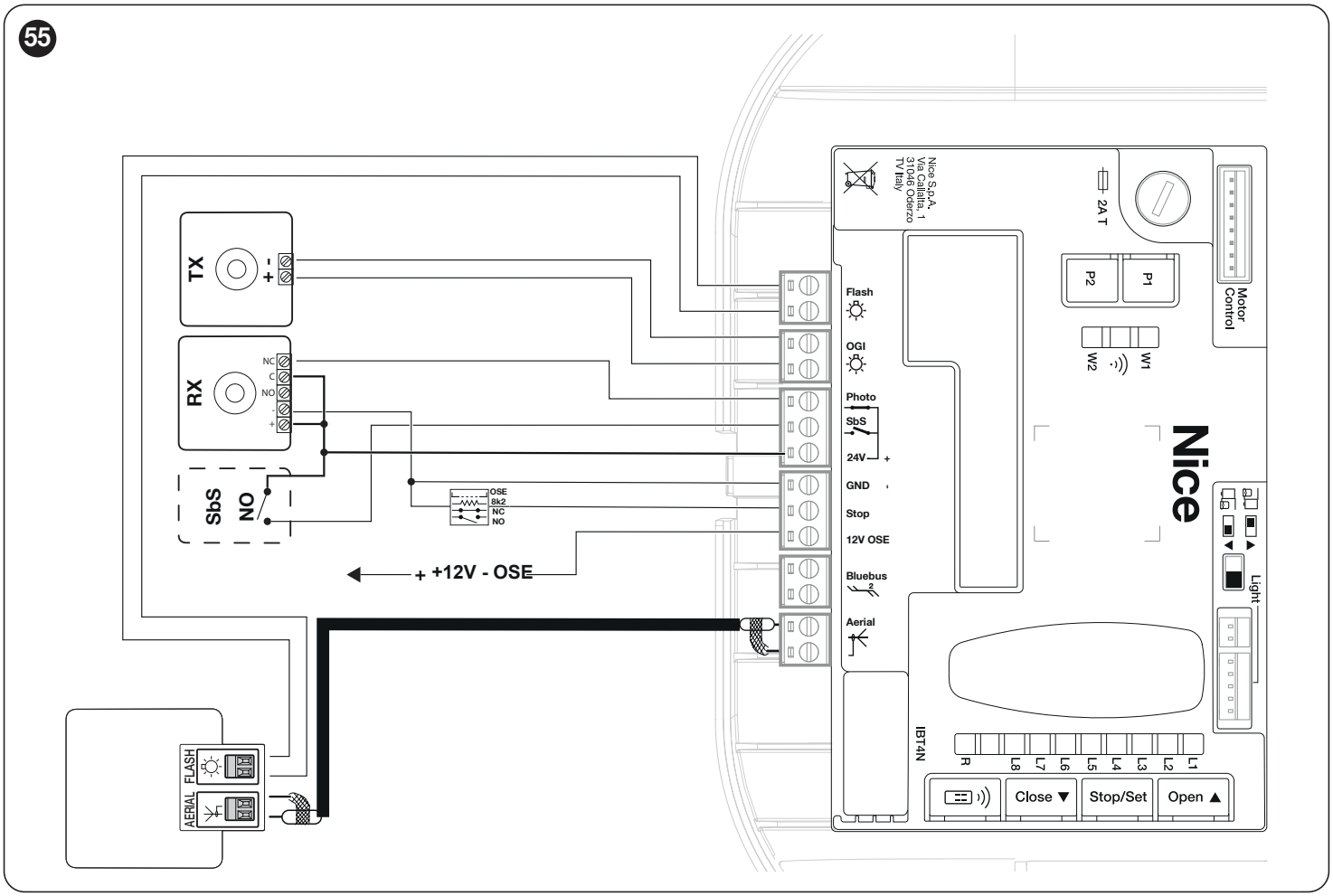
Bir manevra başlatıldığında, ilgili tüm güvenlik cihazları kontrol edilir ve yalnızca her şeyin doğru şekilde çalışması durumunda manevra başlatılır. Testin başarısız olması durumunda (fotoselin güneşten kör olması, kabloların kısa devre yapması vb.) arıza tespit edilir ve manevra devre dışı bırakılır.

Fotoselleri "Şekil 55"de gösterildiği gibi bağlayın. Bekleme Modunu devre dışı bırakın (bkz. "Seviye 1 programlama (ON-OFF)" bölümü).

PHOTOTEST ile röle fotoselli kablo şeması

Aksesuarların tüm görselleri yalnızca örnekleme amaçlıdır.

55



Birbirine müdahale eden 2 çift fotosel kullanılıyorsa, fotosel kullanım kılavuzunda anlatıldığı gibi "senkronizasyonun" etkinleştirilmesi gerekir.

Otomasyona ait herhangi bir cihazın değiştirilmesi, eklenmesi veya çıkarılması durumunda, öğrenme prosedürünün çalıştırılması gerekir (bkz. 16 sayfasındaki kapı açma ve kapama pozisyonlarının manuel programlaması" bölümü).

10.1.7 FOTOTEST FONKSİYONU OLMAYAN RÖLE FOTOSELLER

Kontrol ünitesi, röle fotosellerinin NC kontağını bağlamanın mümkün olduğu özel PHOTO girişine sahiptir. “PHOTOTEST” konfigürasyonundan farklı olarak, bir komut verildikten sonra, fotosellerden gelen sinyalin geçerliliği kontrol edilmeden, ancak harici fotosellerin durum değişikliğine tepkisi değiştirilmeden manevra gerçekleştirilir.

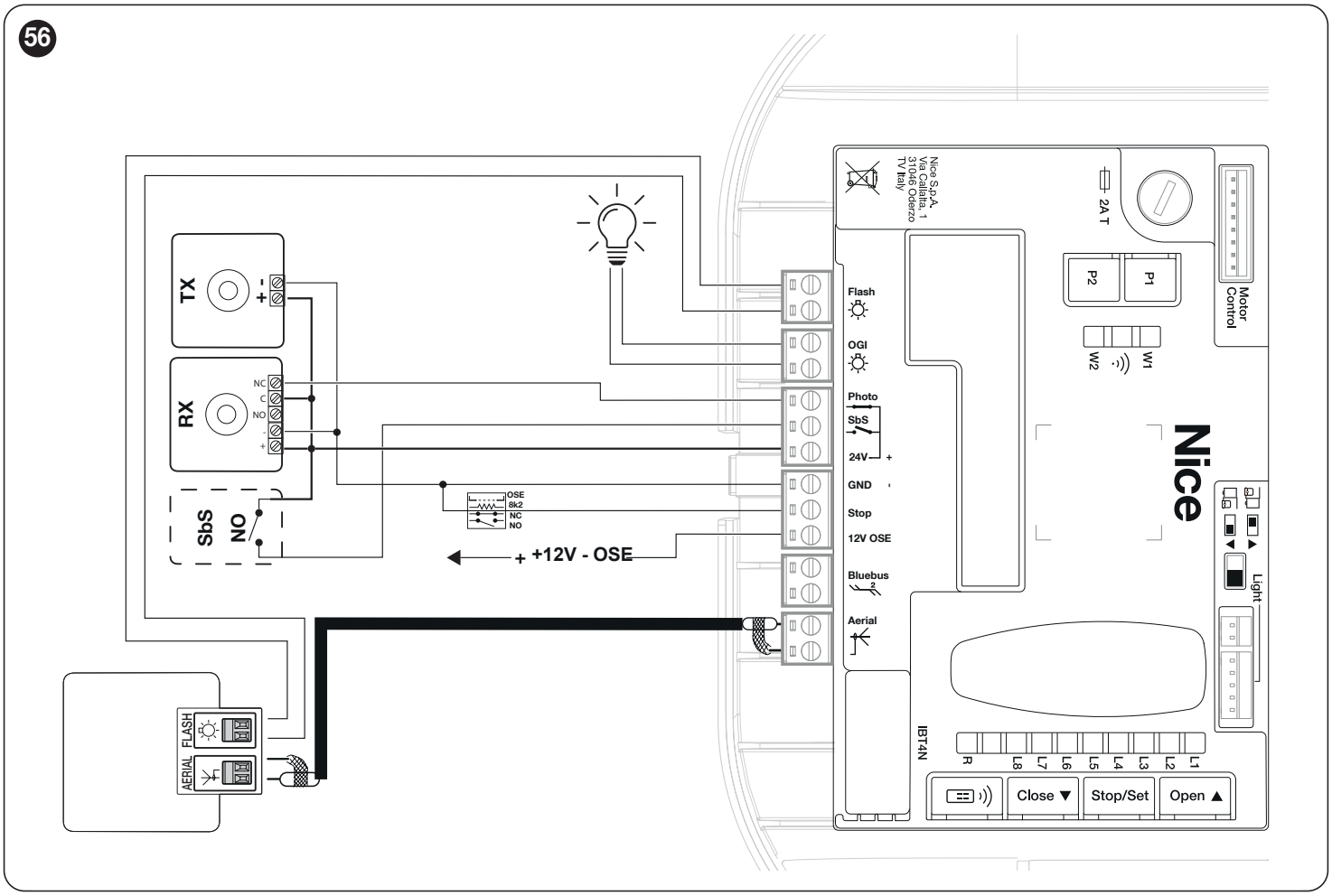
Uyarı! PHOTOTEST fonksiyonunu kaldırmak için OGI çıkışının programlamasını değiştirmek gerekir (bkz. “ Seviye 2 programlama (ayarlanabilir parametreler)" sayfa 28'deki bölüm.

Fotoselleri “Şekil 56”de gösterildiği gibi bağlayın. Bekleme Modunu devre dışı bırakın (bkz. "Seviye 1 programlama (ON-OFF)" bölümü).

PHOTOTEST'siz röle fotoselleri ile bağlantı şeması

Aksesuarların tüm görselleri yalnızca örnekleme amaçlıdır.

56

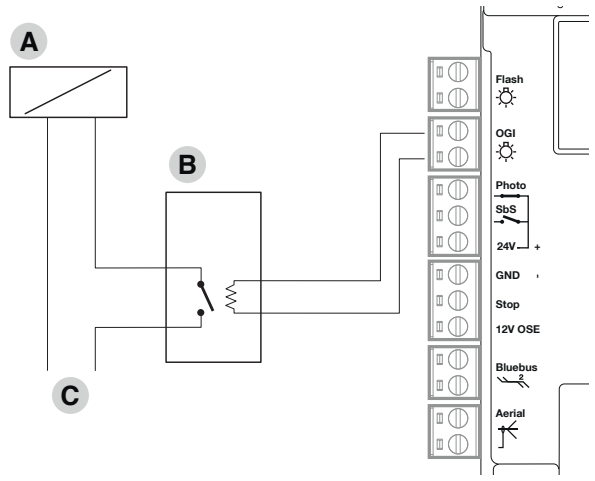


10.1.8 ELEKTRİK LOCK

OGI çıkışı varsayılan olarak OGI (Açık Kapı Göstergesi) işlevi için etkindir, ancak bir elektrikli kilidi kontrol etmek için programlanabilir (28 sayfasındaki "Seviye 2 programlama (ayarlanabilir parametreler)" paragrafına bakın). Açılma hareketinin başlangıcında çıkış 2 saniye boyunca etkinleştirilirken kapanma manevrası sırasında etkinleştirilmez, bu nedenle elektrikli kilidin mekanik olarak sıfırlanması gerekir. Çıkış, elektrikli kilidi doğrudan kontrol edemez, yalnızca 24 V 10W yüklerini kontrol edebilir. Çıkış şekilde gösterildiği gibi bir röle ile arayüzlenmelidir.

⎓

57



Elektrikli kilit
B 24 V c⎓destek rölesi
C Elektrikli kilit güç kaynağı

10.2 ACİL DURUM GÜÇ KAYNAĞININ ACİL DURUM GÜCÜ TEDARİKİ

Akü bir acil durum güç kaynağı olduğundan, kontrol ünitesine elektrik bağlantısı ancak tüm kurulum ve programlama aşamaları tamamlandıktan sonra yapılmalıdır.

Ürün, şebeke kesildiğinde de çalışmasını sağlayan bir acil durum besleme sistemiyle donatılabilir. Bu besleme, şarjlı tutulması gereken akülerle sağlanır. Akü şarjı, ürünün ana işlevlerinden biridir; bekleme modu ancak akü şarj işlevi tamamlandıktan sonra etkinleşir. Akülerin tam şarjı için gereken en uzun süreyi acil durum besleme sisteminin talimatlarından kontrol edin.

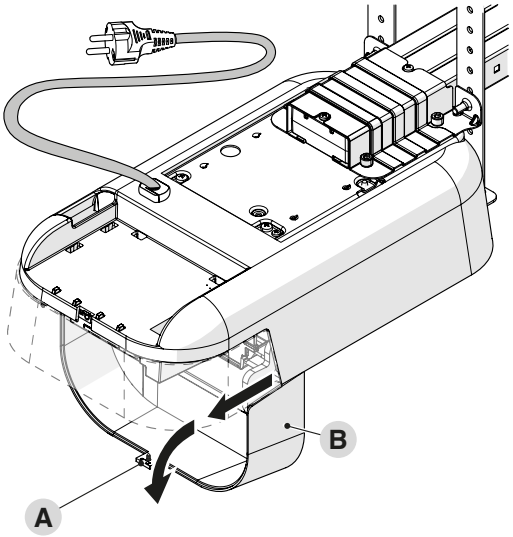
UYARI

Bekleme (PSS124) güç üniteleriyle çalışmak için önceden adresi verilen yedek batarya takımını kullanın. Bunun yerine PS124 pil paketi kullanılırsa düzgün çalışma için Bekleme Modunu devre dışı bırakmak gerekir.

Aküyü monte etmek ve bağlamak için:

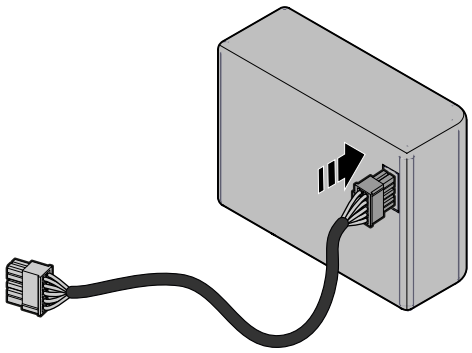
1. vidayı (A) gevşetin
2. kapağı (B) hafifçe dışarı doğru çekin ve aşağı doğru çevirin (“Şekil 58”)

58



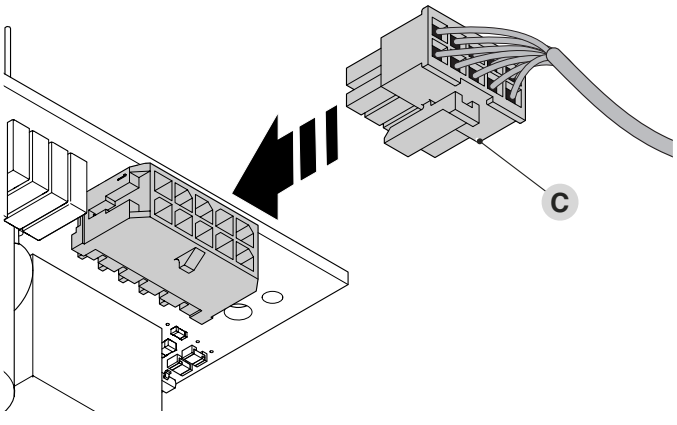
3. uygun kabloyu yedek akü konektörüne bağlayın ("Şekil 59")

59

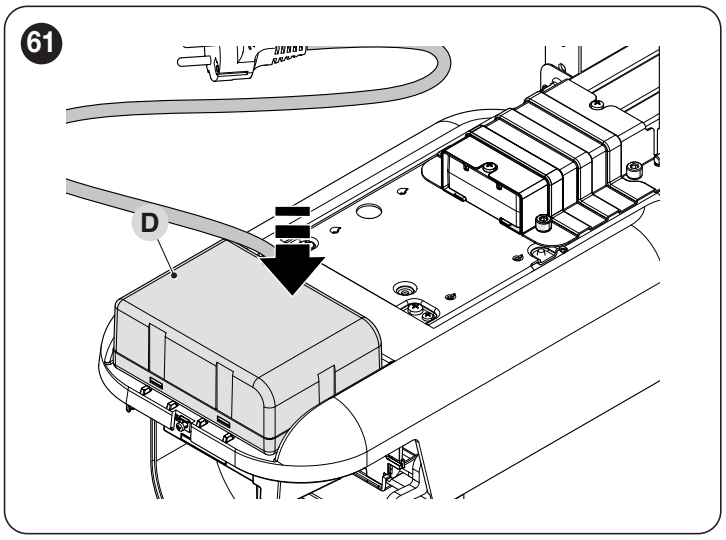


4. Göreceli konektörü (C) motor bölmesinden çıkan konektöre takın ("Şekil 60")

60



5. **Yedek akü (D) motor gövdesi içindeki muhafazasına takın ("Şekil 61").**

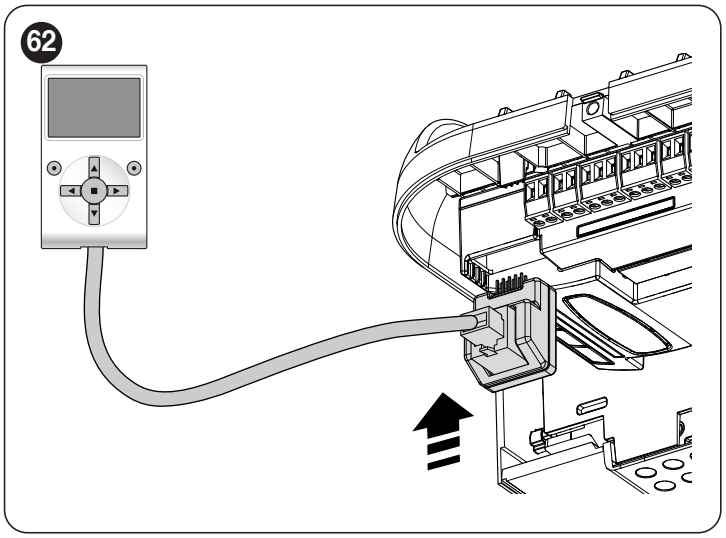


Uyarı! Yedek aküin takılması, bekleme modunun etkinleştirilmesi gerektiğinde tavsiye edilir ve faydalıdır.

Uyarı! Yedek akü kullanıldığında "Tümü" bekleme fonksiyonu kullanılmamalıdır.

10.3 OVİEW PROGRAMLAYICININ BAĞLANMASI

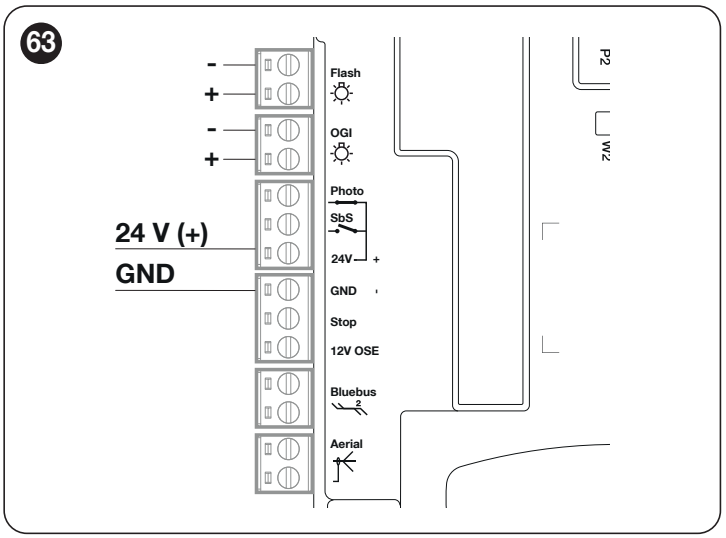
Kontrol ünitesindeki BusT4 bağlantısına IBT4N arayüzüyle Oview programlayıcı bağlanabilir. Programlayıcı tüm otomasyonun kurulumunu, bakımını ve arıza teşhisini hızlı ve kapsamlı biçimde yönetir. Bağlantı yerine erişmek için şekildeki gibi ilerleyin ve bağlantı parçasını ilgili yuvaya takın.



Oview aynı anda birden fazla kontrol ünitesine bağlanabilir (herhangi bir önlem alınmadan 16'ye kadar) ve otomasyonun normal çalışması sırasında kontrol ünitesine bağlı bırakılabilir. Bu durumda, özel "kullanıcı" menüsünü kullanarak komutları doğrudan kontrol ünitesine göndermek için kullanılabilir.

10.4 DİĞER CİHAZLARIN BAĞLANMASI

Kullanıcının, transponder kartları için yakınlık okuyucusu veya anahtarlı seçicinin ışığı gibi harici cihazlara güç vermesi gerekiyorsa, güç şekilde gösterildiği gibi açılabilir. Bekleme Modundaki tüketim hesaplanırken aksesuarların enerji tüketimi dikkate alınmamıştır. Bu aksesuarların tüketimi için ilgili talimatları kontrol edin. Güç kaynağı voltajı 24V c -30% +50%'dir ve maksimum kullanılabilir akım 100mA'dir. UYARI: Bekleme modunda güç kaynağı, 2W kullanılabilir gücüyle 21V c +/ -10%'ye düşer.



Dikkat! Daha büyük yükler (en çok 10W - 24V), "Her zaman açık" işleviyle yeniden yapılandırılmış FLASH veya OGI çıkışına bağlanmalıdır (Kontrol ünitesi çıkış yapılandırması bölümüne bakın). Gerekirse Bekleme işlevini devre dışı bırakın.

11 PARAMETRELER VE PROGRAMLANABİLİR FONKSİYONLAR

Aşağıdaki sayfalarda kontrol ünitesinin tüm parametreleri ve fonksiyonları ilgili referans değerleriyle birlikte listelenmektedir. Salt okunur olan birkaç parametre dışında, mevcut parametrelerin neredeyse tamamı tüm uyumlu Nice arayüzleri aracılığıyla değiştirilebilir.

UYARI: Nice, referans değerlerini ve işlevleri önceden bildirimde bulunmaksızın değiştirme hakkını saklı tutar.

11.1 SEMBOLLERİN ANAHTARI

Bu tuş, sonraki sayfalarda kullanılan tüm simgeleri gösterir ve açıklar.

Ⓐ = Otomatik prosedür

= Manuel prosedür

= Çoklu kart parametresi

= Işıklı kapı ayarı

= Ağır kapı ayarı

= Salt okunur parametre (değiştirilemez parametre)

11.2 COMMON PARAMETRELERİ

Ad Bu parametre, tanımlamayı kolaylaştırmak için kullanıcının otomasyona orijinalinden farklı bir ad atamasını sağlar (örn. "kuzey kapısı"). Boşluklar dahil maksimum 24 karakterlerden oluşan bir ad seçmek mümkündür.

Seri (0 ⇢ 63 , varsayılan 0) Seri, "sınıflandırma alanını" tanımlamak için her redüktörlü motora, alıcıya veya bir BusT 4 ağına potansiyel olarak bağlanabilen başka bir cihaza atanması gereken bir sayıdır. Daha sonra karmaşık bir sistemde otomasyon kullanıldığında aynı seri numarasına sahip tüm cihazlar aynı anda kontrol edilebilir.

Adres (1 ⇢ 127 , varsayılan 3) Adres, bir serideki diğer cihazlardan ayırt edilmesi için her redüktörlü motora, alıcıya veya bir BusT 4 ağına potansiyel olarak bağlanabilen diğer cihazlara atanması gereken bir sayıdır. Bu nedenle bir serideki tüm cihazların birbirinden farklı bir adrese sahip olması gerekir.

Grup (0 ⇢ 15 , varsayılan 0) Bu fonksiyon, kullanıcının kontrol edilecek bir cihaza (örneğin bir redüktörlü motor veya potansiyel olarak BusT 4 ağına bağlanabilen başka bir cihaz) bir numara atamasını sağlar ve bu cihazın belirli bir "komut grubuna" ait olmasını sağlar. Farklı serilere ait olsalar bile birden fazla cihaz aynı grubun parçası olabilir. 14'ye kadar cihaz grubu oluşturulabilir ve özellikle aynı cihaz 4 farklı gruplara yerleştirilebilir.

- Bir gruba yerleştirilen farklı cihazların eş zamanlı kontrolü, bunlardan bazıları farklı serilere ait olsa bile:
- bu gruba ait tüm cihazları kontrol etmek için gruba ait cihazlardan birine monte edilmiş tek bir alıcının kullanılması.

Firmware sürümü Bu işlev, bir cihazda mevcut olan firmware sürümünü görüntülemek için kullanılabilir.

Donanım sürümü Bu işlev, bir cihazda mevcut donanım sürümünü görüntülemek için kullanılabilir.

Seri numarası Bu işlev, belirli bir cihazı tanımlayan seri numarasını görüntülemek için kullanılabilir. Bu numara aynı modelde olsa bile her cihaz için farklıdır.

11.3 KURULUM PARAMETRELERİ

BlueBus arama (0x0A) Bu işlev, BlueBus girişine ve STOP girişine bağlı cihazlar için öğrenme prosedürünü başlatmak için kullanılabilir. Ayrıca motorun dönüş yönünü tanımlamak (motorun dönüş yönü ile ilgili paragrafa bakın) ve bağlı genişletme kartlarını ilişkilendirmek için de kullanılır.

Pozisyon programlama

Aşağıdaki parametrelerde yapılan herhangi bir değişiklikten sonra kontrol ünitesi Otomatik Kuvvet Öğrenme prosedürünü yeniden başlatmalıdır (“Otomatik kuvvet öğrenme” paragrafına bakın).

- Seyir hızı (30 ⇢ 100 varsayılan 50 Pozisyon programlama prosedürü sırasında kullanılacak hızın tanımlanmasına izin verir.
- Açma (0 ⇢ 65535 , varsayılan 65535) İstenilen maksimum açılma konumunun programlanmasına olanak sağlar
- Açılma yavaşlaması (0 ⇢ 65535, varsayılan 65535) Açılma yavaşlama konumunun programlanmasına izin verir: bu değerin yakınında otomasyon, maksimum açılma konumuna ulaşmadan önce yavaşlamaya başlar.
- Kısmi açılma (0 ⇢ 65535 , varsayılan 65535) İstenilen maksimum açılma konumunun programlanmasına olanak sağlar.
- Kapanışta yavaşlama (0 ⇢ 65535 , varsayılan 65535) Kapanışta yavaşlama pozisyonunun programlanmasına izin verir: bu değerin yakınında otomasyon, maksimum kapanma pozisyonuna ulaşmadan önce yavaşlamaya başlar.
- Kapanış (0 ⇢ 65535 , varsayılan 65535) Mutlaka yere çarpması gereken maksimum kapanma konumunun programlanmasına izin verir.
- Hariç tutma konumu (0 ⇢ 65535 , varsayılan 50) Otomasyonun herhangi bir engel algılama müdahalesini göz ardı ettiği konumun programlanmasına izin verir.
- Fotosel hariç tutma konumu (0 ⇢ 65535 , varsayılan 0) Otomasyonun herhangi bir fotosel algılama müdahalesini göz ardı ettiği konumun programlanmasına izin verir.
- Açılış sonu gevşetme (0 ⇢ 200 , varsayılan 0) Açma konumuna ulaşıldıktan sonra kapanma sırasında ters hareket mesafesinin (kılavuz boyunca yol açısından) programlanmasına olanak tanır. Bu, otomasyona uygulanan mekanik gerilimin azaltılmasına olanak tanır.
- **Kapanış sonu gevşetme (0 ⇢ 200 , varsayılan: SPIDER800 - SPIDER800W 25 , SPIDER1200BLW 75) Maksimum kapanma konumuna ulaşıldıktan sonra açılma sırasında ters hareket mesafesinin (kılavuz boyunca yol açısından) programlanmasına olanak tanır. Bu, otomasyona uygulanan mekanik gerilimin azaltılmasına olanak tanır.**

Veri silme **(0x0C)**

Aşağıda açıklanan silme işlemleri iptal edilemez.

Bu işlev, kullanıcının kontrol ünitesinin yapılandırmasını ve içinde kaydedilen verileri aşağıdaki seçenekler arasından seçerek silmesini sağlar:

- **Silinme yok Silinme gerçekleşmez;**
- BlueBus cihazları BlueBus cihazlarının, STOP girişinin ve daha önce edinilmiş genişleme panolarının yapılandırmasını siler;
- Pozisyonlar Tüm ezberlenmiş pozisyonları siler;
- Fonksiyon değerleri Kontrol ünitesine ilişkin tüm değerleri ve fonksiyonların ayarlarını siler, fabrika değerlerini sıfırlar;
- Haritalama Manevraların yürütülmesi sırasında hafızaya alınan motor kuvveti emilimi değerlerinin silinmesine olanak sağlar. Bu silme işlemine başladıktan sonra otomatik kuvvet öğrenme prosedürünün başlatılması gerekir;
- Tümünü sil Ayrılmış parametreler hariç olmak üzere, kontrol ünitesi hafızasındaki tüm verileri siler (fabrika ayarlarına geri yükler): seri, adres, donanım versiyonu, yazılım versiyonu, seri numarası.

11.4 TEMEL PARAMETRELER

Otomatik kapanma (ON ⇢ OFF, varsayılan OFF) **(0x80)**

Bu işlev, tam bir açılış manevrasının sonunda kontrol ünitesinde otomatik kapanmayı etkinleştirmek için kullanılabilir.

İşlev ON Otomatik kapanma manevrası, "duraklatma süresi" işlevinde programlanan bekleme süresinin sonunda başlar. Fonksiyon OFF Kontrol ünitesi "yarı otomatik" çalışma modundadır.

Duraklatma süresi (0 ⇢ 240(s), varsayılan 30s) **(0x81)**

Bu parametre, açılma manevrasının sonu ile kapanma manevrasının başlangıcı arasında geçmesi gereken istenen bekleme süresini tanımlar.

UYARI Bu fonksiyon yalnızca "otomatik kapanma" fonksiyonu ON ise kullanılır.

Fotoselden sonra tekrar kapat **(0x86)**

- Aktif (ON ⇢ OFF , varsayılan OFF) Bu fonksiyon, bir aracın veya insanların geçişi için gereken süre boyunca otomasyonun kesinlikle açık konumda tutulmasına olanak tanır. Bu süre dolduğunda, "bekleme süresi" fonksiyonunda ayarlanan süre geçtikten sonra kapanma manevrası otomatik olarak devreye girer. (İşlev, insanların/araçların geçişini tanımlamak ve kapanma manevralarını tetiklemek için fotoselleri kullanır).

ON işlevi "Fotoselden sonra tekrar kapat" işlevini etkinleştirir. İşlev OFF işlev devre dışı bırakılır.

=

UYARI Devam eden manevra sırasında manevrayı durdurmak için bir Durdurma komutu gönderilirse, "fotoselden sonra tekrar kapat" işlevi otomatik olarak devre dışı bırakılır.

- Mod (TAM AÇ ⇢ FOTOSEL SERBEST KALINCAYA KADAR AÇ, varsayılan FOTOSEL SERBEST KALINCAYA KADAR AÇ). Bu parametrenin fabrika ayarı "fotosel serbest kalıncaya kadar aç" modudur. İşlevin 2 çalışma modu vardır:
  - kapanma manevrası sırasında güvenlik cihazları (fotoseller) müdahale ederse tamamen açılır, otomasyon tam açılma manevrası yapmaya başlar. "Bekleme süresinden" sonra otomasyon otomatik olarak kapanma manevrasını başlatacaktır.
  - **kapanma manevrası sırasında güvenlik cihazları (fotoseller) müdahale ederse, devreden çıkana kadar açık, otomasyon, fotoseller devreden çıkana kadar devam eden bir açılma manevrası gerçekleştirmeye başlar. Bu noktada "bekleme süresi" fonksiyonunda programlanan bekleme süresi dolduktan sonra manevra kapatılır ve otomasyon kapatma manevrasına başlar. Not - "Otomatik kapanma" fonksiyonu aktif değilse kontrol ünitesi "tamamen açık" moduna geçer.**
- Bekleme süresi (0 ⇢ 250(s), varsayılan 5s). Açılma hareketi tamamlandıktan veya fotosel serbest kaldıktan sonra kapanma hareketi başlayıncaya kadar geçecek süreyi kontrol ünitesinde programlar.

Her zaman kapat (0x87)

- Aktif (ON ⇢ OFF , varsayılan OFF) Bu fonksiyon, otomasyonun bir elektrik kesintisinden sonra otonom olarak bir kapanma manevrası yürütmesini sağlar. İşlev yalnızca elektrik kesintisinden sonra etkinleşir.

İşlev ON Güç geri geldiğinde kapanma manevrası gerçekleştirilir. İşlev OFF Güç geri geldiğinde otomasyon sabit kalır.

UYARI: güvenlikle ilgili nedenlerden dolayı, fonksiyon aktifken, kapanma manevrasından önce, süresi "bekleme süresi" fonksiyonu aracılığıyla programlanan bir ön flaş gelir (aşağıya bakın).

- Mod (HER ZAMAN KAPAT ⇢ OTOMATİK KAPANMAYI KORU, varsayılan HER ZAMAN KAPAT). İşlevin 2 çalışma modu vardır:
  - elektrik kesintisinden sonra, elektrik geldiğinde ve "bekleme süresi" parametresinde belirtilen süre dolduğunda daima kapatın, otomasyon otomatik bir kapanma manevrası gerçekleştirir
  - bu modu etkinleştirerek kapanışı kaydet = bir kesintiden sonra güç geri yüklendiğinde iki sonuç elde edilebilir:
    - elektrik kesintisi meydana geldiğinde bu sürenin geri sayımı devam ediyorsa, "ön yanıp sönme süresi" işlevinde ayarlanan süreye göre otomatik kapanma manevrasının yürütülmesi;
    - elektrik kesintisi sırasında otomatik kapanma manevrası yapılıyorsa ve tamamlanmadıysa, kapanma manevrasının yürütülmesi.

Not – Otomatik kapanma manevrası elektrik kesintisinden önce iptal edilmişse (örneğin Durdur komutu gönderilerek), elektrik geldiğinde kapatma manevrası yapılmayacaktır.

- Bekleme süresi (0 ⇢ 20(s), varsayılan 5s). Elektrik kesintisinden sonra yeniden başlatma ile kapanma hareketinin başlaması arasında geçecek süreyi kontrol ünitesinde programlar. Bu parametre yalnızca “AKTİF” modu ON durumundayken kullanılır.

Kuvvet yönetimi (0x47)

- Açma kuvveti (10 ⇢ 100 varsayılan 95% - 60%) Bu fonksiyon, bir açma manevrası sırasında motor tarafından uygulanan kuvveti ayarlamak için kullanılabilir.

"Ağır kapı" ayarıyla varsayılan değer 95%'dir "Hafif kapı" ayarıyla varsayılan değer 60%'dir

- Açık yavaşlama kuvveti (10 ⇢ 100 varsayılan 70% - 40%) Bu fonksiyon, bir açılma manevrasının yavaşlama aşaması sırasında motor tarafından uygulanan kuvveti ayarlamak için kullanılabilir.

"Ağır kapı" ayarıyla varsayılan değer 70%'dir "Hafif kapı" ayarıyla varsayılan değer 40%'dir

- Kapanma kuvveti (10 ⇢ 100 varsayılan 95% - 60%) Bu fonksiyon, kapanma manevrası sırasında motor tarafından uygulanan kuvveti ayarlamak için kullanılabilir.

"Ağır kapı" ayarıyla varsayılan değer 80%'dir "Hafif kapı" ayarıyla varsayılan değer 60%'dir

- Yakın yavaşlama kuvveti (10 ⇢ 100 varsayılan 60% - 40%) Bu fonksiyon, bir kapanma manevrasının yavaşlama aşaması sırasında motor tarafından uygulanan kuvveti ayarlamak için kullanılabilir.

"Ağır kapı" ayarıyla varsayılan değer 60%'dir "Hafif kapı" ayarıyla varsayılan değer 40%'dir

- Manuel kuvvet seviyesi (0 ⇢ 600, çeşitli varsayılanlar, 2 x Bu fonksiyon, motorun yere yaklaşma sırasında “AMP hariç tutma konumu” dahilinde uygulaması gereken kuvvetin parametrelerini ayarlamak için kullanılabilir.

[Alan 1] - Kapının yere yaklaşması sırasında uygulanacak kuvvet (0 ⇢ 100 [Alan 2] - Kapının yere yaklaşması sırasında maksimum müdahale süresi (0 ⇢ 600ms).

- **Kuvvet müdahale süresi (10 ···→ 500 , varsayılan çeşitli, 4 x Fonksiyon, çeşitli manevra aşamalarında ayarlanan kuvvet seviyesi aşıldığında müdahale süresini kontrol eder.**

[Alan 1] - Açılma hareketindeki en uzun müdahale süresi (varsayılan 150ms - 150ms). [Alan 2] - Açılmada yavaşlama aşamasındaki en uzun müdahale süresi (varsayılan 100ms - 100ms). [Alan 3] - Kapanmada yavaşlama aşamasındaki en uzun müdahale süresi (varsayılan 150ms - 150ms). [Alan 4] - Kapanmada yavaşlama aşamasındaki en uzun müdahale süresi (varsayılan 100ms - 100ms).

Duyarlılık yönetimi (0x38)

- Engeli algıla (ON ···→ OFF , varsayılan ON) Bu işlev, kontrol ünitesinin bir engelin varlığını (rüzgar, araç, kişi vb.) algılama hassasiyet düzeyini önemli ölçüde artırmasına olanak tanır.

ON işlevi, kontrol ünitesinin bir engeli algılama tepkisini önemli ölçüde artırır. OFF işlevi, kontrol ünitesinin bir engeli algılama tepkisini önemli ölçüde azaltır. (Engel tespiti yalnızca “Kuvvet Yönetimi” fonksiyonunda ayarlanan parametreler aracılığıyla yönetilir)

Uyarı! Aşağıdaki parametreler yalnızca "engel tespit etme" işlevi etkinleştirildiğinde etkilidir (ON)

- **Açık hassasiyet (10 ···→ 100 varsayılan 70% - 80%) Bu fonksiyon, kontrol ünitesinin bir açılma manevrası sırasında bir engeli algılamak için müdahale ettiği kuvveti kontrol eder.**

- **Açık yavaşlama hassasiyeti (10 ···→ 100 (%), varsayılan 80% - 80%) Bu fonksiyon, açılma manevrasının yavaşlama aşaması sırasında kontrol ünitesinin bir engeli algılamak için müdahale ettiği kuvveti kontrol eder.**

- **Kapanma hassasiyeti (10 ···→ 100 (%), varsayılan 70% - 85%) Bu fonksiyon, kapanma manevrası sırasında kontrol ünitesinin bir engeli algılamak için müdahale ettiği kuvveti kontrol eder.**

- **Kapanışta yavaşlama hassasiyeti (10 ···→ 100 (%), varsayılan 80% - 90%) Bu fonksiyon, kapanma manevrasının yavaşlama aşaması sırasında kontrol ünitesinin bir engeli algılamak için müdahale ettiği kuvveti kontrol eder.**

- **Hassasiyet müdahale süresi (10 ···→ 500 (ms), varsayılan çeşitli, 4 x Fonksiyon, çeşitli manevra aşamalarında ayarlanan kuvvet seviyesi aşıldığında müdahale süresini kontrol eder [Alan 1] - Açma manevrası sırasında maksimum müdahale süresi (varsayılan 150ms - 150ms) [Alan 2] - Açılma yavaşlama aşaması sırasında maksimum müdahale süresi (varsayılan 100ms - 50ms) [Alan 3] - Kapanma yavaşlama aşaması sırasında maksimum müdahale süresi (varsayılan 150ms - 150ms) [Kart 4] - Kapanma yavaşlaması sırasında maksimum müdahale süresi faz (varsayılan 100ms - 50ms).**

Hız yönetimi (0x40)

Aşağıdaki parametrelerde yapılan herhangi bir değişiklikten sonra kontrol ünitesi Otomatik Kuvvet Öğrenme prosedürünü yeniden başlatmalıdır (“Otomatik kuvvet öğrenme” paragrafına bakın).

- Açma hızı (25 ···→ 100 varsayılan 72% = 72%) Bu fonksiyon, bir açılma manevrası sırasında motor hızını programlamak için kullanılabilir.

- Açılma yavaşlama hızı (25 ···→ 100 varsayılan 30% = 30%) Bu fonksiyon, bir açılma manevrasının yavaşlama aşaması sırasında motor hızını programlamak için kullanılabilir.

- Kapanma hızı (25 ···→ 100 varsayılan 72% - 72%) Bu fonksiyon, bir kapanma manevrası sırasında motor hızını programlamak için kullanılabilir.

- Kapanma yavaşlama hızı (25 ···→ 100 varsayılan 30% - 30%) Bu fonksiyon, bir kapanma manevrasının yavaşlama aşaması sırasında motor hızını programlamak için kullanılabilir.

Kalkış desteği (0x8F)

Bu menüde yapılan herhangi bir değişiklikten sonra kontrol ünitesi Otomatik Kuvvet Öğrenme prosedürünü yeniden başlatmalıdır (bkz. "Otomatik kuvvet öğrenme" paragrafı).

- Aktif (ON ⇢ OFF , varsayılan OFF) Bu işlev, manevranın ilk aşamasında kullanılan hız ve kuvvetin anlık olarak arttırılmasına (kalkış desteği süresine bakın) olanak tanıdığından, yüksek statik sürtünmenin (örneğin, kar veya buzun otomasyonu engellemesi) mevcut olduğu durumlarda kullanışlıdır.

İşlev ON, motor kuvveti ve hızıyla ilişkili işlevlere atanan değerler, bir manevranın başlangıç aşamasında motora daha fazla güç sağlamak için (anlık olarak) artırılır İşlev OFF normal çalışma

=

- Kalkış desteği süresi (1 ⇢ 10 (s), varsayılan 3s) Bu fonksiyon, motorun ilk kalkış desteği süresini programlamak için kullanılabilir

UYARI! Bu işlev yalnızca "Kalkış desteği" işlevi ON olarak ayarlandığında geçerlidir.

Ön yanıp sönme (0x93)

- Aktif (ON ⇢ OFF , varsayılan OFF) Bu işlev, bir tehlike durumunu önceden bildirmek amacıyla her manevranın başlangıcından önce bir ön flaş oluşturmak için kullanılabilir. Ön yanıp sönme süreleri her manevra yönü için yapılandırılabilir

ON İşlevi, uyarı ışığının etkinleştirilmesi ile açma veya kapama manevrasının başlaması arasındaki ön yanıp sönme süresini etkinleştirir OFF İşlevi, manevra başladığında uyarı ışığı yanıp sönmeye başlar

- Açılma süresi (1 ⇢ 10 (s), varsayılan 3s) Bu fonksiyon, bir açılma manevrasının yakında başlayacağını işaret eden yanıp sönme süresini programlamak için kullanılabilir; "ön yanıp sönme" işleviyle ilişkilidir.

- Kapanma süresi (1 ⇢ 10 (s), varsayılan 3s) Bu fonksiyon, kapanma manevrasının yakında başlayacağını işaret eden yanıp sönme süresini programlamak için kullanılabilir; "ön yanıp sönme" işleviyle ilişkilidir.

Bekleme modu (0x8B)

- Aktif (ON ⇢ OFF , varsayılan OFF) Bu fonksiyon, her manevranın sonundaki "bekleme süresinden" sonra çıkışlar, dahili çevre birimleri ve LED'ler durumu kapatılacağı için elektrik tüketimini maksimuma azaltmak için kullanılabilir.

İşlev ON "Mod"da seçilen profile göre bekleme işlevini etkinleştirir. Bu işlev özellikle pille çalıştırıldığında kullanışlıdır İşlev OFF otomasyonun normal çalışması

=

- Mod (güvenlik cihazları ⇢ BlueBus ⇢ tümü, Wi-Fi hariç tümü; varsayılan güvenlik cihazları)

Stand-by işlevi 4 çalışma modlarına sahiptir:

- güvenlik cihazları
  - Kontrol ünitesi, BlueBus fotosel vericilerini ve bunun yerine daha yavaş yanıp sönen BlueBus LED hariç tüm LED'ler'yi kapatır.

- BlueBus
  - Kontrol ünitesi BlueBus çıkışını (cihazları) ve bunun yerine daha yavaş yanıp sönecek olan BlueBus LED dışındaki tüm LED'ler'yi kapatır.

- Tümü: Kontrol ünitesi BlueBus çıkışını (cihazları), kontrol ünitesi ve varsa genişletme modülü çıkışlarını, 12 V yardımcı beslemeyi, varsa Wi-Fi modülünü ve yavaş yanıp sönen BlueBus LED dışındaki tüm LED göstergelerini kapatır.

- Wi-Fi hariç tümü
  - Kontrol ünitesi şunları kapatır: BlueBus çıkışı (cihazlar), kontrol ünitesi çıkışları (ve genişletme modüllerinin çıkışları), 12 V servis voltajı ve daha yavaş yanıp sönen BlueBus LED hariç tüm LED'ler. Bu modda entegre Wi-Fi modülü kapatılmaz!.

UYARI! Kontrol ünitesi herhangi bir hareket komutu aldığında normal çalışmaya geri döner. Manevranın sonunda fonksiyon ON ise kontrol ünitesi Bekleme modunu yeniden etkinleştirecektir.

- Bekleme süresi (5 ⇢ 250 (s), varsayılan 60s) Bu işlev, bir manevranın sonu ile "bekleme" işlevinin başlangıcı arasındaki süreyi programlamak için kullanılabilir.

Otomasyon kilidi (ON ⇢ OFF, varsayılan OFF) (0x9A)

Bu fonksiyon otomasyonun hareketlerini engellemek için kullanılabilir.

İşlev ON "Adım adım yüksek öncelikli", "Kilidi aç", "Kilidi aç ve kapat" ve "Kilidi aç ve aç" komutları dışında hiçbir türde gönderilen komut gerçekleştirilmeyecektir. İşlev OFF normal çalışma

=

Düğme kilidi (ON ⇢ OFF, varsayılan OFF) (0x9C)

Bu fonksiyon, kontrol ünitesinde bulunan düğmelerin çalışmasını devre dışı bırakır. Bu işlev özellikle çocuklar mevcutsa yararlıdır.

Fonksiyon ON = kontrol birimi, kontrol birimi düğmelerinden gönderilen herhangi bir komutu engeller Fonksiyon OFF = normal çalışma

=

Dahili radyo engelleme (ON ⇢ OFF, varsayılan OFF) (0x9B)

Bu işlev dahili radyonun çalışmasını engellemek için kullanılabilir. Bu işlev özellikle OXI, OXIBD vb. ailelere ait SM konektörlü (isteğe bağlı aksesuarlar) harici bir alıcı kullanıldığında kullanışlıdır.

ON işlevi dahili alıcının çalışmasını devre dışı bırakır OFF işlevi normal çalışma (entegre radyo etkin)

=

Kurcalamaya karşı koruma (ON ⇢ OFF, varsayılan OFF) (0x9F)

Bu fonksiyon, tam bir kapanış manevrasını takiben anti-tamper fonksiyonunu yönetmek için kullanılabilir.

İşlev ON Kapalı konuma ulaşıldığında kontrol ünitesi, otomasyonu manuel olarak açmaya yönelik olası girişimleri engellemek üzere tasarlanmış "kurcalamaya karşı koruma" modunu etkinleştirir. Taşıyıcının açılma yönünde herhangi bir kayması tespit edildiğinde motor, otomasyonu (otomatik olarak) programlanan kapanma konumuna geri getirme görevini üstlenir. İşlev OFF normal çalışma (sabotaj önleme modu devre dışı)

=

Kısa geri dönüş değeri (0,5 ⇢ 5 (s), varsayılan 3 (s)) (0x31)

Bu fonksiyon, bir engel algılandıktan veya bir "Durdur" komutu gönderildikten sonra kontrol ünitesinin güvenlik manevrası olarak komut verdiği kısa geri dönüş süresinin süresini programlamak için kullanılabilir.

Maksimum Çalışma Süresi (10 ⇢ 250 (s), varsayılan 120 (s)) (0xA7)

Bu fonksiyon her manevraya ayrılan maksimum süreyi tanımlamak için kullanılabilir. Bu süre geçtikten sonra kontrol ünitesi mevcut manevrayı durdurarak otomatik olarak bir STOP gerçekleştirir. Bu fonksiyon özellikle elektrik motorunun bütünlüğünü korumak için kullanışlıdır.

Elektrikli kilit süresi (0,1 ⇢ 10 (s), varsayılan 2 (s)) (0x5A)

Bu parametre, bir kapanış manevrasının sonu ile bir açılış manevrasının başlangıcı arasında geçmesi gereken istenen süreyi kontrol ünitesinde programlamak için kullanılabilir.

Manyetik tutucu süresi (0,1 ⇢ 10 (s), varsayılan 2 (s)) (0x5C)

Bu parametre, manyetik tutucu çıkarıldığında, kapanma manevrasının sonu ile açma manevrasının başlangıcı arasında geçmesi gereken istenen süreyi kontrol ünitesinde programlamak için kullanılabilir.

Nezaket ışık süresi (0 ⇢ 240 (s), varsayılan 60 (s)) (0x5B)

Bu parametre, her manevranın sonunda veya bir "aydınlatma lambası zamanlayıcısı" komutunun ardından aydınlatma lambasının istenen süre boyunca yanık kalacağı süreyi programlamak için kullanılabilir.

12 KULLANILABİLİR KOMUTLAR

Aşağıdaki tablolarda kontrol ünitesi tarafından yorumlanabilecek mevcut tüm komutlar listelenmektedir. Bu komutlar BASIC ve EXTENDED komutları olarak bölünmüştür ve herhangi bir kaynaktan (radyo uzaktan kumandası, terminal bloğundaki kablolu girişler, uyumlu Nice arayüzleri vb.) kullanılabilir.

12.1 TEMEL KOMUTLAR

Tipik bir kurulumda kullanılan komutlar

Tablo 32

TEMEL KOMUTLARIN AÇIKLAMASI	
KONFİGÜRASYON	**Açıklama**
Aç	Bir açılış hareketini gerçekleştirmek için temel komuttur.
Kapat	Bir kapanma hareketini gerçekleştirmek için temel komuttur.
Durdur	Otomasyonun hareketini kesintiye uğratmak için temel komuttur.
Kısmi açık 1	Kontrol ünitesi, uygulamanın "kısmi açılış 1" işlevinde belirlenen konuma ulaşıncaya kadar açılış manevrasını yürütmesine neden olur.
Adım adım	Kontrol ünitesi, komutun programlanan sırasında verilen manevra sırasına göre uygulamanın daha önce yürütülen (veya halen devam eden) manevrayı takip etmesini sağlar.

12.2 GENİŞLETİLMİŞ KOMUTLAR

Daha karmaşık ihtiyaçlarda (ortak kullanım, şirket vb.) kullanılan komutlar

Tablo 33

GENİŞLETİLMİŞ KOMUTLARIN AÇIKLAMASI	
KONFİGÜRASYON	**Açıklama**
Yüksek öncelikli adım adım	Kontrol ünitesi, uygulamanın, programlanan sırada verilen manevra sırasına göre, daha önce yürütülen (veya halen devam eden) manevrayı takip etmesini sağlar. Önemli = Bu komut, kontrol ünitesi “kilitleme” komutuyla ayarlanmış olsa dahi yürütülür.
Kondominium (kondominium Adım Adım)	Kontrol ünitesi, uygulamanın maksimum açılma konumuna ulaşılıncaya kadar “kapat - durdur - aç - aç” sırasını çalıştırmasını sağlar. Kapatma komutu ancak maksimum açılma konumuna ulaşıldığında verilebilir.
Kısmi açma 2	Kontrol ünitesi, uygulamanın "kısmi açılış 2" işlevinde belirlenen konuma ulaşılıncaya kadar açılış manevrasını tamamlamasına neden olur.
Kısmi açma 3	Kontrol ünitesi, uygulamanın "kısmi açılış 3" işlevinde belirlenen konuma ulaşılıncaya kadar açılış manevrasını tamamlamasına neden olur.
Kilitle	Kontrol ünitesi, “Adım adım yüksek öncelikli”, “Kilidi aç”, “Kilidi aç ve kapat” ve “Kilidi aç ve aç” komutları dışında herhangi bir komutu kilitler ve yürütmez.
Aç ve kilitle	Kontrol ünitesi, programlanan "açılış" konumuna ulaşılana kadar uygulamanın açılış manevrasını yürütmesine ve ardından otomasyonu kilitlemesine neden olur.
Kapat ve kilitle	Kontrol ünitesi, uygulamanın programlanan “kapanma” konumuna ulaşılıncaya kadar kapatma manevrasını yürütmesine neden olur ve ardından otomasyonu kilitler.
Kilidi aç	Kontrol ünitesi kilidi açar ve normal çalışma durumuna geri döner (gönderilen tüm komutlar yürütülebilir).
Kilidi aç ve aç	Otomasyonun kilidini açar ve bir açılma manevrasını tetikler.
Kilidini aç ve kapat	Otomasyonun kilidini açar ve bir kapanma manevrasını tetikler.
Aydınlatma ON/OFF	Bu komut, kontrol ünitesindeki aydınlatma lambasının açık ve kapalı durumlarını tersine çevirmek için kullanılabilir. aydınlatma lambası maksimum 240 saniye (4 dakika) boyunca yanık kalabilir, ardından otomatik olarak kapanacaktır.
Zamanlayıcı aydınlatma lambası	Bu komut, kontrol ünitesindeki aydınlatma lambasını zamanlayıcı kontrollü olarak etkinleştirmek için kullanılabilir. Açma süresi maksimum 240 saniyeye (4 dakika) kadar kişiselleştirilebilir.
Otomatik açılış aktif	Bu komut, BlueBus kontrol fotosellerinin ve "Kat mülkiyeti açık" modunda yapılandırılan girişlerin fonksiyonunu etkinleştirmek için kullanılabilir. Örneğin: kontrol fotoselleri devreye girdiğinde, kontrol ünitesi otomasyonu bir açma manevrası gerçekleştirmesi için tetikler.
Otomatik açılmayı devre dışı bırak	Bu komut yukarıda açıklanan “otomatik açılma aktif” modunun devre dışı bırakılmasını sağlar.

13 KONFİGÜRASYON

13.1 STANDART YAPILANDIRMA

Bu bölüm, kontrol ünitesinde (tüm genişletme kartları dahil) mevcut girişlerle ilişkilendirilebilecek mevcut konfigürasyonları gruplandırır.

Önemli! Kontrol ünitesinin doğru çalışmasını sağlamak için girişlerin istenen komutla ve ardından istenen çalışma moduyla ilişkilendirilmesi gerekir.

UYARI! Komutun davranışı "çalışma modu" listesinde belirtilen modlara göre yönetilir. Varsayılan konfigürasyon kalın harflerle yazılmıştır.

Tablo 34

KOMUTLARIN ÇALIŞMA MODLARI		
KOMUT	**AÇIKLAMA**	**ÇALIŞMA MODU (varsayılan modda kalın)**
Komut yok	Herhangi bir komutu çalıştırmaz (bir girdinin terminal bloğundaki etkileşimini engellemek için kullanışlıdır)	Uygulanamaz
Adım adım (Giriş NO olarak yönetildi)	Kontrol ünitesi, daha önce uygulanan (veya hala devam eden) manevrayı takiben uygulamanın çalışmasına neden olur.	Aç - Durdur - Kapat - Dur Aç - Dur - Kapat - Aç Aç - Kapat - Aç - Kapat Daire Adım Adım 1 Daire Adım Adım 2 Adım adım 2 Çalıştırmak için tut "Endüstriyel" mod
Kısmi açık 1 (Giriş NO olarak yönetildi)	Kontrol ünitesi, programlanan "kısmi açılış 1" konumuna ulaşılana kadar uygulamanın bir açılış manevrası yapmasına neden olur.	Aç - Durdur - Kapat - Dur Aç - Durdur - Kapat - Aç Aç - Kapat - Aç - Kapat Daire Adım Adım 1 Daire Adım Adım 2 Daire açık 1 Çalıştırmak için tut "Endüstriyel" mod
Kısmi açık 2 (Giriş NO olarak yönetildi)	Kontrol ünitesi, programlanan "kısmi açılış 2" konumuna ulaşılana kadar uygulamanın bir açılış manevrası yapmasına neden olur.	Aç - Durdur - Kapat - Dur Aç - Durdur - Kapat - Aç Aç - Kapat - Aç - Kapat Daire Adım Adım 1 Daire Adım Adım 2 Daire açık 1 Çalıştırmak için tut "Endüstriyel" mod
Kısmi açık 3 (Giriş NO olarak yönetildi)	Kontrol ünitesi, programlanan "kısmi açılış 3" konumuna ulaşılana kadar uygulamanın bir açılış manevrası yapmasına neden olur.	Aç - Durdur - Kapat - Dur Aç - Durdur - Kapat - Aç Aç - Kapat - Aç - Kapat Daire Adım Adım 1 Daire Adım Adım 2 Daire açık 1 Çalıştırmak için tut "Endüstriyel" mod
Açık (Giriş NO olarak yönetildi)	Kontrol ünitesi, programlanan "açılış" konumuna ulaşılana kadar uygulamanın açılış manevrasını yürütmesine neden olur.	**Açık - Durdur - Açık Daire açık 1 Daire açık 2 Açık 2 Çalıştırmak için tut açık**
Kapat (Giriş NO olarak yönetildi)	Kontrol ünitesi, programlanan "kapanma" konumuna ulaşılana kadar uygulamanın kapanış manevrasını yürütmesine neden olur.	**Yakın - Dur - Yakın Ortak kullanım yakın 1 Kondominium yakın 2 Yakın Tutun**
Stop (Giriş NO olarak yönetildi)	Kontrol ünitesi, mevcut manevranın durmasına neden olur ve "kullanılabilir yapılandırmalar" üzerine programlanan eylemi yürütür.	Durdurma ve tersine çevirme (tam) Durdurma ve kısa geri çevirme Durdurma Geçici durdurma
Photo (Giriş NC olarak yönetildi)	Kontrol ünitesi girişi bir güvenlik cihazı olarak yönetir	**Durdurma ve tersine çevirme (tam) Durdurma ve kısa geri çevirme Durdurma Geçici durdurma**
Photo1 (Giriş NC olarak yönetildi)	Kontrol ünitesi girişi bir güvenlik cihazı olarak yönetir	Durdurma ve tersine çevirme (tam) Durdurma ve kısa geri çevirme Durdurma Geçici durdurma

KOMUTLARIN ÇALIŞMA MODLARI		
KOMUT	**AÇIKLAMA**	**ÇALIŞMA MODU (varsayılan modda kalın)**
Photo2 (Giriş NC olarak yönetildi)	Kontrol ünitesi girişi bir güvenlik cihazı olarak yönetir	**Durdurma ve tersine çevirme (tam) Durdurma ve kısa geri çevirme Durdurma Geçici durdurma**
Photo3 (Giriş NC olarak yönetildi)	Kontrol ünitesi girişi bir güvenlik cihazı olarak yönetir	Durdurma ve tersine çevirme (tam) Durdurma ve kısa geri çevirme Durdurma Geçici durdurma

13.2 GÜVENLİK FONKSİYONLARININ YAPILANDIRILMASI

Aşağıda listelenen parametreler herhangi bir fiziksel girişle ilişkilendirilemez ancak otomasyon tarafından kesinlikle güvenlikle ilgili tüm işlevler için kullanılır. Özellikle, STOP girişinin müdahale etmesi (ve tüm girişlerin STOP olarak yapılandırılmış olması) veya bir engel algılanması durumunda, bir manevra sırasında kontrol ünitesinin hangi komutu yürütmesi gerektiğini tanımlamak mümkündür.

Aşağıdaki komutlar kullanılabilir ve komutlar bölümünde yapılandırılabilir.

Tablo 35

KOMUTLARIN ÇALIŞMA MODLARI		
FONKSİYON	**AÇIKLAMA**	**ÇALIŞMA MODU (varsayılan modda kalın)**
Açmayı durdur	Kontrol birimi, giriş (STOP olarak yapılandırıldığında) bir açılış manevrası sırasında durum değiştiğinde ilişkili komutun çalıştırılmasını tetikler.	Belirtilmedi Durdurma ve kısa geri çevirme Durdurma ve geri döndürme
Kapanmayı bırak.	Kontrol ünitesi, giriş (STOP olarak yapılandırıldığında) bir kapanış manevrası sırasında durum değiştiğinde ilişkili komutun yürütülmesini tetikler.	**Belirtilmedi Durdurma ve kısa geri çevirme Durdurma ve geri döndürme**
Açmadaki engeli tespit et	Kontrol ünitesi, bir açılış manevrası sırasında bir engel tespit edildiğinde ilişkili komutun yürütülmesini tetikler.	Belirtilmedi Durdurma ve kısa geri çevirme Durdurma ve geri döndürme
Kapatmadaki engeli tespit et	Kontrol ünitesi, bir kapanış manevrası sırasında bir engel tespit edildiğinde ilişkili komutun çalıştırılmasını tetikler.	**Belirtilmedi Durdurma ve kısa geri çevirme Durdurma ve geri döndürme**

13.3 KONTROL MODU AÇIKLAMA

Temel liste, kontrol ünitesinde bulunan mevcut kontrollerin çeşitli çalışma modlarını açıklamaktadır.

Tablo 36

KONTROL YAPILANDIRMASI	
ÇALIŞMA MODU	**AÇIKLAMA**
"Endüstriyel" modu	Aşağıdaki dizi çalıştırılır: - "yarı otomatik açılış" - "yaklaşın yakın tutun".
Basılı tutarak çalıştırma	Açma veya kapama manevrası yalnızca komut ısrarcıysa (çalıştırmak için tut) gerçekleştirilir. Kontrol serbest bırakıldığında kontrol ünitesi bir STOP komutunu yürütür.
Kapat - Durdur - Kapat	Tanımlanan dizi çalıştırılır.
Ortak kullanım yakın 1	"Yakın - yakın" dizisi yürütülür. Komut birkaç kez gönderilirse, maksimum kapanış pozisyonuna ulaşılana kadar dikkate alınmaz.
Ortak kullanım yakın 2	“Kapat - kapat” sırası yürütülür. Komut birkaç kez gönderilirse maksimum kapanma konumuna ulaşılıncaya kadar dikkate alınmaz. Uyarı = eğer komut 2 saniyeden daha uzun süre devam ederse, kontrol ünitesi bir "Durdur" komutunu yürütür.
Basılı tutarak kapama	Kapanma manevrası yalnızca komut kalıcıysa (çalıştırmak için tut) gerçekleştirilir. Kontrol serbest bırakıldığında kontrol ünitesi bir STOP komutunu yürütür.
Aç - Durdur - Kapat - Durdur	Tanımlanan dizi çalıştırılır.
Aç - Durdur - Kapat - Aç	Tanımlanan dizi çalıştırılır.
Aç - Kapat - Aç - Kapat	Tanımlanan dizi çalıştırılır.
Aç - Durdur - Aç	Tanımlanan dizi çalıştırılır.
Ortak kullanım açık 1	Tanımlanan "açık - açık" dizisi yürütülür. Komut birkaç kez gönderilirse, maksimum açılış pozisyonuna ulaşılana kadar dikkate alınmaz.
Ortak kullanım açık 2	Açıklanan "aç - aç" sırası gerçekleştirilir. Komut birkaç kez gönderilirse maksimum açılma konumuna ulaşılana kadar dikkate alınmaz. Uyarı = eğer komut 2 saniyeden daha uzun süre devam ederse, kontrol ünitesi bir "Durdur" komutunu yürütür.

ÇALIŞMA MODU	AÇIKLAMA
Open 2	Açılış sırası çalıştırılır. UYARI Komut 2 saniyeden daha uzun süre devam ederse, kontrol ünitesi "1 kısmi açılma" komutunu yürütür.
Koşuya hazır açık	Açma manevrası yalnızca komut kalıcıysa (çalıştırmak için tut) gerçekleştirilir. Kontrol serbest bırakıldığında kontrol ünitesi bir STOP komutunu yürütür.
Maksimum açılma pozisyonuna ulaşılıncaya kadar "kapat - durdur - aç - aç" sırası uygulanır. Başka bir komut varsa Ortak kullanım Adım Adım	Bundan sonra gönderilir, uygulama kapanış manevrasını aynı dizi ile gerçekleştirir.
Daire Adım Adım **Adım 2**	Maksimum açılma pozisyonuna ulaşılıncaya kadar "kapat - durdur - aç - aç" sırası uygulanır. Bu komuttan sonra başka bir komut gönderilirse uygulama aynı sıra ile kapatma manevrasını gerçekleştirir. Uyarı = Eğer komut 2 saniyeden fazla devam ederse, kontrol birimi bir "Durdur" komutu çalıştırır.
Adım adım 2	Bu, "açık - dur - kapat - aç" dizisini çalıştırır. UYARI Komut 2 saniyeden daha uzun süre devam ederse, kontrol ünitesi "1 kısmi açılma" komutunu yürütür
Stop	Kontrol birimi komutu aldığında, manevrayı aşamalı olarak ve kısa sürede (hemen değil) durdurur.
Dur ve kısa ters çevirme	Kontrol ünitesi, manevranın ilerlemesini durdurur ve otomasyonun ters yönde kısa bir tersine dönmesine neden olur.
Durdur ve tersine çevir	Kontrol ünitesi, mevcut manevranın durmasına neden olur ve tam tersi ters yönde harekete geçirir. Kontrol ünitesi, mevcut manevranın durmasına neden olur ve tam tersi ters yönde harekete geçirir.
Geçici durdurma	Komut aktif kaldığı sürece kontrol ünitesi mevcut manevrayı durdurur. Komut artık aktif olmadığında, kontrol ünitesi uygulamanın bir açma manevrası gerçekleştirmesine neden olur. UYARI = Açılış manevrasının yürütülmesi sırasında, bu komut göz ardı edilir Kontrol birimi komutu aldığında, devam eden manevrayı anında durdurur.
Stop	
Dur ve kısa ters çevirme	Kontrol birimi komutu aldığında, manevrayı anında durdurur ve uygulamanın ters yönde kısa bir tersine dönmesine neden olur.
Durdur ve tersine çevir	Kontrol birimi komutu aldığında, manevrayı derhal durdurur ve uygulamanın tam tersi yönde bir ters çevirme yapmasına neden olur.

14 KONFİGÜRASYONA GİRİŞ

Bu öğe, varsa (isteğe bağlı aksesuarlar) kontrol ünitesinde ve genişleme panolarında bulunan girdilerle ilişkilendirilebilecek mevcut yapılandırmaları gruplandırır.

Kontrol ünitesinin terminal bloğunda bulunan girdiler aşağıdaki şekilde tanımlanır:

- **GİRİŞ 1 (0x71) (Varsayılan = Adım adım)**
- GİRİŞ 2 (0x72) (Varsayılan = Photo)

Genişleme panolarında bulunan girdiler şu şekilde tanımlanır:

- GİRİŞ 3 (0x73) (mevcut olduğunda) (Varsayılan = Açık)
- GİRİŞ 4 (0x74) (mevcut) (Varsa) (Varsayılan = Kapat)
- GİRİŞ 5 (0x7C) (varsa) (Varsayılan Kısmi açık 1)
- GİRİŞ 6 (0x7D) (mevcut olduğunda) (Varsayılan = Acil Açık)

Terminal bloğu girişleri için “Temel parametreler” ve “Genişletilmiş komutlar” paragraflarında açıklanan temel ve genişletilmiş komutlara ek olarak aşağıdaki tabloda belirtilen işlevler yer almaktadır.

Tablo 37

KONFİGÜRASYONA GİRİŞ	
FONKSİYON	**AÇIKLAMA**
Photo (Giriş NC olarak yönetildi)	Kontrol ünitesi, girişi bir güvenlik cihazı olarak yönetir ve geçişini "PHOTO" fotoselinin bir müdahalesi olarak yorumlar.
Photo 1 (giriş NC olarak yönetildi)	Kontrol ünitesi, girişi bir güvenlik cihazı olarak yönetir ve geçişini "PHOTO1" fotoselinin bir müdahalesi olarak yorumlar.
Photo 2 (giriş NC olarak yönetildi)	Kontrol ünitesi, girişi bir güvenlik cihazı olarak yönetir ve geçişini "PHOTO2" fotoselinin bir müdahalesi olarak yorumlar.
Photo 3 (giriş NC olarak yönetildi)	Kontrol ünitesi, girişi bir güvenlik cihazı olarak yönetir ve geçişini "PHOTO3" fotoselinin bir müdahalesi olarak yorumlar.
Acil Durumda Açılış (giriş NC olarak yönetildi)	Giriş açıldığında kontrol ünitesi bir açma komutu zorlar. Acil durum girişi tarafından başlatılan manevrayı hiçbir komut kesintiye uğratamaz ve yalnızca bir güvenlik cihazının (fotoseller veya STOP girişi) müdahalesi isteği askıya alabilir. Uyarı = Bir güvenlik cihazının müdahale etmesi durumunda kontrol ünitesi birkaç kez manevra yapmayı deneyecektir. Tekrarlanan müdahalelerde manevra durdurulur.
Acil Durumda Kapatma (giriş NC olarak yönetildi)	Giriş açıldığında kontrol ünitesi bir kapatma komutu zorlar. Acil durum girişi tarafından başlatılan manevrayı hiçbir komut kesintiye uğratamaz ve yalnızca bir güvenlik cihazının (fotoseller veya STOP girişi) müdahalesi isteği askıya alabilir. Uyarı = Bir güvenlik cihazının müdahale etmesi durumunda kontrol ünitesi birkaç kez manevra yapmayı deneyecektir. Tekrarlanan müdahalelerde manevra durdurulur.

Önemli – Kontrol ünitesinin düzgün çalıştığından emin olmak için her girişin bir komut veya fonksiyonla ve ardından “Kontrol modu açıklamasına” göre istenen çalışma moduyla ilişkilendirilmesi gerekir. Tüm parametreler fabrikada önceden ayarlanmıştır ancak gerektiğinde değiştirilebilir.

15 ÇIKTI KONFİGÜRASYONU

Bu bölüm, kontrol ünitesinde ve varsa genişletme kartlarında (isteğe bağlı aksesuarlar) bulunan çıkışlarda mevcut olan fonksiyonları listeler.

DİKKAT: Bekleme modunda çıkışlar kapatılır. Bunları aktif tutmak gerekiyorsa Bekleme modunu kapatın.

15.1 KONTROL ÜNİTESİ ÇIKIŞ YAPILANDIRMASI

Bu öğe, bir otomasyonun kontrol ünitesinde mevcut olan çıkışlarla ilişkilendirilebilecek mevcut fonksiyonları gruplandırır.

Kontrol ünitesi çıkışları şu şekilde tanımlanır:
- ÇIKIŞ 1 (0x51) (Varsayılan = Uyarı ışığı)
- ÇIKTI 2 (0x52) (Varsayılan = OGI)

UYARI! Çıkışlar 24 VDC – 10 W ile sınırlıdır

Tablo 38

KONTROL ÜNİTESİ ÇIKIŞ YAPILANDIRMASI		
FONKSİYON	**ID**	**AÇIKLAMA**
Belirtilmedi (Yok)		Kontrol ünitesi çıkışın durumunu kapalı konuma zorlar. Kontrol ünitesinin hiçbir komutu veya etkileşimi çıkışın durumunu değiştiremez.
Sca/OGI (Açık Kapı Göstergesi)	(0x01)	Programlanan gösterge ışığı, kontrol ünitesinin çalışma durumlarını gösterir: ışık kapalı = uygulama maksimum Kapanma konumunda; yavaş yanıp sönme = Açma manevrası yürütme aşamasındaki uygulama; hızlı yanıp sönme = Kapanış manevrası yürütme aşamasındaki uygulama; ışık sürekli açık = uygulama maksimum Açılış konumundan farklı bir konumda durduruldu.
Kapı açık	(0x02)	Programlanan gösterge ışığı kontrol ünitesinin çalışma durumlarını gösterir: ışık açık = uygulama maksimum Açılma konumunda ışık kapalı = diğer konumlarda uygulama.
Kapı kapalı	(0x03)	Programlanan gösterge ışığı kontrol ünitesinin çalışma durumlarını gösterir: ışık açık = uygulama maksimum Kapanma konumunda; ışık kapalı = diğer konumlarda uygulama. Çıkış aktif 24 VDC / maksimum 10 W .
Bakım	(0x04)	Programlanan ışık, tamamlanan manevra sayısını ve dolayısıyla sistem bakım işlemlerinin gerekliliğini (veya olmadığını) gösterir: ışık, açılma manevrasının başlangıcında 2 saniye boyunca açık = 80%'nin altındaki manevra sayısı; tüm manevranın gerçekleştirilmesi sırasında yanıp sönen ışık = 80 ve 100% arasındaki manevra sayısı; ışık her zaman yanıp sönüyor = 100% üzerindeki manevra sayısı.
PhotoTest	(0x25)	Çıkış, röle fotosellerine güç verir ve manevra başladığında bunların bütünlüğünü doğrular. Etkileşim türü, PHOTO, PHOTO1 ve PHOTO2 olarak yapılandırılmış girişlerin konfigürasyonuna sıkı sıkıya bağlıdır.
İkaz lambası	(0x05)	Bu fonksiyon, uyarı ışığının mevcut manevranın yapıldığını göstermesini sağlar. Yanıp sönmeler düzenli aralıklarla meydana gelir (0,5 saniye yanar; 0,5 saniye söner). Bu mod, çıkışa 12Vdc voltajıyla komut verilmesini sağlar.
Uyarı ışığı1	(0x13)	Bu fonksiyon, motorun durumuna bakılmaksızın çıkışın açık durumdan kapalı duruma geçmesini sağlar. Etkinleştirmeler düzenli aralıklarla gerçekleşir (0,5 saniye açık; 0,5 saniye kapalı).
Uyarı ışığı 24V	(0x17)	Bu fonksiyon, uyarı ışığının mevcut manevranın yapıldığını göstermesini sağlar. Yanıp sönmeler düzenli aralıklarla meydana gelir (0,5 saniye yanar; 0,5 saniye söner). Bu mod, çıkışa 24Vdc voltajıyla komut verir.
Aydınlatma lambası	(0x06)	Çıkış, kontrol ünitesinde bulunan aydınlatma lambasının durumunu takip eder.
Kapı durumu	(0x1E)	Çıkış, hareket yönünden bağımsız olarak motorun hareketinin durumunu takip eder: ışık açık = motor manevra ışığı kapalı = motor duruyor.
Varlık	(0x23)	Otomasyon durağanlığı ile herhangi bir fotoselin müdahalesi, 5 saniyelerinin çıkışını etkinleştirir (zaman programlanamaz).
Elektrikli kilit 1 [not 1]	(0x07)	Bu fonksiyon programlandığında, bir açılış manevrası yapıldığında, elektrikli kilit, "elektrik kilit süresi" işlevinde belirlenen değere eşit bir süre boyunca aktifleşir.
Elektrikli kilitleme cihazı 1 [not 1]	(0x09)	Çıkışa mandallı bir elektrikli kilitleme cihazı bağlamak mümkündür (yalnızca elektrik mıknatıslı veya elektronik cihazsız versiyonlar). Açma manevrası sırasında, otomasyonu serbest bırakmak ve manevrayı gerçekleştirmek için elektrikli kilitleme cihazı devreye girer ve aktif kalır. Kapanma manevrası sırasında elektrikli kilitleme cihazının mekanik olarak yeniden devreye girdiğinden emin olun.
Her zaman	(0x16)	Bu fonksiyon çıkışı her zaman açık tutar. Bekleme modunda çıkış kapatılır.

KONTROL ÜNİTESİ ÇIKIŞ YAPILANDIRMASI		
FONKSİYON	**ID**	**AÇIKLAMA**
Emme kabı 1 [not 1]	(0x0B)	Bu fonksiyon programlandığında, uygulama maksimum kapanma konumunda olduğunda çıkış etkinleşir. Not – Çıkış diğer tüm durumlarda devre dışı bırakılır. Manyetik tutucu devre dışı bırakıldığında, bir açma manevrası başlatılmadan önce, "manyetik tutucu süresi" fonksiyonunda programlanan zaman aralığı devreye girer
Tek yönlü trafik ışığı	(0x1A)	"Tek yönlü trafik ışığı" olarak programlanırsa: maksimum açılış pozisyonunda ışık açık = uygulama kapalı = başka bir konumda uygulama.
Kırmızı trafik ışığı	(0x0D)	Bu fonksiyon, uygulamanın kapanış manevrası aşamalarında aktif olduğunu gösterir: Yavaş yanıp sönme = Kapanış manevrasının uygulanması; maksimum kapanma pozisyonunda kalıcı olarak açık ışık = uygulama; diğer pozisyonlarda ışık kapalı = uygulama.
Yeşil trafik ışığı	(0x0E)	Bu fonksiyon, bir açılma manevrasının aşamaları sırasında uygulamanın aktif olduğunu gösterir: yavaş yanıp sönme = açılma manevrasının yürütülmesi; ışık sürekli açık = uygulama maksimum açılma konumunda; ışık kapalı = diğer konumlarda uygulama.
Sesli uyarıcı	(0x1D)	Bu işlev, UL325 işlevi etkinse (varsa) sesli uyarıyı etkinleştirir.
Radyo kanalı no. 1 Radyo kanalı no. 2 Radyo kanalı no. 3 Radyo kanalı no. 4	(0x0F) (0x10) (0x11) (0x12)	Bu radyo kanalı çıkışın konfigürasyonu için ayarlanmışsa, vericiyle bir komut ayarlandığında bu çıkış etkinleşir ve komut devam edene kadar bu durumda kalır. Tek bir verici ile kontrol edilmek üzere aynı sisteme harici cihazların (örneğin bir yardımcı ışık) takılması yararlı olur. UYARI = Eğer bu radyo kanalı kontrol ünitesi alıcısında boş değilse, önceden bir komut ile hafızaya alınmış olduğundan, kontrol ünitesi kanal verici ile aktif hale getirildiğinde motora gelen komutu göz ardı ederek sadece programlanan çıkışı aktif hale getirecektir. Uyarı = Bu işlev şu anda BiDi ailesindeki vericiler için mevcut değildir.

[not 1] = Sadece elektrik mıknatısı içeren cihazlar bağlanabilir

15.2 ÇIKIŞ YAPILANDIRMASI - GENİŞLETME MODÜLLERİ

Bu öğe, genişletme kartlarında bulunan çıkışlarla ilişkilendirilebilecek mevcut işlevleri gruplandırır. Genişletme kartı çıkışları şu şekilde tanımlanır:

- **ÇIKIŞ 3 (0x53) (mevcut olduğunda) (Varsayılan = Tek yönlü trafik ışığı)**
- ÇIKIŞ 4 (0x54) (varsa) (Varsayılan MLAE22 aydınlatma lambası, MLEA44 Yeşil trafik ışığı)
- ÇIKIŞ 5 (0x55) (mevcut olduğunda) (Varsayılan = Kırmızı trafik ışığı)
- ÇIKIŞ 6 (0x56) (mevcut) (Varsa) (Varsayılan = Fototest)

UYARI! Çıkışlar 24 VDC – 10 W ile sınırlıdır

Tablo 39

GENİŞLEME KARTI ÇIKIŞLARININ YAPILANDIRILMASI		
FONKSİYON	**ID**	**AÇIKLAMA**
Belirtilmedi (Yok)		Kontrol ünitesi çıkışın durumunu kapalı konuma zorlar. Kontrol ünitesinin hiçbir komutu veya etkileşimi çıkışın durumunu değiştiremez.
Sca/OGI (Açık Kapı Göstergesi) [note 2]	(0x01)	Programlanan gösterge ışığı, kontrol ünitesinin çalışma durumlarını gösterir: ışık kapalı = uygulama maksimum Kapanma konumunda; yavaş yanıp sönme = Açma manevrası yürütme aşamasındaki uygulama; hızlı yanıp sönme = Kapanış manevrası yürütme aşamasındaki uygulama; ışık sürekli açık = uygulama maksimum Açılış konumundan farklı bir konumda durduruldu.
Kapı açık	(0x02)	Programlanan gösterge ışığı kontrol ünitesinin çalışma durumlarını gösterir: ışık açık = uygulama maksimum Açılma konumunda ışık kapalı = diğer konumlarda uygulama.
Kapı kapalı	(0x03)	Programlanan gösterge ışığı kontrol ünitesinin çalışma durumlarını gösterir: ışık açık = uygulama maksimum Kapanma konumunda; ışık kapalı = diğer konumlarda uygulama. Çıkış aktif 24 VDC / maksimum 10 W .
Bakım [not 2]	(0x04)	Programlanan ışık, tamamlanan manevra sayısını ve dolayısıyla sistem bakım işlemlerinin gerekliliğini (veya olmadığını) gösterir: ışık, açılma manevrasının başlangıcında 2 saniye boyunca açık = 80%'nin altındaki manevra sayısı; tüm manevranın gerçekleştirilmesi sırasında yanıp sönen ışık = 80 ve 100% arasındaki manevra sayısı; ışık her zaman yanıp sönüyor = 100% üzerindeki manevra sayısı.

GENİŞLEME KARTI ÇIKIŞLARININ YAPILANDIRILMASI		
FONKSİYON	**ID**	**AÇIKLAMA**
PhotoTest	(0x25)	Çıkış, röle fotosellerine güç verir ve manevra başladığında bunların bütünlüğünü doğrular. Etkileşim türü, PHOTO, PHOTO1 ve PHOTO2 olarak yapılandırılmış girişlerin konfigürasyonuna sıkı sıkıya bağlıdır.
Uyarı ışığı1 [not 2]	(0x13)	Bu fonksiyon, motorun durumuna bakılmaksızın çıkışın açık durumdan kapalı duruma geçmesini sağlar. Etkinleştirmeler düzenli aralıklarla gerçekleşir (0,5 saniye açık; 0,5 saniye kapalı).
Uyarı ışığı 24V	(0x17)	Bu fonksiyon, uyarı ışığının mevcut manevranın yapıldığını göstermesini sağlar. Yanıp sönmeler düzenli aralıklarla meydana gelir (0,5 saniye yanar; 0,5 saniye söner). Bu mod, çıkışa 24Vdc voltajıyla komut verir.
Aydınlatma lambası	(0x06)	Çıkış, kontrol ünitesinde bulunan aydınlatma lambasının durumunu takip eder.
Varlık	(0x23)	Otomasyon durağanlığı ile herhangi bir fotoselin müdahalesi, 5 saniyelerinin çıkışını etkinleştirir (zaman programlanamaz).
Elektrikli kilit 1 [not 1] [not 3]	(0x07)	Bu fonksiyon programlandığında, bir açılış manevrası yapıldığında, elektrikli kilit, "elektrik kilit süresi" işlevinde belirlenen değere eşit bir süre boyunca aktifleşir.
Elektrikli kilitleme cihazı 1 [note 1] [note 2]	(0x09)	Çıkışa mandallı bir elektrikli kilitleme cihazı bağlamak mümkündür (yalnızca elektrik mıknatıslı veya elektronik cihazsız versiyonlar). Açma manevrası sırasında, otomasyonu serbest bırakmak ve manevrayı gerçekleştirmek için elektrikli kilitleme cihazı devreye girer ve aktif kalır. Kapanma manevrası sırasında elektrikli kilitleme cihazının mekanik olarak yeniden devreye girdiğinden emin olun.
Emme kabı 1 [not 1] [note 2]	(0x0B)	Bu fonksiyon programlandığında, uygulama maksimum kapanma konumunda olduğunda çıkış etkinleşir. Not – Çıkış diğer tüm durumlarda devre dışı bırakılır. Manyetik tutucu devre dışı bırakıldığında, bir açma manevrası başlatılmadan önce "manyetik tutucu süresi" fonksiyonunda programlanan zaman aralığı devreye girer.
Tek yönlü trafik ışığı	(0x1A)	"Tek yönlü trafik ışığı" olarak programlanırsa: maksimum açılış pozisyonunda ışık açık = uygulama kapalı = başka bir konumda uygulama.
Kırmızı trafik ışığı	(0x0D)	Bu fonksiyon, uygulamanın kapanış manevrası aşamalarında aktif olduğunu gösterir: Yavaş yanıp sönme = Kapanış manevrasının uygulanması; maksimum kapanma pozisyonunda kalıcı olarak açık ışık = uygulama; diğer pozisyonlarda ışık kapalı = uygulama.
Yeşil trafik ışığı	(0x0E)	Bu fonksiyon, bir açılma manevrasının aşamaları sırasında uygulamanın aktif olduğunu gösterir: yavaş yanıp sönme = açılma manevrasının yürütülmesi; ışık sürekli açık = uygulama maksimum açılma konumunda; ışık kapalı = diğer konumlarda uygulama.
Sesli uyarıcı	(0x1D)	Bu işlev, UL325 işlevi etkinse (varsa) sesli uyarıyı etkinleştirir.
Radyo kanalı no. 1 Radyo kanalı no. 2 Radyo kanalı no. 3 Radyo kanalı no. 4	(0x0F) (0x10) (0x11) (0x12)	Bu radyo kanalı çıkışın konfigürasyonu için ayarlanmışsa, vericiyle bir komut ayarlandığında bu çıkış etkinleşir ve komut devam edene kadar bu durumda kalır. Tek bir verici ile kontrol edilmek üzere aynı sisteme harici cihazların (örneğin bir yardımcı ışık) takılması yararlı olur. UYARI = Eğer bu radyo kanalı kontrol ünitesi alıcısında boş değilse, önceden bir komut ile hafızaya alınmış olduğundan, kontrol ünitesi kanal verici ile aktif hale getirildiğinde motora gelen komutu göz ardı ederek sadece programlanan çıkışı aktif hale getirecektir. Uyarı = Bu işlev şu anda BiDi ailesindeki vericiler için mevcut değildir.

[not 1] Yalnızca elektrik mıknatısını içeren cihazlar bağlanabilir. [not 2] Bu işlev güç çıkışında mevcut değildir. [not 3] Harici bir röle ve yedek güç kaynağı kullanın.

=

16 TEKNİK ÖZELLİKLER

Bu bölümdeki tüm teknik özellikler 20°C (± 5°C) ortam sıcaklığı içindir. Nice S.p.A., gerekli (±) gördüğünde ürünün işlevini ve kullanım amacını değiştirmeden üründe değişiklik yapma hakkını saklı tutar.

Tablo 40

REDÜKTÖRLÜ MOTOR TEKNİK ÖZELLİKLERİ		
Açıklama	**SPIDER800 - SPIDER800W**	**SPIDER1200BLW**
Ürün türü	Elektronik kontrol ünitesi dahil, konut kullanımı için garaj kapılarının otomatik hareketi için elektromekanik dişli motor	Elektronik kontrol ünitesi dahil, konut kullanımı için garaj kapılarının otomatik hareketi için elektromekanik dişli motor
Besleme	230 Va (+/ -10%) 50/60Hz	230 Va (+/ -10%) 50/60Hz
Güç kaynağı / V1	120 Va (+/ -10%) 50/60Hz	120 Va (+/ -10%) 50/60Hz
Maksimum tork (maksimum kuvvete karşılık gelir)	14.4 Nm (800 N)	21.6 Nm (1200N)
Maksimum kuvvet	800 N	1200 N
Nominal kuvvet	400 N	600 N
Bekleme Modu Gücü (W)	0.5	1.5
Bekleme Modunda Güç WiFi Yok (dahili WiFi bulunan modeller için)	1.5	1.5
Maksimum güç tüketimi (W)	280	350
Nominal güç tüketimi (W)	180	240
Maksimum hız (m/s)	0,20	0,16
Koruma derecesi (IP)	40	40
Çalışma sıcaklığı (min/maks ° C)	-20°C ... +55°C	-20°C ... +55°C
Yalıtım sınıfı	I	I
Günde en çok çevrim sayısı	50	150
Maksimum sürekli çalışma süresi	4 dakika	4 dakika
Boyutlar (mm)	225x395x105	225x395x105
Ağırlık (kg)	4,9	6,7
Acil durum güç kaynağı	İsteğe bağlı aksesuar PSS124 ile	İsteğe bağlı aksesuar PSS124 ile
Aydınlatma lambası	LED ile entegre	LED ile entegre
FLASH çıkışı [Not 1]	Uyarı ışığını bağlamak için çıkış (maks 10 W)	Uyarı ışığını bağlamak için çıkış (maks 10 W)
OGI çıkışı [Not 1]	Açık Kapı Göstergesini bağlamak için çıkış (max 10 W)	Açık Kapı Göstergesini bağlamak için çıkış (max 10 W)
STOP girişi	Normalde kapalı veya normalde açık kontaklar için, 8.2 K Ω sabit direnç kontakları veya kendi kendine öğrenme fonksiyonuna sahip OSE optik cihazlar (hafızaya alınan durumdan herhangi bir değişiklik “STOP” komutunu tetikler)	Normalde kapalı veya normalde açık kontaklar için, 8.2 K Ω sabit direnç kontakları veya kendi kendine öğrenme fonksiyonuna sahip OSE optik cihazlar (hafızaya alınan durumdan herhangi bir değişiklik “STOP” komutunu tetikler)
SbS girişi	Normalde açık kontaklar için (kontağın kapanması STEP-BY-STEP komutunu tetikler)	Normalde açık kontaklar için (kontağın kapanması STEP-BY-STEP komutunu tetikler)
PHOTO girişi	Normalde kapalı kontaklar için (kontak açıldığında fotosel kapıyı yeniden açma komutu verir)	Normalde kapalı kontaklar için (kontak açıldığında fotosel kapıyı yeniden açma komutu verir)
Radyo ANTENİ girişi	RG58- tipi kablo veya benzeri için 52 Ω	RG58- tipi kablo veya benzeri için 52 Ω
Programlama girişi	IBT4N arayüzüyle uyumlu aksesuarlar için	IBT4N arayüzüyle uyumlu aksesuarlar için
Programlanabilir işlevler	8 tipi ON-OFF işlevleri ve 8 ayarlanabilir işlevler	8 tipi ON-OFF işlevleri ve 8 ayarlanabilir işlevler
Kendi kendine öğrenme fonksiyonları	“STOP” tipi cihazın kendi kendine öğrenmesi (Normalde Açık, Normalde Kapalı kontak veya 8.2 k Ω direnç, optik duyarlı kenar) Genişletme kartı ve yavaşlama ve kısmi açılma noktalarının hesaplanması	“STOP” tipi cihazın kendi kendine öğrenmesi (Normalde Açık, Normalde Kapalı kontak veya 8.2 k Ω direnç, optik duyarlı kenar) Genişletme kartı ve yavaşlama ve kısmi açılma noktalarının hesaplanması
Bekleme modu	Otomatik: Ana işlevler tamamlandıktan 5 dakika sonra	Otomatik: Ana işlevler tamamlandıktan 5 dakika sonra
Yüksek asitli, tuzlu veya patlayıcı olabilecek ortamda kullanım	Hayır.	Hayır.

Not 1 Çıkış, diğer işlevlerle (bkz. "Tablo 21" sayfa 28 29) veya Oview programlayıcı aracılığıyla programlanabilir.

Tablo 41

ANLAŞMIŞ RADYO ALICISI TEKNİK ÖZELLİKLERİ	
Açıklama	**Teknik özellikler**
Ürün türü	Dahili Çift Yönlü alıcı
Kod çözme	OXIBD: "BD" / "O kodu"
Kaydedilebilen vericiler	Mod 1'de kaydedilirse en fazla 100
Giriş empedansı	50 Ω
Alım frekansı	433.92 MHz
İletim frekansı	433.92 MHz (yalnızca BD)
Duyarlılık	- 108 dBm
Yayılan güç (ERP)	< 10 mW (OXIDB)

Tablo 42

ENTEGRE WI-FI MODÜLÜNÜN TEKNİK ÖZELLİKLERİ (MEVCUT YERDE)	
Açıklama	**Teknik özellikler**
Dahili antenli Wi-Fi arayüzü tipi	802.11 b/g/n – 2.4 GHz
Wi-Fi güvenliği	OPEN / WEP/WPA-PSK/WPA2-PSK
Bluetooth	v 4.2 BR/EDR/BLE
Yayılan güç (EIRP)	P < 20 dBm

Tablo 43

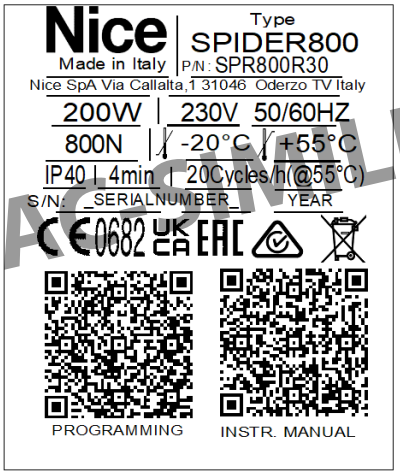
KILAVUZ TEKNİK ÖZELLİKLER							
Açıklama	**SR32C**	**SR16C**	**SR08C**	**SR32B**	**SR16B**	**SR08B**	**SR40B**
Ürün türü	tek galvanizli çelik profil	2-parça galvanizli çelik profil	tek galvanizli çelik profil	tek galvanizli çelik profil	2-parça galvanizli çelik profil	tek galvanizli çelik profil	2 parça galvanizli çelik profil
Kılavuz uzunluğu	3200 mm	3200 (1600x2) mm	800 mm *	3200 mm	3200 (1600x2) mm	800 mm *	4000 mm *
Faydalı inme	2800 mm	2800 mm	3500 mm **	2800 mm	2800 mm	3500 mm **	3500 mm **
Kılavuz yüksekliği	30 mm	30 mm	30 mm	30 mm	30 mm	30 mm	30 mm
Kemer yüksekliği	-	-	-	10 mm	10 mm	10 mm	10 mm
Kemer / zincir uzunluğu	6261 mm	6261 mm	7861 mm	6260 mm	6260 mm	7856 mm	7856 mm

***** 3.2 m uzunluğuna ulaşmak için 4 m kılavuzu ile birlikte kullanılmak üzere.

****** Veriler 4 m kılavuzuna yönlendirildi.

AB Uygunluk Beyanı ve “kısmen tamamlanmış makine” için birleştirme beyanı

AB uygunluk beyanı www.niceforyou.com sitesinden indirilebilir







18 ÜRÜN BAKIMI

Uzun ömürlü olmasını sağlamak için otomasyonun düzenli olarak bakım çalışmalarına tabi tutulması gerekir.

Bakım, bu kılavuzdaki güvenlik hükümlerine ve yürürlükteki yasa ve yönetmeliklere kesinlikle uygun yapılmalıdır.

Redüktörlü motorun bakımı için:

1. bakım müdahalelerini maksimum 6 ay içinde veya önceki bakım müdahalesinden elde edilen maksimum 3.000 manevralarından sonra planlayın
2. Varsa yedek aküler dahil tüm beslemeleri ayırın.
3. Otomasyonu oluşturan malzemelerde bozulma olup olmadığını kontrol edin. Özellikle yapısal parçalardaki aşınma veya oksitlenmeye dikkat edin; uygun durumda olmayan parçaları değiştirin.
4. Hareketli parçaların, pinyonun, kremayerin ve tüm kapı kanadı bileşenlerinin aşınma durumunu kontrol edin; aşınmış parçaları değiştirin.
5. güç kaynaklarını yeniden bağlayın ve "Test" paragrafında (sayfa 19) açıklanan tüm testleri ve kontrolleri gerçekleştirin.

19 ÜRÜNÜN BERTARAF EDİLMESİ

Bu ürün, tahrik sisteminin ayrılmaz bir parçasıdır ve onunla birlikte bertaraf edilmelidir.

Kurulumda olduğu gibi, sadece nitelikli personel ömrünün sonunda ürünü sökmelidir. Bu ürün farklı malzeme türlerinden oluşur. Bu malzemelerin bazıları geri dönüştürülebilir; diğerleri bertaraf edilmelidir. Lütfen bu tür bir ürün için yerel bölgenizdeki geri dönüşüm veya bertaraf sistemleri hakkında bilgi edinin.

UYARI

Ürünün bazı kısımları kirletici veya tehlikeli maddeler içerebilir. Doğru bir şekilde bertaraf edilmezse, bu maddelerin çevre ve insan sağlığı üzerinde zararlı bir etkisi olabilir.

Buradaki simgenin gösterdiği gibi bu ürün evsel atıklarla atılmamalıdır. Atığı, yerel mevzuatta belirtilen yöntemlerle ayrı toplayıp bertaraf edin ve geri dönüştürün ya da yeni ürün alırken satıcıya iade edin.



UYARI

Yerel düzenlemeler, bu ürünün yasalara uygun olarak bertaraf edilmemesi durumunda ağır cezalar verebilir.

NOTLAR

TALİMATLAR VE UYARILAR

Otomasyonu ilk kullanmadan önce kurulumcudan kalan riskleri açıklamasını isteyin. Verilen kılavuz ve uyarıları okumak için birkaç dakika ayırın. Kılavuzu tereddüt halinde başvurmak üzere saklayın ve otomasyon el değiştirirse yeni sahibine verin.

UYARI!

Otomasyonunuz, kullanıcının verdiği komutları uygulayan bir makinedir. Dikkatsizlik ve uygunsuz kullanım tehlikeli durumlara yol açabilir:

- çalışma alanı içinde insanlar, hayvanlar veya nesneler varsa kapıyı manevra yapmayın
- hareket halindeyken otomasyonun parçalarına dokunmak kesinlikle yasaktır
- fotoseller gerçek güvenlik cihazları olarak değil, sadece yardımcı güvenlik cihazları olarak kabul edilmelidir. Oldukça güvenilir bir teknoloji kullanılarak tasarlanmışlardır ancak aşırı koşullarda arızalara veya olası arızalara maruz kalabilirler ve bazı durumlarda bu arızalar hemen fark edilmeyebilir; fotosellerin düzgün çalışıp çalışmadığını periyodik olarak kontrol edin.
-

Otomasyon kapanırken transit geçiş yapmak KESİNLİKLE YASAKTIR! Geçişe yalnızca otomasyonun tamamen açık ve sabit olması durumunda izin verilir.

ÇOCUKLAR

Otomasyon sistemi yüksek derecede güvenliği garanti eder. Sahip olduğu algılama sistemleri ile kapının hareketini insan veya nesnelerin varlığında kontrol edebilir ve garanti edebilir. Bununla birlikte, sistemin istenmeyen şekilde etkinleştirilmesini önlemek için çocukların otomasyonun yakınında oynamasının yasaklanması ve uzaktan kumandaların yanlarında bırakılmaması tavsiye edilir. Otomasyon oyuncak değil!

Ürün, güvenliklerinden sorumlu bir kişi tarafından ürünün kullanımı konusunda denetlenmedikçe veya eğitilmedikçe, çocuklar da dahil olmak üzere sınırlı fiziksel, duyusal veya zihinsel kapasiteye sahip veya deneyimi veya bilgisi olmayan kişiler tarafından kullanılmak üzere tasarlanmamıştır.

Anormallikler: Otomasyon herhangi bir anormal davranış belirtisi gösterirse, sistemin güç kaynağının bağlantısını kesin ve otomasyonu manuel olarak manevra ettirmek için motorun kilidini manuel olarak açın (bölümün sonundaki talimatlara bakın). Kişisel olarak herhangi bir onarım girişiminde bulunmayın, ancak güvenilir kurulumcunuzla iletişime geçin.

Sistemde veya kontrol ünitesinin programlama ve ayar parametrelerinde değişiklik yapmayın; bu işlemler yalnızca kurulum görevlisinin sorumluluğundadır.

Güç kaynağının arızası veya eksikliği: Kurulumcunun müdahale etmesini veya elektriğin geri gelmesini beklerken, sistemde acil durum güç kaynakları yoksa otomasyon yine de motorun kilidini manuel olarak açarak (bölümün sonundaki talimatlara bakın) ve otomasyonu manuel olarak hareket ettirerek kullanılabilir.

Güvenlik cihazları arızalı: Otomasyon, bir veya daha fazla güvenlik cihazının arızalı veya arızalı olması durumunda da kullanılabilir. Otomasyon "Çalıştırmak için tut" modunda aşağıdaki şekilde kontrol edilebilir:

1. **otomasyonu bir verici veya anahtar seçici vb. kullanarak çalıştırmak için bir komut gönderin. Her şey normal çalışıyorsa, otomasyon düzenli olarak hareket edecektir, aksi takdirde uyarı ışığı birkaç kez yanıp söner ve manevra başlamaz (yanıp sönme sayısı, manevranın başlamama nedenine bağlıdır)**
2. **Bu durumda 3 saniye içinde tekrar komut verip basılı tutun.**
3. **Yaklaşık 2 saniye sonra otomasyon "Çalıştırmak için tut" modunda istenen manevrayı tamamlayacak, yani kontrol basılı tutulduğu sürece hareket etmeye devam edecek.**

Güvenlik cihazları arızalıysa sistemi en kısa sürede yetkili bir teknisyene onartın.

Test, periyodik bakım ve onarımlar, işi yapan kişi tarafından belgelendirilmeli; belgeler otomasyon sahibi tarafından saklanmalıdır. Kullanıcının düzenli olarak yapabileceği işlemler yalnızca fotosel camlarını yumuşak, hafif nemli bir bezle temizlemek ve otomasyonu engelleyebilecek yaprak veya taşları kaldırmaktır.

Herhangi bir bakım işlemini gerçekleştirmeden önce otomasyon kullanıcısının, herhangi birinin yanlışlıkla otomasyonun hareketini tetiklemesini önlemek için motorun kilidini manuel olarak açması gerekir (bölümün sonundaki talimatlara bakın).

Bakım: Güvenlik seviyesini korumak ve otomasyonun kullanım ömrünü uzatmak için en az her 6 ayda bir düzenli bakım yapılmalıdır.

Kontrol, bakım ve onarım işlemlerini yalnızca yetkili personel yapabilir.

Bertaraf: Kullanım ömrü sonunda otomasyon yetkili personel tarafından sökülmeli; malzemeler yürürlükteki yerel yönetmeliklere göre geri dönüştürülmeli veya bertaraf edilmelidir. Uzaktan kumanda pilinin değiştirilmesi: Kumanda bir süre sonra zayıf çalışır veya tamamen durursa bunun nedeni pilin tükenmesi olabilir. Kullanım yoğunluğuna göre pil ömrü birkaç aydan bir yıldan fazlasına kadar değişebilir. Bu durum, gönderim göstergesinin yanmaması, zayıf yanması veya kısa süre yanmasıyla anlaşılır. Kurulum görevlisine başvurmadan önce pili, düzgün çalışan başka bir vericinin piliyle değiştirmeyi deneyin. Sorun çözülürse tükenmiş pili aynı türden yenisiyle değiştirin.

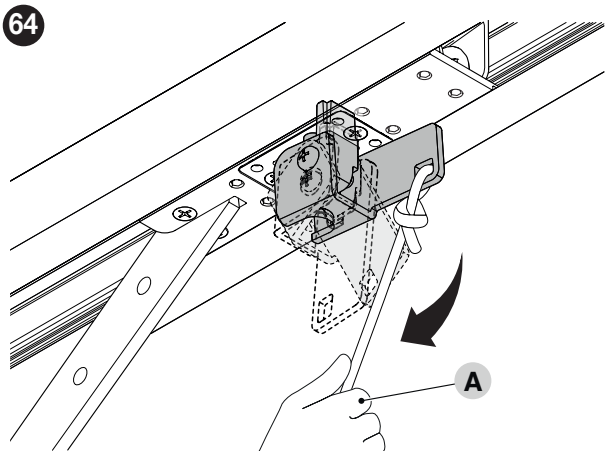
Unlocking Kilidin açılması ve elle hareket

Kapının kilidi yalnızca kanat tamamen durduktan sonra açılabilir.

Redüktörlü motor, kapıyı manuel olarak açıp kapatmak için kullanılabilen mekanik bir kilit açma cihazıyla donatılmıştır. Bu manuel işlemler ancak elektrik kesintisi, arıza durumunda veya kurulum aşamasında yapılmalıdır. Cihazın kilidini açmak için:

1. serbest bırakma kablosunu çekin (A) ("Şekil 25")

64

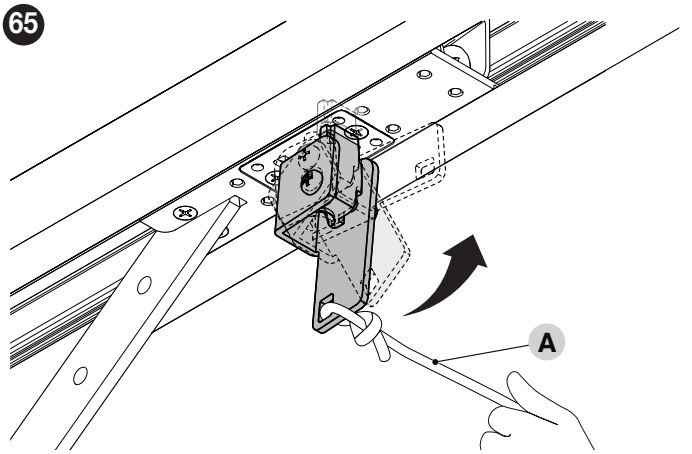


2. Kapı artık manuel olarak istenilen konuma taşınabilir.

Cihazı kilitlemek için:

1. serbest bırakma kablosunu çekin (A) ("Şekil 26")

65



2. Manuel olarak, motor karria ge'nin alt kısmını üst kısımla hizalamak için kapıyı hareket ettirin, böylece yuvaları yerine oturtulur.

IS0748A03END_13-06-2025

Nice SpA
Via Callalta, 1
31046 Oderzo (TV)
Italia

www.niceforyou.com